

## Интерполяционные многочлены Лагранжа и Ньютона

Задача интерполяции заключается в следующем. На отрезке  $[a, b]$  заданы упорядоченные  $n+1$  точки и значения функции в этих точках, т. е. задана таблица значений функции  $y = f(x)$ :

$a = x_0$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$\dots$	$x_n = b$
$f(x_0)$	$f(x_1)$	$f(x_2)$	$f(x_3)$	$\dots$	$f(x_n)$

Требуется найти значения этой функции для промежуточных значений аргумента, не совпадающих с приведенными в таблице. Получить аналитическое выражение функции по таблице ее значений в большинстве случаев невозможно. Поэтому вместо нее строят другую функцию  $F(x)$ , которая легко вычисляется и имеет ту же таблицу значений, что и  $f(x)$ , т. е.  $F(x_i) = f(x_i) = y_i$ ;  $i = 0, 1, \dots, n$ . Исходная функция называется интерполируемой функцией, а функция  $F(x)$  – интерполяционной. Значения аргумента в таблице называются узлами интерполяции.

В общем случае полином степени  $n$ , принимающий при  $x = x_i$  заданные значения  $y_i$  ( $i = 0, 1, \dots, n$ ), можно представить **интерполяционной формулой Лагранжа**

$$y = \frac{(x-x_1)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)\dots(x_0-x_n)}y_0 + \frac{(x-x_0)(x-x_2)\dots(x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)\dots(x_1-x_n)}y_1 + \dots$$

$$+ \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\dots(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\dots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_n)}y_k + \dots$$

$$+ \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{n-1})}{(x_n-x_0)(x_n-x_1)\dots(x_n-x_{n-1})}y_n$$

Пусть разности табличных значений аргумента  $h = \Delta x_i$  ( $\Delta x_i = x_{i+1} - x_i$ ;  $i = 0, 1, \dots, n-1$ ) – постоянные (шаг таблицы). Тогда значение функции  $y$  для промежуточных значений  $x$  приближенно можно найти при помощи **интерполяционной формулы Ньютона**

$$y = y_0 + q \cdot \Delta y_0 + \frac{q(q-1)}{2!} \Delta^2 y_0 + \dots + \frac{q(q-1)\dots(q-n+1)}{n!} \Delta^n y_0,$$

где  $q = \frac{x-x_0}{h}$ ,  $\Delta y_0 = y_1 - y_0$ ,  $\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0, \dots$  – последовательные конечные разности функции  $y$ .

Для удобства пользования формулой Ньютона рекомендуется предварительно составить таблицу конечных разностей.

При  $x = x_i$  полином Ньютона принимает соответственно табличные значения  $y_i$ .

Погрешность интерполяционной формулы Ньютона приближенно можно оценить по формуле

$$R_n(x) = \frac{\Delta^{n+1} y_0}{(n+1)!} q(q-1)\dots(q-n).$$

Если число  $n$  можно взять любым, то его следует выбирать так, чтобы разность  $\Delta^{n+1} y_0 = 0$  в пределах данной точности; иными словами, разности  $\Delta^n y_0$  должны быть постоянными в заданных десятичных разрядах.

**Пример.** Найти  $\sin 25^{\circ}15'$ , пользуясь табличными данными  $\sin 26^{\circ} = 0,43837$ ,  $\sin 27^{\circ} = 0,45399$ ,  $\sin 28^{\circ} = 0,46947$ .

$i$	$x_i$	$y_i$	$\Delta y_i$	$\Delta^2 y_i$
0	$26^{\circ}$	0,43837	1562	-14
1	$27^{\circ}$	0,45399	1548	
2	$28^{\circ}$	0,46947		

Здесь  $h = 60'$ ,  $q = \frac{26^{\circ}15' - 26^{\circ}}{60'} = 0,25$ . Применяя формулу Ньютона, используя первую горизонтальную

строку таблицы, имеем  $\sin 26^{\circ}15' = 0,43837 + \frac{1}{4}0,01562 + \frac{0,25(0,25-1)}{2!}(-0,00014) = 0,44229$ . Причем погрешность

$|R_2| < \frac{0,25(0,25-1)(0,25-2)}{3!} \left(\frac{\pi}{180}\right)^3 = 0,25 \cdot 10^{-6}$ . Таким образом, все полученные знаки  $\sin 26^{\circ}15'$  – верные.