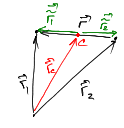


Система центра масс  
 Центр масс - ... (Ц.м. система)  
 Центр масс  $M$   $X$  и  $Y$  - осями



$$\vec{r}_0 = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2}$$

$$\vec{r} = \vec{r}_1 = \vec{r}_2$$

1) Координаты Ц.м.:

$$\vec{r}_1 = \vec{r}_1 - \vec{r}_2 = -\frac{m_2}{M} \vec{r}$$

$$\vec{r}_2 = \vec{r}_2 - \vec{r}_2 = -\frac{m_1}{M} \vec{r}$$

⇒ формула Ц (центр масс) в отнесенном виде  $m_1/m_2$

2) Скорости Ц.м.:

$$\vec{V} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{m_2}{M} \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{m_2}{M} \vec{V}$$

$$\vec{V}_0 = \frac{d\vec{r}_0}{dt} = -\frac{m_1}{M} \frac{d\vec{r}}{dt} = -\frac{m_1}{M} \vec{V}$$

где:  $\vec{V} = \vec{V}_{отн} = \frac{d(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}{dt} = \vec{V}_1 - \vec{V}_2$   
 - скорость отнесен. системы

3) Импульсы:

$$\vec{p}_1 = m_1 \vec{V}_1 = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \vec{V} = \mu \vec{V}$$

$$\vec{p}_2 = m_2 \vec{V}_2 = -\mu \vec{V}$$

⇒ Ц.м. - ось. импульс  
 равен нулю по направлению  
 импульса и  $\vec{p}$  по направлению.  
 ⇒ суммарн. импульс = 0

Суммарная кин. энергия:

$$\vec{T} = \frac{m_1 \vec{V}_1^2}{2} + \frac{m_2 \vec{V}_2^2}{2} = \frac{m_1 m_2^2 V^2 + m_2 m_1^2 V^2}{2(m_1 + m_2)} = \frac{(m_1 + m_2) m_1 m_2 V^2}{2(m_1 + m_2)^2} = \frac{\mu V^2}{2}$$

В начальной момент:

$$\vec{T}_0 = \frac{\mu V_0^2}{2} = \frac{\mu (V_{10} - V_{20})^2}{2} = \frac{\mu V_0^2}{2} = \frac{m_2 T_0}{M}$$

импульсы:

$$\vec{p}_{10} = -\vec{p}_{20} = \mu \vec{V} = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \vec{V}_0 = \frac{m_2}{m_1 + m_2} \vec{p}_{10}$$

Рассм. углы  $\vec{p}_{10}$  и  $\vec{p}_{20}$  с осью  $X$  в 4-ом квадранте:  
 0. Вспомог. век. соэф. коэф. 2-й квадрант:

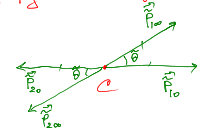
$$\vec{T}_{10} + \vec{T}_{20} = \vec{T}_{10} + \vec{T}_{20} \quad T = \frac{p^2}{2M}$$

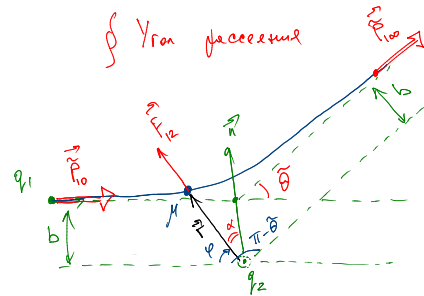
$$\Rightarrow \frac{p_{10}^2}{2m_1} + \frac{p_{20}^2}{2m_2} = \frac{p_{10}^2}{2m_1} + \frac{p_{20}^2}{2m_2}$$

т.к.  $\vec{p}_{10} = -\vec{p}_{20}$ ;  $\vec{p}_{10} = -\vec{p}_{20}$

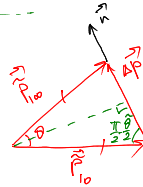
$$\Rightarrow \frac{p_{10}^2}{2M} = \frac{p_{20}^2}{2M} \Rightarrow \left| \vec{p}_{10} \right| = \left| \vec{p}_{20} \right|$$

⇒ в 3-м квад. соэф. коэф. 2-й квадрант 4-й или поворачивать на угол по отношению к оси  $X$





а)  $\int \vec{F}_n \cdot d\vec{r}$  софтом:



$$\frac{\Delta p}{2} = \tilde{p}_{10} \cdot \sin\left(\frac{\pi - \hat{\theta}}{2}\right) = \tilde{p}_{10} \cdot \sin\left(\frac{\hat{\theta}}{2}\right)$$

$$\Rightarrow |\Delta \vec{p}| = \left| \vec{p}_{12} - \vec{p}_{10} \right| = 2 \cdot \tilde{p}_{10} \cdot \sin\left(\frac{\hat{\theta}}{2}\right)$$

Но изменение импульса вызвано результирующей силой  $\vec{F}_{12}$

$$\Rightarrow d\vec{p}_1 = \vec{F}_{12} \cdot dt$$

интегрируя по времени:  $\Delta \vec{p} = \int \vec{F}_{12} \cdot dt$

интеграл от составляющей силы,  $\perp$  направлению  $\Delta \vec{p}$ , равен нулю точно из-за симметрии Френселя

$$\Rightarrow |\Delta \vec{p}| = \int F_n \cdot dt = \int \frac{z_1 z_2 e^2}{r^2} \cdot \cos \alpha \cdot dt$$

здесь:  $F_n$  - проекция  $\vec{F}_{12}$  на направление  $\Delta \vec{p}$

из геометрии:  $\alpha + \varphi = \frac{\pi - \hat{\theta}}{2}$ , откуда  $\alpha = \frac{\pi - \hat{\theta}}{2} - \varphi$

$$\dot{\varphi} = \frac{d\varphi}{dt}$$

замена:  $dt = \frac{d\varphi}{\dot{\varphi}} \Rightarrow$

$$|\Delta \vec{p}| = \int \frac{z_1 z_2 e^2}{r^2} \cdot \frac{\sin\left(\varphi + \frac{\hat{\theta}}{2}\right)}{\dot{\varphi}} \cdot d\varphi$$

$$\frac{1}{2} \hat{\theta} = \frac{z_1 z_2 e^2}{2 \cdot b \cdot v_0}$$