

II.3.H.

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

$$\vec{F}_p = \vec{F}$$

m - масса - коэффициент инерции, характеризует инертность тела
коэф-т инертности (инерционность)

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \Rightarrow \vec{F} = m \cdot \vec{a} = m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d(m \cdot \vec{v})}{dt}$$

$\vec{p} = m \cdot \vec{v}$ - импульс системы или инертность системы

импульс системы = кол-во движения системы

$$\Rightarrow \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad \text{II.3.H.}$$

\vec{F} - это физ. величина, характеризует действие системы инертных тел
 \vec{F} - характеризует действие одного тела на другое
 \vec{F} - зависит от координат тел и от скорости их движения
 $\vec{F} = \vec{F}(\vec{r}, \vec{v})$

если $\vec{F} = 0 \Rightarrow \frac{d\vec{p}}{dt} = 0 \Rightarrow \vec{p} = \text{const} \Rightarrow m \cdot \vec{v} = \text{const} \Rightarrow \vec{v} = \text{const}$
 \Rightarrow II.3.H. следствие из II.3.H.

Но! II.3.H. предполагает существование инертной системы отсчета

если $\vec{F} \neq 0 \Rightarrow d\vec{p} = \vec{F} \cdot dt \Rightarrow \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt \Rightarrow$ если $\vec{F} = \text{const}$

$$\Rightarrow \vec{p}_2 - \vec{p}_1 = \vec{F} \cdot (t_2 - t_1)$$

$$\text{или } \Delta \vec{p} = \vec{F} \cdot \Delta t$$

$\vec{F} \cdot \Delta t$ - импульс силы

если $\Delta t \rightarrow 0 \Rightarrow \Delta \vec{p} \rightarrow 0$

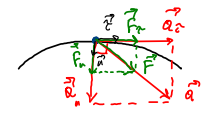
\neq импульс, импульс силы

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

$$\vec{R} = \vec{R}_1 + \vec{R}_2$$

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$$

II.3.H. закон о параллельности на \vec{r}



$$\begin{cases} m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F}_1 \\ m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F}_2 \end{cases}$$

где: \vec{F}_1 - сила, параллельная траектории
 \vec{F}_2 - сила, перпендикулярная траектории

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \sum_{i=1}^n \vec{a}_i$$

$$\vec{F}_i = \vec{F}_i(\vec{r}_i, \vec{v}_i)$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

$$\Rightarrow m \cdot \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i(\vec{r}_i, \vec{v}_i) = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i(\vec{r}_i, \frac{d\vec{r}_i}{dt})$$

- для всех 2-х тел

III.3.H.

Сила, с которой действует на другое тело, равна по модулю и противоположна по направлению силе, с которой оно действует на первое тело



$$\vec{F}_{21} = -\vec{F}_{12}$$

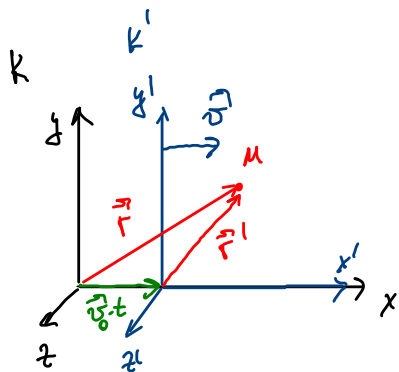
или $F_{21} = F_{12}$

III.3.H. следствие из II.3.H.
- вытекает из II.3.H.
- вытекает из сохранения импульса

§ Принцип Относительности Галилея

Рассм. 2 сист. отсчета: K, K'

K' движется относительно K
вдоль оси x со скоростью \vec{v}_0
Пусть в $t=0$ начала K и K'
совпадают



Положим произвольной т. М н. заряд

(*) $\vec{r} = \vec{r}' + \vec{v}_0 t$
или в коэф-е галлея

$$\begin{cases} x = x' + v_0 t \\ y = y' \\ z = z' \\ t = t' \end{cases}$$

← Преобраз-я Галилея

Считается, что время в K и K' течет одинаковым образом: $t = t'$

$\frac{d}{dt} (*) \Rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}'}{dt} + \vec{v}_0$

$\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v}$ - скорость в K

$\frac{d\vec{r}'}{dt} = \frac{d\vec{r}'}{dt'} = \vec{v}'$ - скорость в K'

$\vec{v} = \vec{v}' + \vec{v}_0$

Скор-я относ. к перем. систем
Скор-я касаясь к перем. систем.
Скор-я перем. систем относ. к перем. систем.

$\vec{v} = \vec{v}' + \vec{v}_0$ - век. сложения скоростей

$\frac{d}{dt} \Rightarrow \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d\vec{v}'}{dt} + \frac{d\vec{v}_0}{dt}$

$\frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{a}$ - ускор. в K

$\frac{d\vec{v}'}{dt} = \frac{d\vec{v}'}{dt'} = \vec{a}'$ - ускор. в K'

$\vec{a} = \vec{a}'$

$\Rightarrow m \cdot \vec{a} = m \cdot \vec{a}' \Rightarrow \vec{F} = \vec{F}'$

\Rightarrow все \vec{F} и \vec{v} неизменны при переходе в K'

\Rightarrow если K инерциальна $\Rightarrow K'$ инерциальна

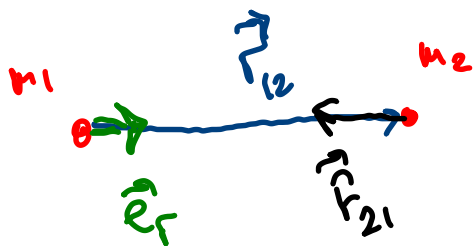
\Rightarrow Принцип Относительности Галилея:

§ Вывод сил в механике

Гравитация

$$\vec{F}_{21} = -\gamma \frac{m_1 \cdot m_2}{r_{12}^2} \cdot \vec{r}_{12} = -\gamma \frac{m_1 \cdot m_2}{r_{12}^2} \cdot \vec{e}_r$$

$$\vec{e}_r = \frac{\vec{r}_{12}}{|\vec{r}_{12}|}$$



Сила Углов.