

# Метод Гаусса

## (метод исключения неизвестных)

Две системы называются **эквивалентными (равносильными)** если их решения совпадают. К эквивалентной системе можно перейти с помощью элементарных преобразований системы.

**Элементарными преобразованиями** системы линейных уравнений называются преобразования следующего вида:

- 1) умножение обеих частей уравнения на число  $\alpha \neq 0$ ;
- 2) прибавление к одному уравнению другого, умноженного на число  $\alpha \neq 0$ ;
- 3) перестановка двух уравнений;
- 4) вычеркивание одного из двух пропорциональных или одинаковых уравнений.



Тогда

$$r(\tilde{\mathbf{A}}) = r(\tilde{\mathbf{A}}^*) = n,$$

где  $\tilde{\mathbf{A}}$  и  $\tilde{\mathbf{A}}^*$  – основная и расширенная матрицы системы (5). Следовательно, система (5) (а значит и исходная система) совместна и имеет единственное решение.

Находим решение:

а) из последнего уравнения системы (5):

$$x_n = \frac{\beta_n}{\alpha_{nn}}$$

б) из предпоследнего уравнения системы (5):

$$x_{n-1} = \frac{1}{\alpha_{n-1,n-1}} (\beta_{n-1} - \alpha_{n-1,n} x_n) = \frac{1}{\alpha_{n-1,n-1}} \left( \beta_{n-1} - \alpha_{n-1,n} \frac{\beta_n}{\alpha_{nn}} \right)$$

И т.д. получим последовательно  $x_{n-2}, x_{n-3}, \dots, x_1$ .

## 2) Второй возможный вид

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha_{11}x_1 + \alpha_{12}x_2 + \dots + \alpha_{1r}x_r + \dots + \alpha_{1n}x_n = \beta_1, \\ \alpha_{22}x_2 + \dots + \alpha_{2r}x_r + \dots + \alpha_{2n}x_n = \beta_2, \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ \alpha_{rr}x_r + \dots + \alpha_{rn}x_n = \beta_r. \end{array} \right. \quad (6)$$

Тогда  $r(\tilde{\mathbf{A}}) = r(\tilde{\mathbf{A}}^*) \neq r < n$ .

где  $\tilde{\mathbf{A}}$  и  $\tilde{\mathbf{A}}^*$  – основная и расширенная матрицы системы (6). Следовательно, система (6) (а значит и исходная система) совместна и имеет множество решений.

Находим решение:

а) Выберем в матрице  $\tilde{\mathbf{A}}$  базисный минор.

Переменные, коэффициенты при которых входят в базисный минор, назовем **зависимыми**. Остальные переменные назовем **независимыми** (или **свободными**).

Пусть, например,  $x_1, x_2, \dots, x_r$  – зависимые,  
 $x_{r+1}, x_{r+2}, \dots, x_n$  – свободные.



## §5. Системы линейных однородных уравнений

Рассмотрим систему  $m$  линейных однородных уравнений с  $n$  неизвестными, т.е. систему вида

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\ \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0. \end{cases} \quad (1)$$

Решение  $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$  называют **нулевым (тривиальным)**.

Если а)  $m = n$  и  $|\mathbf{A}| = 0$  или б)  $m < n$ , то  $r(\mathbf{A}) < n$ .

Следовательно, такая система имеет множество решений (система имеет **нетривиальные** решения)

Пусть  $c_1, c_2, \dots, c_n$  и  $d_1, d_2, \dots, d_n$  – два решения системы линейных уравнений (1),  $\alpha, \beta$  – числа. **Линейной комбинацией** этих решений с коэффициентами  $\alpha$  и  $\beta$  будем называть упорядоченную последовательность  $n$  чисел вида

$$\alpha c_1 + \beta d_1, \alpha c_2 + \beta d_2, \dots, \alpha c_n + \beta d_n$$

**ТЕОРЕМА 1.** (критерий существования нетривиальных решений) *СЛОУ обладает нетривиальным решением  $\Leftrightarrow$  когда ранг её основной матрицы меньше числа неизвестных, то есть  $r(\mathbf{A}) < n$ .*

**ТЕОРЕМА 2.** (свойство решений СЛОУ) *Линейная комбинация конечного числа решений системы линейных однородных уравнений (СЛОУ) тоже является решением этой системы.*

**ТЕОРЕМА 3.** (существования фундаментальной системы решений) *Пусть  $r$  – ранг матрицы системы (1). Если система имеет нетривиальные решения, то найдутся  $n-r$  решений таких, что любое другое её решение будет их линейной комбинацией.*

Решения, о которых идет речь в теореме 3, называются *фундаментальной системой решений*.

### АЛГОРИТМ НАХОЖДЕНИЯ ФСР:

- 1) находим общее решение системы;
- 2) записываем любой отличный от нуля определитель  $\Delta$ , порядка  $n - r$ ;
- 3) записываем  $n - r$  решений системы, беря в качестве значений для свободных неизвестных элементы строк определителя  $\Delta$ . Полученные таким образом  $n - r$  решений будут являться фундаментальной системой решений системы.



Пусть дана некоторая система линейных неоднородных уравнений, имеющая множество решений:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m. \end{cases} \quad (2)$$

Систему линейных однородных уравнений вида

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\ \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0. \end{cases} \quad (3)$$

называют *соответствующей* системе (2).

**ТЕОРЕМА 4.** Пусть  $c_1, c_2, \dots, c_n$  – какое-нибудь решение системы (2). Любое другое решение системы (2) может быть записано как сумма решения  $c_1, c_2, \dots, c_n$  и некоторого решения системы (3). Иначе говоря, справедливо равенство:

$$X = \alpha_1 C_1 + \alpha_2 C_2 + \dots + \alpha_{n-r} C_{n-r} + C_H, \quad (4)$$

где  $X$  – матрица-столбец неизвестных,  $C_1, C_2, \dots, C_{n-r}$  – матрицы-столбцы, элементами которых служат решения из ФСР системы (3),  $C_H$  – матрица-столбец, элементами которой является решение  $c_1, c_2, \dots, c_n$ .