

$$\vec{r}_c = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i$$

$$\frac{d\vec{r}_c}{dt} = \vec{v}_c = \frac{1}{M} \vec{p} \Rightarrow \underline{\underline{\vec{p} = M \cdot \vec{v}_c}} \quad \text{- импульс всей системы матер. точек}$$

$\frac{d}{dt} \Rightarrow$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = M \cdot \frac{d\vec{v}_c}{dt} \Rightarrow \sum_i \vec{F}_i^{вн}$$

$$\sum_i \vec{F}_i^{вн} = M \cdot \vec{a}_c$$

где:  $\sum_i \vec{F}_i^{вн} \equiv \vec{F}_R^{вн}$  - сумма всех внешних сил, действующих на тело

$\vec{a}_c = \frac{d\vec{v}_c}{dt}$  - ускорение точки C

$$\Rightarrow \boxed{M \cdot \vec{a}_c = \vec{F}_R^{вн} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i^{вн}}$$

- закон движения точки центра масс системы



$\Rightarrow$  Гипотеза о  $\exists$  свободной точке - C - центра  $\Rightarrow$  проверено всеми системами матер. точек M-замкнутой  $\Rightarrow$  проверено всеми проверено C-точкой (точка центра масс) !

$$\vec{r}_c = \frac{\sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i}$$

**§ Уг-е движ-я тела переменной массы**

- движ-я тела за счёт непрерывного отрыва (присоедин-я) вет-ва

# движение ракеты

Пусть в момент  $t$  масса ракеты  $m$ , а её скорость  $\vec{v}$

Пусть за время  $dt$  масса ракеты уменьш-ся на  $dm$  и станет равной  $m-dm$ ;

При этом ск-ль ракеты станет равной  $\vec{v}+d\vec{v}$

⇒ изменение имп-са системы (ракета + газ) за время  $dt$ :

$$d\vec{p} = [(m-dm)(\vec{v}+d\vec{v}) + dm(\vec{v}+d\vec{v}+\vec{u})] - m\vec{v}$$

$$\Rightarrow d\vec{p} = m\cdot d\vec{v} + \vec{u}\cdot dm$$

если на ракету действует внешняя сила  $\vec{F} \Rightarrow d\vec{p} = \vec{F}\cdot dt$

$$\Rightarrow \vec{F}\cdot dt = m\cdot d\vec{v} + \vec{u}\cdot dm$$

$$\Rightarrow \boxed{m\cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F} - \vec{u}\cdot \frac{dm}{dt}} \quad \text{- уг. движ-я тела с переменной массой (уг. Мещерякова)}$$

це:  $-\vec{u}\cdot \frac{dm}{dt} = \vec{F}_p$  - реактивная сила (т.е. сила, действ-я на ракету за счёт газов)



$\vec{u}$  - скорость истечения газов относительно ракеты

# ск-ль ракеты (в вакууме) в зависимости от скорости горючего

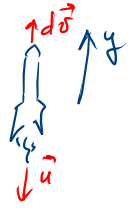
Вакуум (вне Земли, космос)

$$\vec{F} = 0 \Rightarrow m \frac{dv}{dt} = -u \cdot \frac{dm}{dt}$$

$$\text{интегрируя на } \int: m \frac{dv}{dt} = u \frac{dm}{dt}$$

$$\Rightarrow dv = u \cdot \frac{dm}{m} \Rightarrow v = u \cdot \ln m + c$$

Положим  $c = 0$  и кинем у нач. мом-та:  $v=0 \Rightarrow m = m_0$   
 $\Rightarrow 0 = u \cdot \ln m_0 + c \Rightarrow c = -u \cdot \ln m_0$



$$\Rightarrow \boxed{v = u \cdot \ln \frac{m}{m_0}}$$

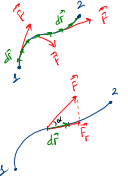
- формула Циолковского

це:  $m = m(t)$   
 $u$  - ск-ль истечения газов  
 $m_0$  - начальная масса  
 $v = v(t)$  - ск-ль ракеты к моменту  $t$

**Знак** **Работа Силы** **Потенциал**

**Работа Силы Потенциал**

Результат работы зависит от направления  $\vec{F}$  по траектории  $1 \rightarrow 2$   
 $\vec{F}$  и направлена по направлению и по направлению



Работу можно найти по формуле  $F \cdot dr \cdot \cos \alpha$   
 где  $\alpha$  - угол между  $\vec{F}$  и  $d\vec{r}$   
 где  $\vec{F}$  - сила,  $\vec{F}$  - касательная к траектории  
 на соответствующем  $d\vec{r}$

Сделаем так-то:  
 $dA = \vec{F} \cdot d\vec{r}$   
 тогда элемент работы  $dA$  на перемещении  $d\vec{r}$

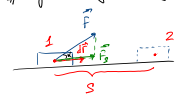
$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F \cdot dr \cdot \cos \alpha = F_x \cdot dx$   
 где:  $\alpha$  - угол между  $\vec{F}$  и  $d\vec{r}$   
 $F_x = F \cdot \cos \alpha$  - проекция  $\vec{F}$  на вектор  $d\vec{r}$   
 $dr = |d\vec{r}|$

далее:  $dr = ds$  - эквивалентны  
 $\rightarrow dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x \cdot dx = F_x \cdot ds$   
 где:  $F_x$  - проекция силы  $\vec{F}$  на элемент  $ds$

$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k} \rightarrow dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x dx + F_y dy + F_z dz$   
 $d\vec{r} = dx \hat{i} + dy \hat{j} + dz \hat{k}$   
 где:  $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$  - единичные векторы осей

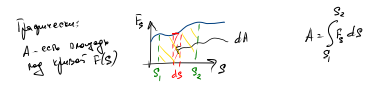
Работа, совершаемая силой  $\vec{F}$  на некотором перемещении  $1 \rightarrow 2$  или  $2 \rightarrow 1$ ,  
 тогда работа зависит от направления траектории  
 $A = \int_1^2 dA = \int_1^2 \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_1^2 F_x dx$

Работу можно найти по формуле  $F \cdot S \cdot \cos \alpha$  (где  $\vec{F} = \cos \alpha \hat{i}$ )  
 $A = \int_1^2 F_x dx = F_x \cdot \int_1^2 dx = F_x \cdot S = F \cdot \cos \alpha \cdot S$



знак:  
 $\cos \alpha > 0 \rightarrow A > 0$   
 $\cos \alpha < 0 \rightarrow A < 0$   
 $\alpha = 90^\circ \rightarrow A = 0$   
 (сила, действующая перпендикулярно поверхности, не совершает работы)

$[A] = \text{Дж}$  - работа, совершаемая силой  $\vec{F}$  на пути  $1 \rightarrow 2$



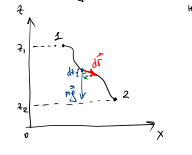
Мощность - работа, совершаемая за единицу времени  
 если  $A$  совершено силой  $\vec{F}$  за интервал  $dt$   
 $\rightarrow$  мощность  $N = \frac{dA}{dt}$

Мгновенная мощность:  
 $N = \frac{dA}{dt}$   
 где  $t$  - за интервал  $dt$  сила  $\vec{F}$  совершила работу:  $dA = \vec{F} \cdot d\vec{r}$   
 $\rightarrow N = \frac{dA}{dt} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{r}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}$   
 $\rightarrow N = \vec{F} \cdot \vec{v}$

Если известна  $N$   $\rightarrow N = \frac{dA}{dt} \rightarrow dA = N \cdot dt$   
 $\rightarrow A = \int_1^2 dA = \int_{t_1}^{t_2} N dt$   
 где:  $t_1$  и  $t_2$  моменты времени, в которые измеряется работа в  $T_1$  и  $T_2$  траектории

**Работа Силы Потенциал**

Результат работы зависит от направления  $1 \rightarrow 2$  и  $2 \rightarrow 1$   
 на это влияет сила тяжести



$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = mg \cdot dr \cdot \cos \alpha$   
 $dr \cdot \cos \alpha = -dz$   
 где:  $dz$  - изменение высоты  
 $\rightarrow A = \int_1^2 dA = - \int_{z_1}^{z_2} mg dz = -mg(z_2 - z_1) = mg(z_1 - z_2)$   
 $A = mg(z_1 - z_2)$

- не зависит от пути траектории, а зависит только от начальной и конечной точек.