

Принцип суперпозиции напряженности электрического поля

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i$$

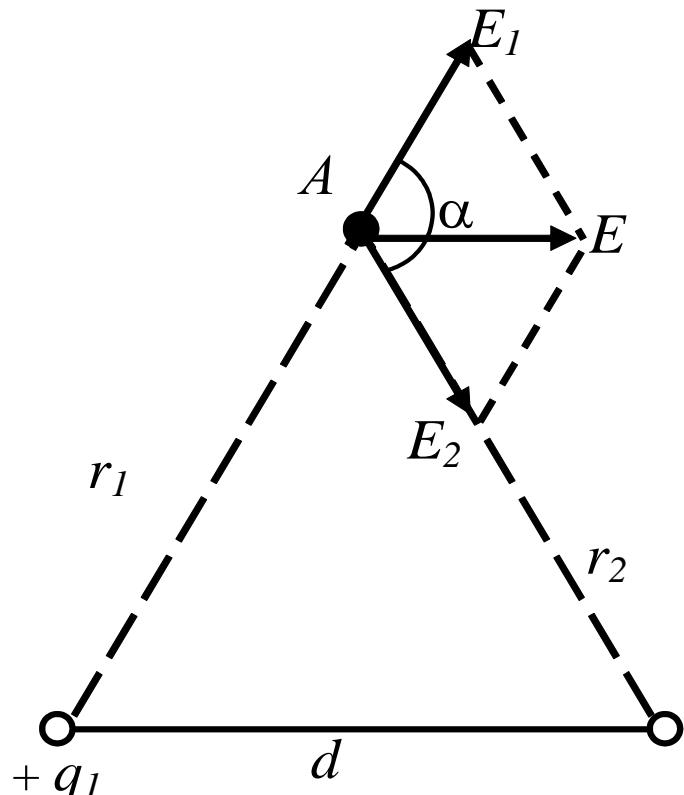
принцип суперпозиции или независимости действия сил

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_n = \sum_{i=1}^n \vec{E}_i$$

Напряженность результирующего поля, системы точечных зарядов равна векторной сумме напряженностей полей, созданных в данной точке каждым из них в отдельности.

Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле 2х точечных зарядов.



\vec{E}_1 – напряженность поля, создаваемая зарядом q_1 , когда заряд q_2 отсутствует.

\vec{E}_2 – напряженность поля, создаваемая зарядом q_2 , когда заряд q_1 отсутствует.

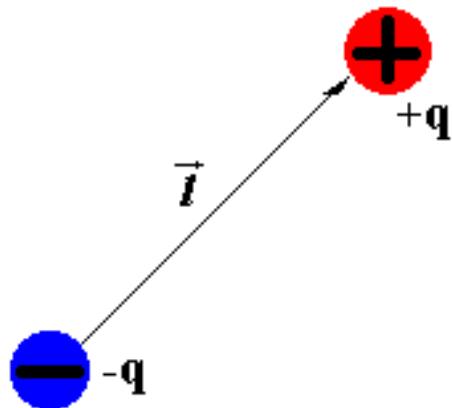
$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2$$

$$E = \sqrt{E_1^2 + E_2^2 + 2E_1 E_2 \cos\alpha}$$

$$\cos\alpha = \frac{d^2 - r_1^2 - r_2^2}{2r_1 r_2}.$$

Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле диполя.



Электрическим диполем называется система двух одинаковых по величине, но разноименных точечных зарядов, расстояние между которыми l значительно меньше расстояния до тех точек, в которых определяется поле системы $r \gg l$

\vec{l} – **плечо диполя** – вектор, направленный от отрицательного заряда к положительному и численно равный расстоянию между зарядами.

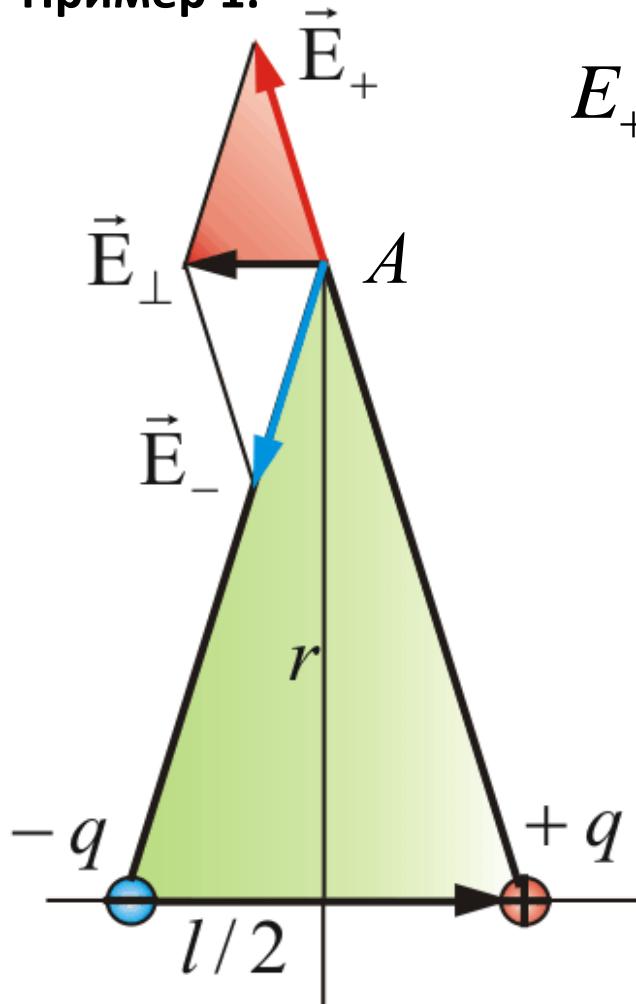
$$\vec{P} = q\vec{l}$$

электрический момент диполя
(или **дипольный момент**) – произведение положительного заряда диполя на плечо

Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле диполя.

Пример 1.



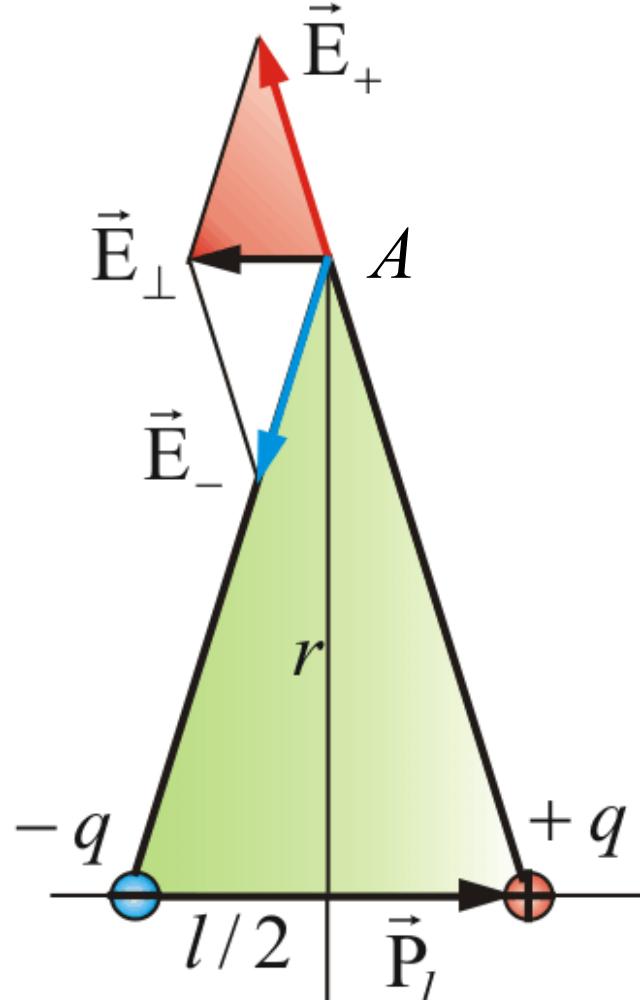
$$E_+ = E_- = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2 + \left(\frac{l}{2}\right)^2} \approx \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad r \gg l$$

$$\frac{E_\perp}{E_+} = \frac{l}{\left(r^2 + \frac{l^2}{4}\right)^{\frac{1}{2}}} \approx \frac{l}{r}$$

$$E_\perp = E_+ \frac{l}{r} = \frac{ql}{4\pi\epsilon_0 r^3}.$$

Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле диполя.



$$E_\perp = E_+ \frac{l}{r} = \frac{q l}{4\pi\epsilon_0 r^3}.$$

$$\vec{P} = q\vec{l}$$

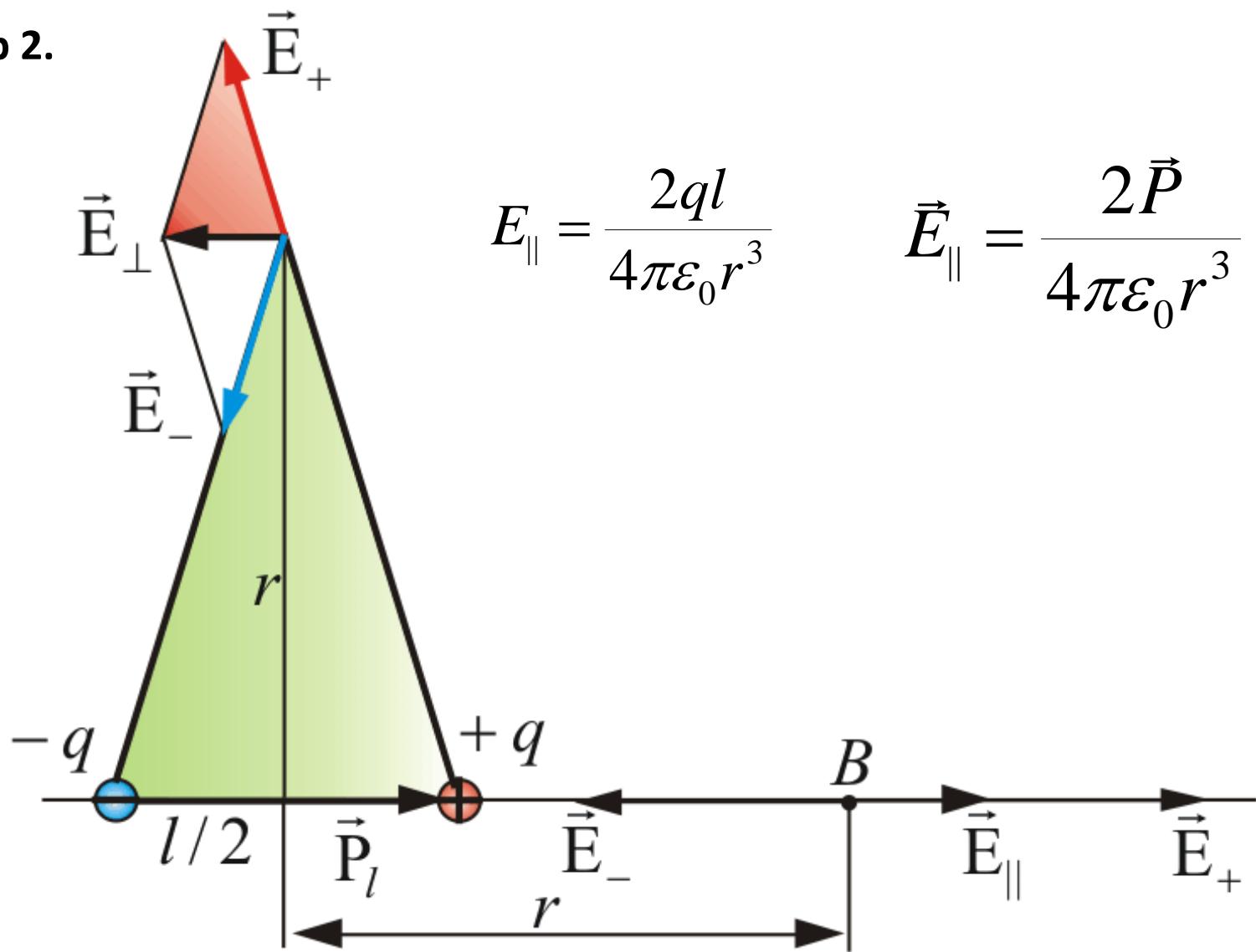
$$E_\perp = \frac{P}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

$$\vec{E}_\perp = \frac{-\vec{P}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле диполя.

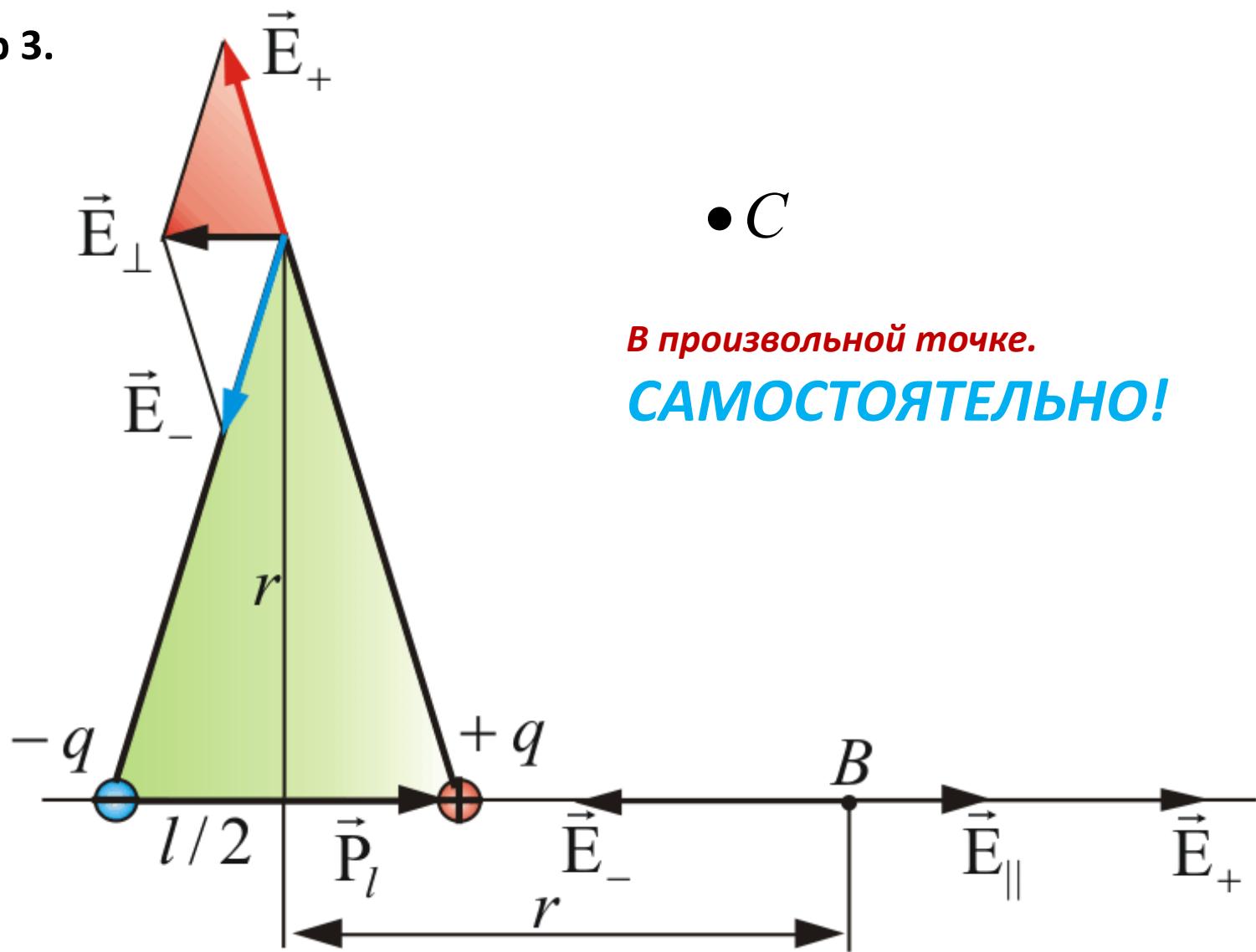
Пример 2.



Применение принципа суперпозиции к расчету полей

Поле диполя.

Пример 3.



Применение принципа суперпозиции к расчету полей Поле распределенного заряда.

Тело разбивается на бесконечно малые элементы и определяется напряженность поля создаваемого каждым элементом, затем интегрируется по всему телу:

$$\vec{E} = \int d\vec{E},$$

$$\lambda = dq / dl$$
 – линейная плотность заряда, измеряется в Кл/м;

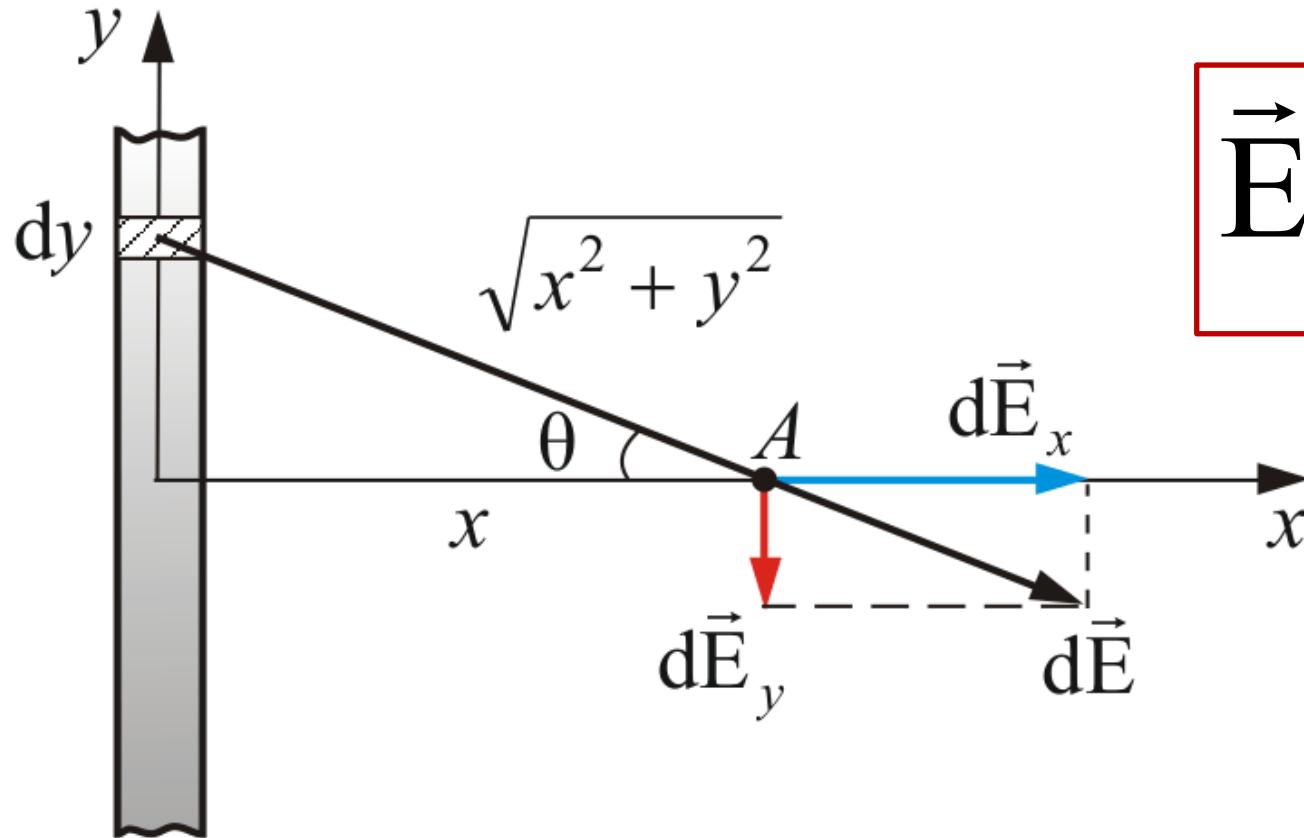
$$\sigma = dq / dS$$
 – поверхностная плотность заряда, измеряется в Кл/м²;

$$\rho = dq / dV$$
 – объемная плотность заряда, измеряется в Кл/м³.

Линейная, поверхностная и объемная плотности зарядов

$$\left. \begin{array}{l} dq = \tau \cdot dl \\ dq = \sigma \cdot dS \\ dq = \rho \cdot dV \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} dE = k \frac{\tau \cdot dl}{r^2} \\ dE = k \frac{\sigma \cdot dS}{r^2} \\ dE = k \frac{\rho \cdot dV}{r^2} \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} E = \int_l k \frac{\tau \cdot dl}{r^2} \\ E = \int_S k \frac{\sigma \cdot dS}{r^2} \\ E = \int_V k \frac{\rho \cdot dV}{r^2} \end{array} \right.$$

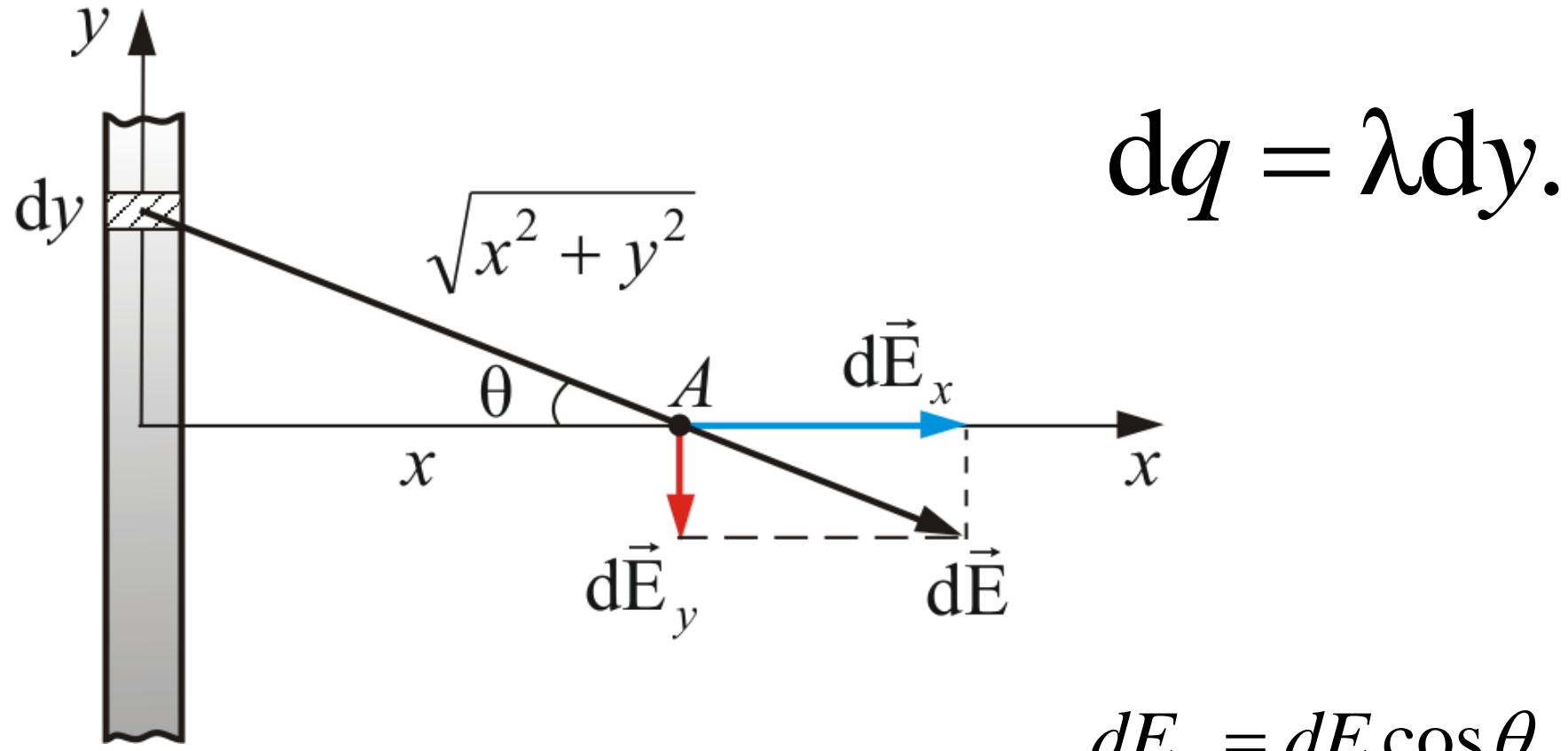
Применение принципа суперпозиции к расчету полей



$$\vec{E} = \int d\vec{E},$$

$$d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{dq}{r^2} \frac{\vec{r}}{r},$$

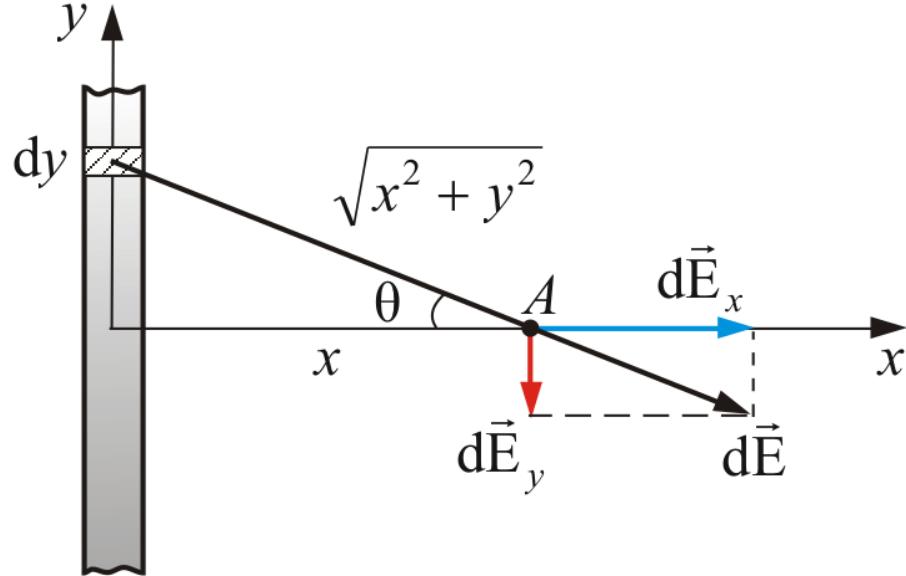
Применение принципа суперпозиции к расчету полей



$$dE = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\lambda dy}{(x^2 + y^2)}$$

$$dE_y = dE \sin \theta$$
$$E_y = \int dE \sin \theta = 0$$

Применение принципа суперпозиции к расчету полей



$$y = x \operatorname{tg} \theta$$

$$dy = x d\theta / \cos^2 \theta$$

$$(x^2 + y^2) = x^2 / \cos^2 \theta$$

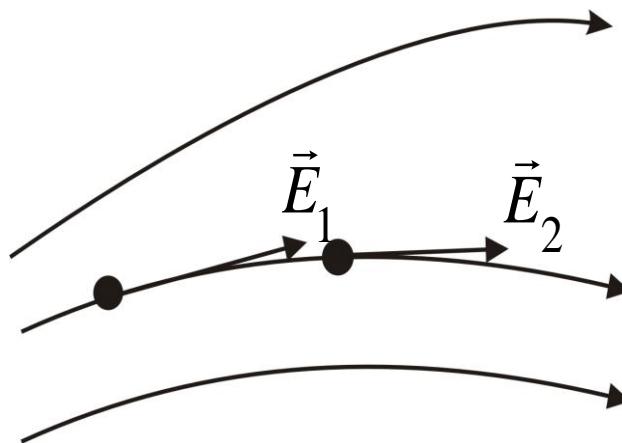
$$E = E_x = \int dE \cos \theta = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\cos \theta dy}{x^2 + y^2}$$

$$E = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{x} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 x}$$

ТЕОРЕМА ОСТРОГРАДСКОГО-ГАУССА

Силовые линии напряженности электрического поля

Силовые линии напряженности электрического поля - линии, касательные к которым в каждой точке совпадают с вектором \vec{E}

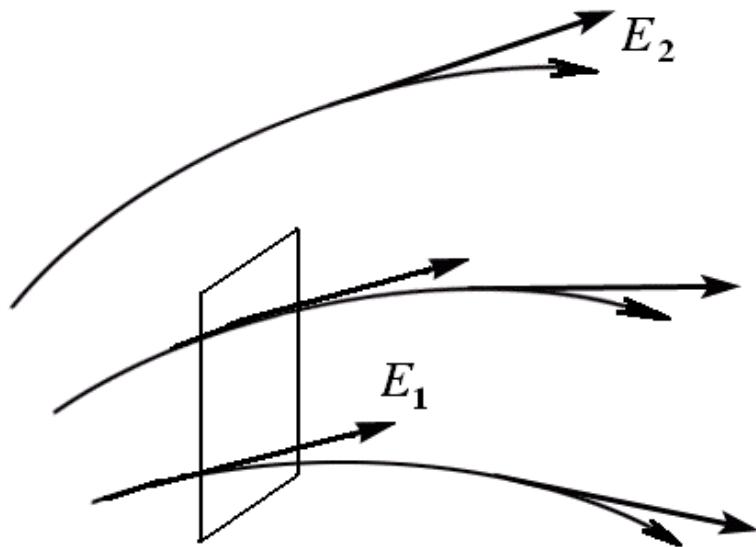


Линии напряженности начинаются на положительном заряде и заканчиваются на отрицательном.

Силовые линии напряженности электрического поля

Густота линий

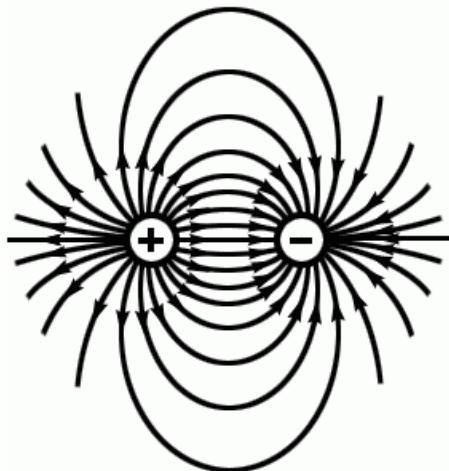
количество линий, пронизывающих единичную площадку поверхности, перпендикулярную к ним численно равно модулю вектора E .



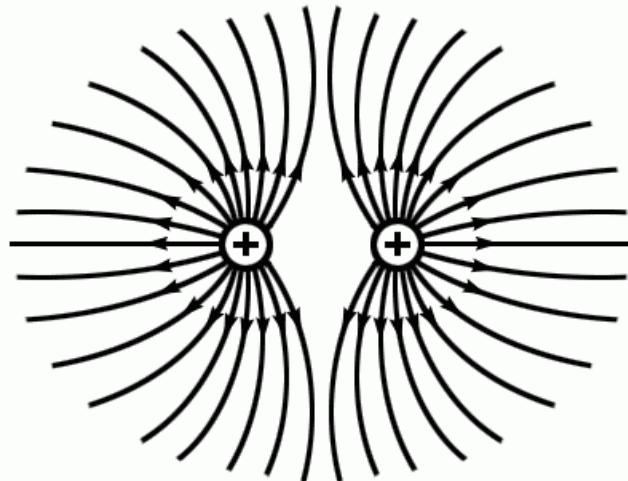
$$|\vec{E}| = \frac{\text{число линий}}{S} = \frac{\Phi}{S}.$$

Силовые линии напряженности электрического поля

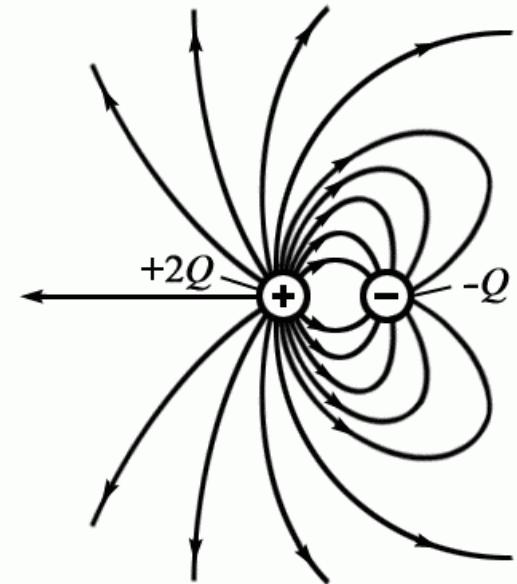
Диаграммы силовых линий



два заряда
противоположного
знака (диполь);



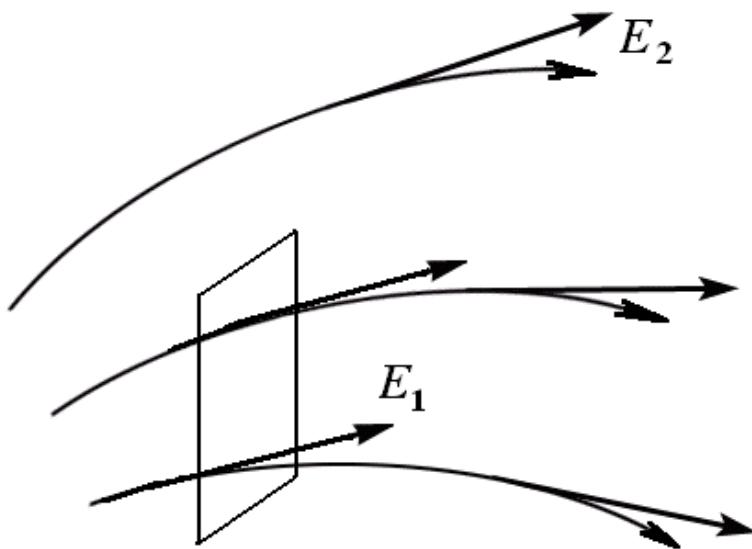
два заряда одного знака



два заряда,
 $-Q$ и $+2Q$

Силовые линии напряженности электрического поля

Пример 1: $S = 2m^2$



$$|\vec{E}| = \frac{\text{число линий}}{S} = \frac{\Phi}{S}.$$

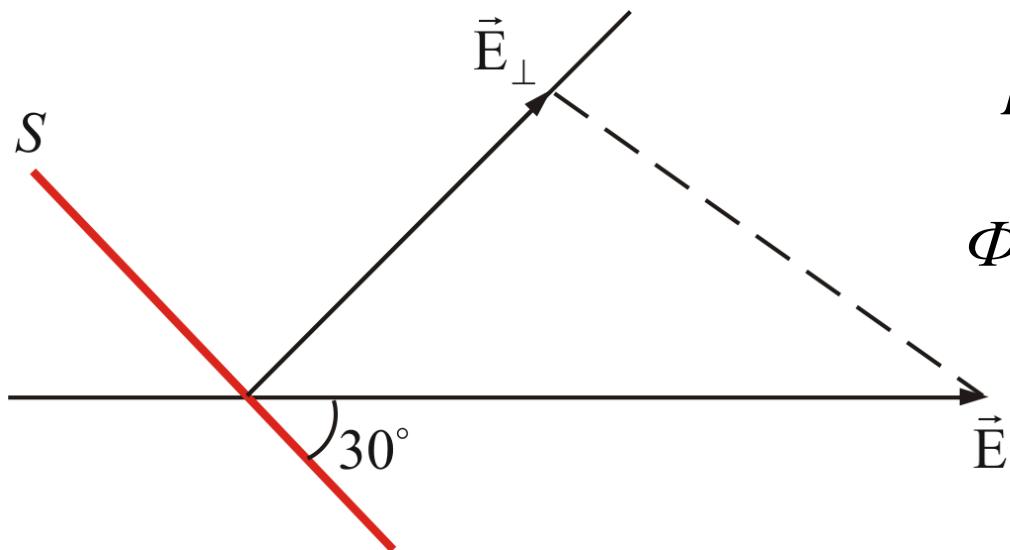
$$|\vec{E}| = \frac{\Phi}{S} = \frac{2}{2} = 1 \frac{B}{m}.$$

Однородным называется электростатическое поле, во всех точках которого напряженность одинакова по величине и направлению, т.е. $\vec{E} = \text{const.}$

Силовые линии напряженности электрического поля

Пример 2: площадка $S = 3 \text{ м}^2$ находится в однородном поле $100 \frac{H}{K\text{л}}$.

Сколько линий пересекает эту площадку, если угол составляет 30° ?



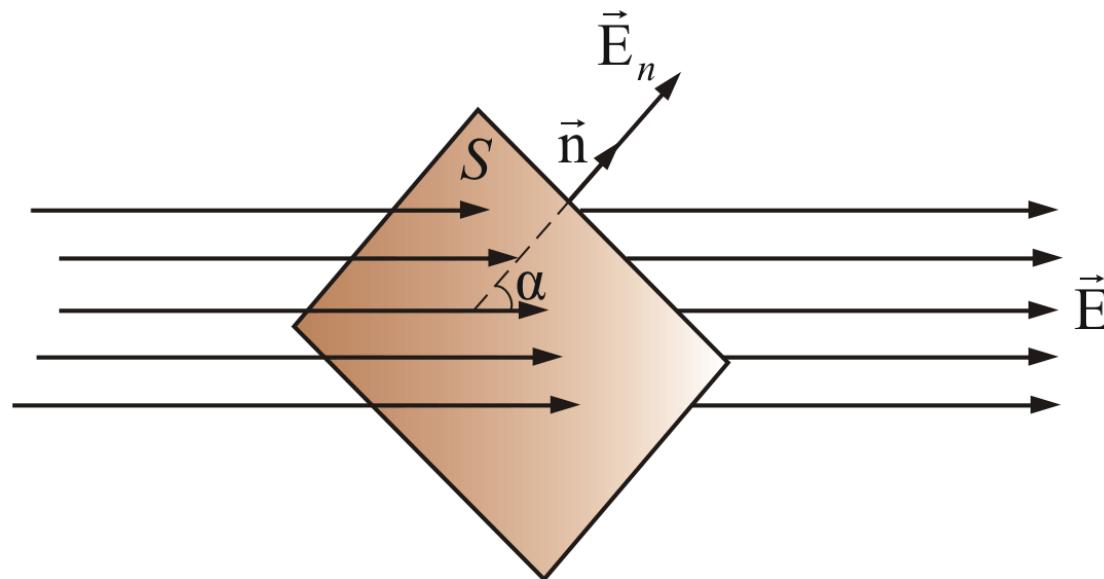
$$E_\perp = E \sin 30^\circ = 50 \text{ H/Kл}$$

$$\Phi = E_\perp S = 50 \cdot 3 = 150 \text{ линий.}$$

Поток вектора напряженности электрического поля

Полное число силовых линий, проходящих через поверхность S , называется **потоком вектора напряженности** Φ_E через эту поверхность.

$$\Phi_E = ES_{\perp} = ES\cos\alpha = E_n S,$$



E_n – проекция вектора \vec{E} на нормаль \vec{n} к данной площадке.

Поток вектора напряженности электрического поля

Элементарный поток вектора напряженности через площадку dS определится соотношением:

$$d\Phi_E = EdS \cos \alpha$$

$$d\Phi_E = (\vec{E} d\vec{S})$$

Поток вектора напряженности электрического поля

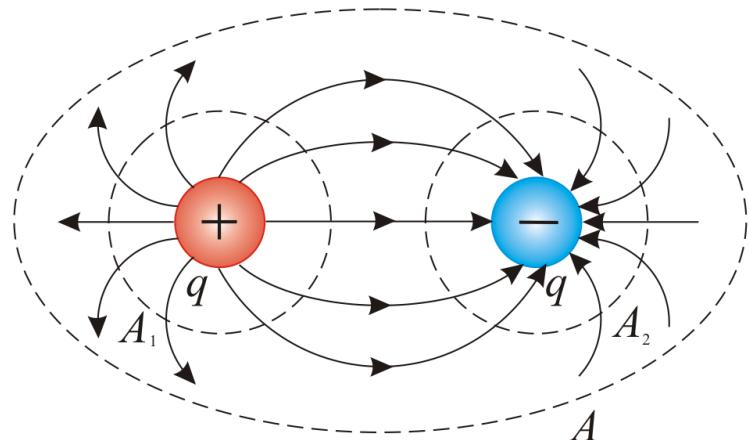
Полный поток вектора напряженности через любую площадку S :

$$\Phi_E = \int_S (\vec{E} d\vec{S})$$

Поток через замкнутую поверхность, окружающую заряд или заряженное тело :

$$\Phi_E = \oint_S (\vec{E} d\vec{S})$$

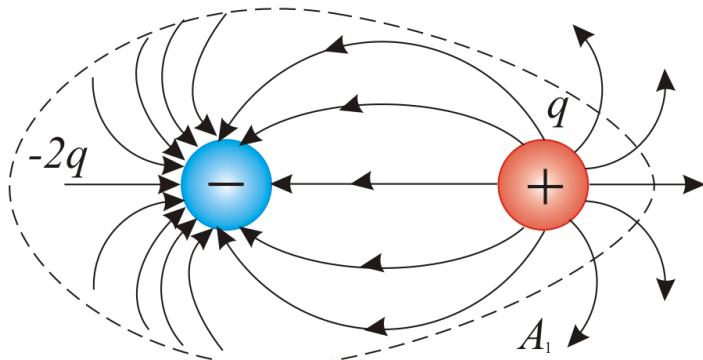
Поток вектора напряженности электрического поля



$$A_1: \Phi_E > 0$$

$$A_2: \Phi_E < 0$$

Общий поток через поверхность A равен нулю.



Поток не равен нулю, если суммарный заряд внутри поверхности не равен нулю.

Поток вектора напряженности зависит от заряда.

Теорема Остроградского – Гаусса

Поток вектора напряженности электрического поля через замкнутую поверхность в вакууме равен алгебраической сумме заключенных внутри этой поверхности зарядов, деленной на ϵ_0

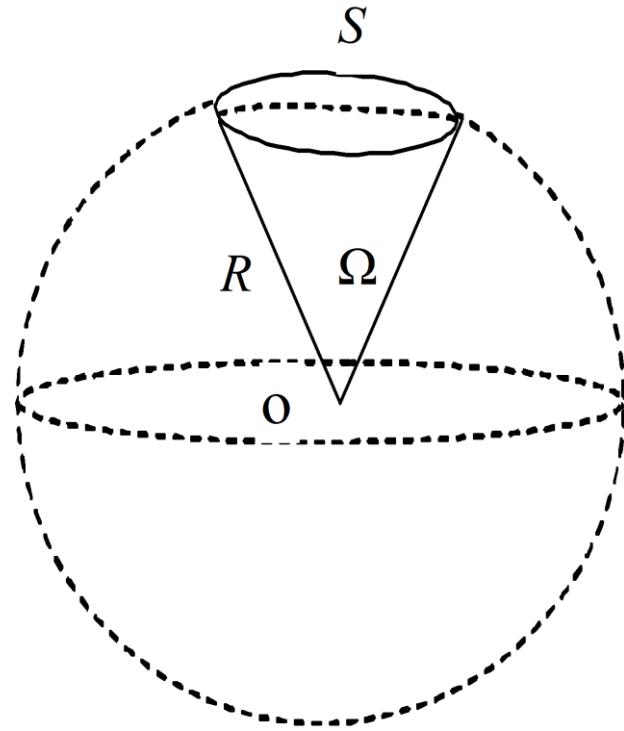
$$\Phi_E = \oint_S (\vec{E} d\vec{S}) = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_i q_i$$

Теорема Остроградского – Гаусса

Док-во теоремы:

Телесный угол – часть пространства, ограниченная конической поверхностью.

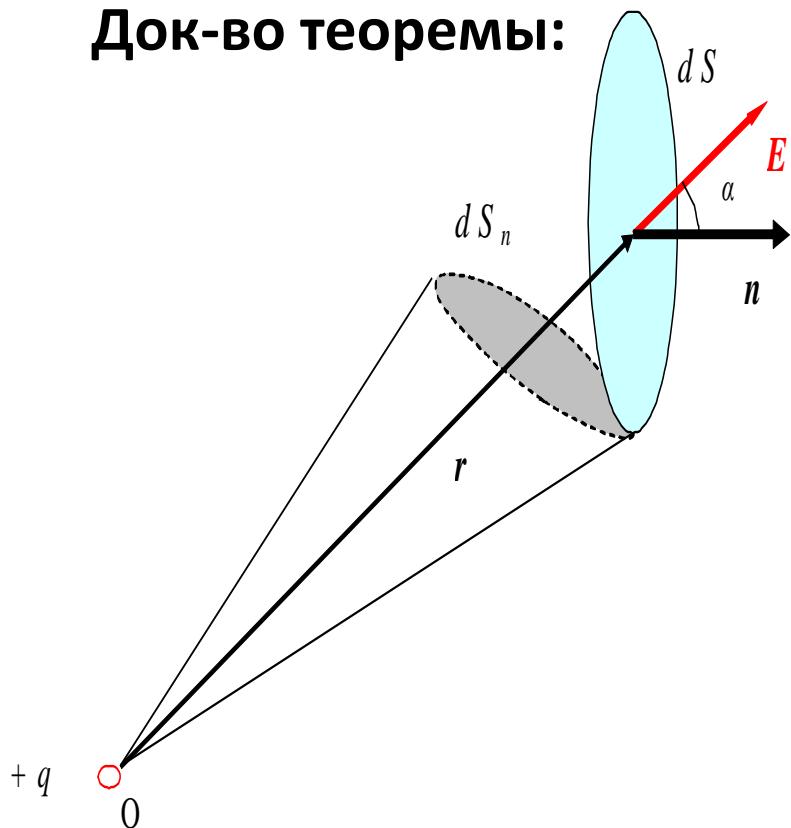
$$\Omega = \frac{S}{R^2} \quad [\text{стериadian}]$$



Мера телесного угла – отношение площади S , вырезаемой на поверхности сферы конической поверхностью к квадрату радиуса R сферы.

Теорема Остроградского – Гаусса

Док-во теоремы:



$$d\Phi_E = EdS \cos \alpha$$

$$E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

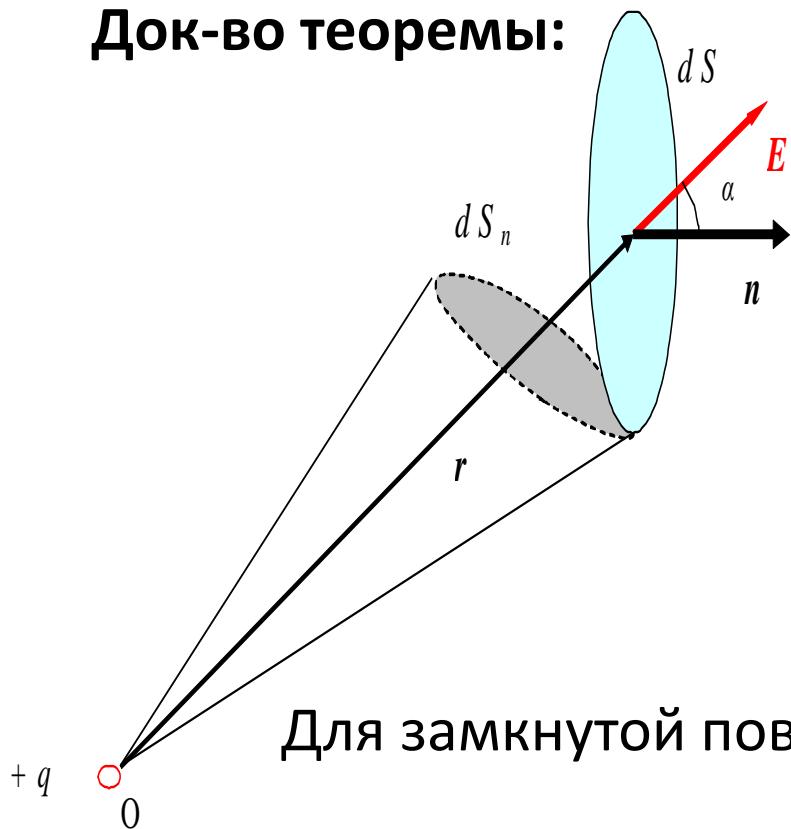
$$d\Phi_E = \frac{qdS_n}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

dS_n – проекция площадки dS на плоскость перпендикулярную вектору r .

$$dS \cdot \cos \alpha = dS_n$$

Теорема Остроградского – Гаусса

Док-во теоремы:



Для замкнутой поверхности:

$$dS_n = r^2 \cdot d\Omega$$

$$d\Phi_E = \frac{qdS_n}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$d\Phi_E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot d\Omega$$

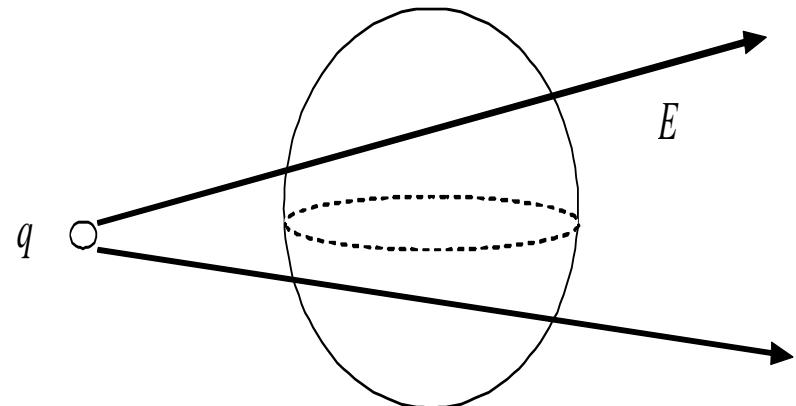
$$\oint d\Omega = 4\pi$$

$$\Phi_E = \oint \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\Omega = \frac{q}{\epsilon_0}$$

Теорема Остроградского – Гаусса

Поверхность не охватывает какой-либо заряд, то число силовых линий, входящих в поверхность, равно числу силовых линий выходящих из неё.

Суммарный поток Φ_E этого заряда равен нулю. $\Phi_E = 0$.



Теорема Остроградского – Гаусса

Если произвольная поверхность окружает k – зарядов, то согласно принципу суперпозиции:

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_k$$

$$\Phi_E = \oint_S E_n dS = \oint_S \left(\sum_{i=1}^k E_{ni} \right) \cdot dS = \sum_{i=1}^k \oint_S E_{ni} dS = \frac{\sum q_i}{\epsilon_0}$$

Теорема доказана!!!

Теорема Гаусса в интегральной форме

Если внутри поверхности имеется каким-то образом распределенный заряд с объемной плотностью ρ

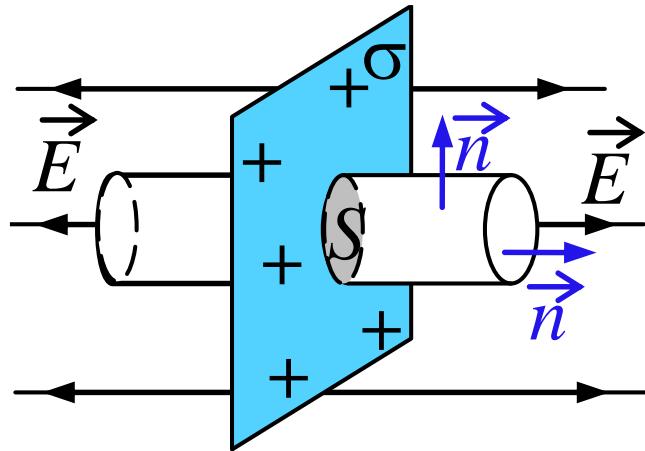
$$\rho = d\mathbf{q}/dV, \text{ Кл/м}^3$$

то суммарный заряд, заключенный внутри поверхности площадью S , охватывающей объем V :

$$\sum_i q_i = \int_V \rho dV \quad \Rightarrow \quad \Phi_E = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV$$

Применение теоремы Гаусса

1. Поле равномерно заряженной бесконечной плоскости



$$\sigma = \frac{dq}{dS}$$

$$\oint_S E_n dS = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_i q_i$$

$$\oint_S E_n dS = \int_{S_{бок}} E_n dS_{бок} + 2 \int_{S_{осн}} E_n dS_{осн} =$$

$$\int E dS_{бок} \cos 90^\circ + 2 \int E dS_{осн} \cos 0^\circ = 2ES_{осн}$$

Применение теоремы Гаусса

1. Поле равномерно заряженной бесконечной плоскости

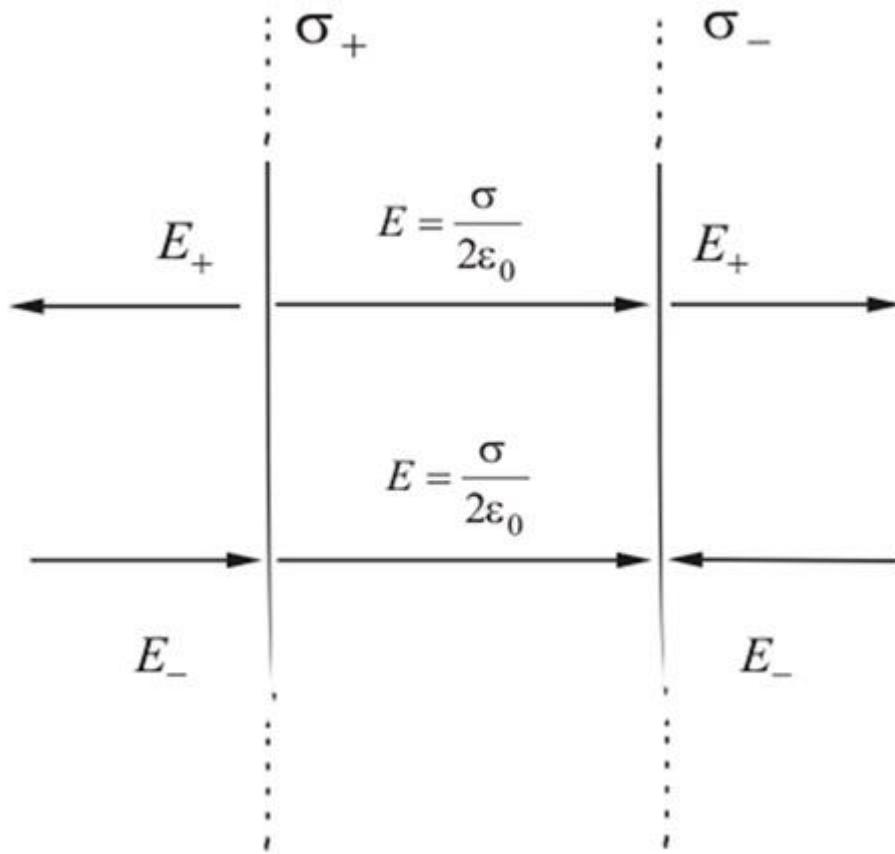
$$dq = \sigma dS, \quad \sum_{i=1}^N q_i = \int \sigma dS = \sigma S_{och}.$$

$$2ES_{och} = \frac{\sigma S_{och}}{\varepsilon_0}$$

$$E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$

Применение теоремы Гаусса

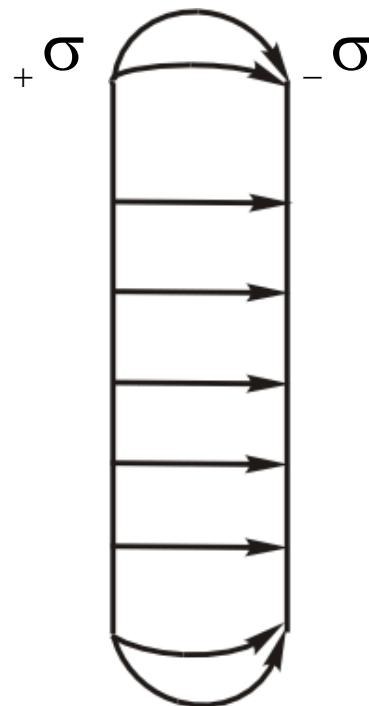
2. Поле, образованное двумя разноименными заряженными плоскостями (бесконечно большими)



$$E = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

Применение теоремы Гаусса

2. Поле, образованное двумя разноименными заряженными плоскостями (бесконечно большими)

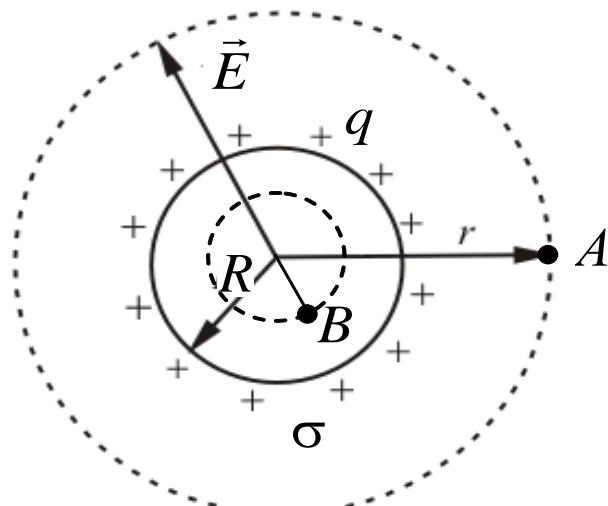


$$E = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

Применение теоремы Гаусса

3. Поле, образованное заряженной сферической поверхностью

В точке A ($r > R$): $E(r)4\pi r^2 = \frac{q}{\epsilon_0}$



$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2}$$

$$q = \sigma 4\pi R^2$$

$$E = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r^2}$$

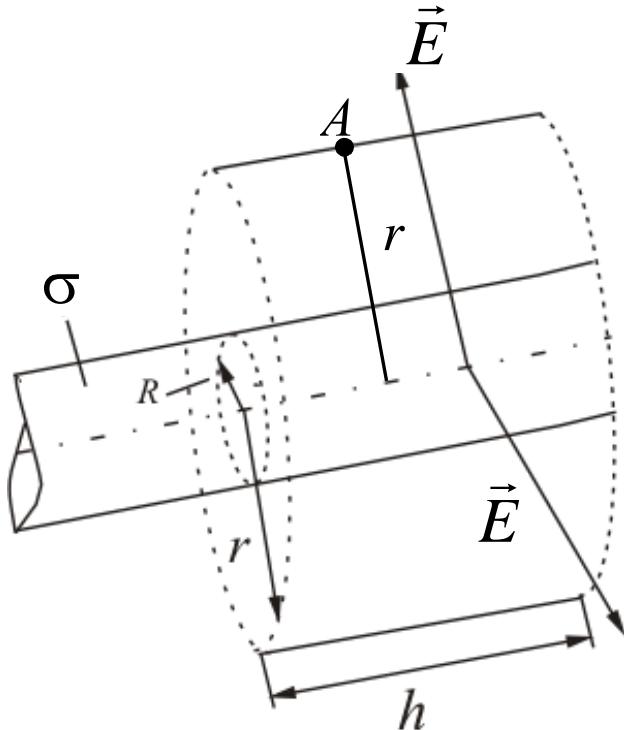
В точке B напряженность будет равна нулю ($r < R$).

Применение теоремы Гаусса

4. Поле, образованное бесконечно длинным заряженным цилиндром

В точке A ($r > R$): $E(r)2\pi rh = \frac{q}{\epsilon_0}$

$$q = \sigma 2\pi Rh$$



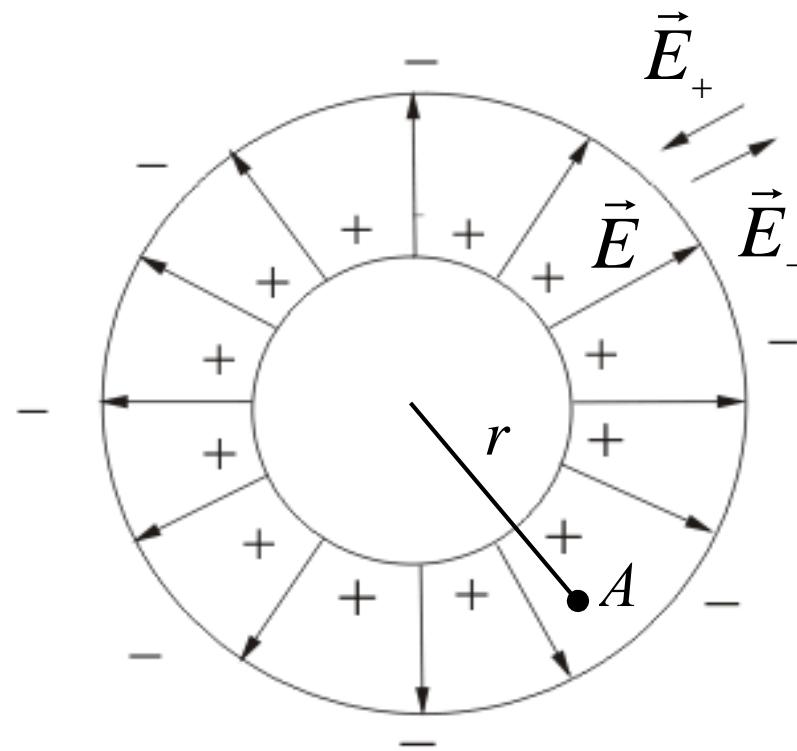
$$E = \frac{\sigma R}{\epsilon_0 r}$$

Если ($r < R$): $q = 0$

$$E = 0$$

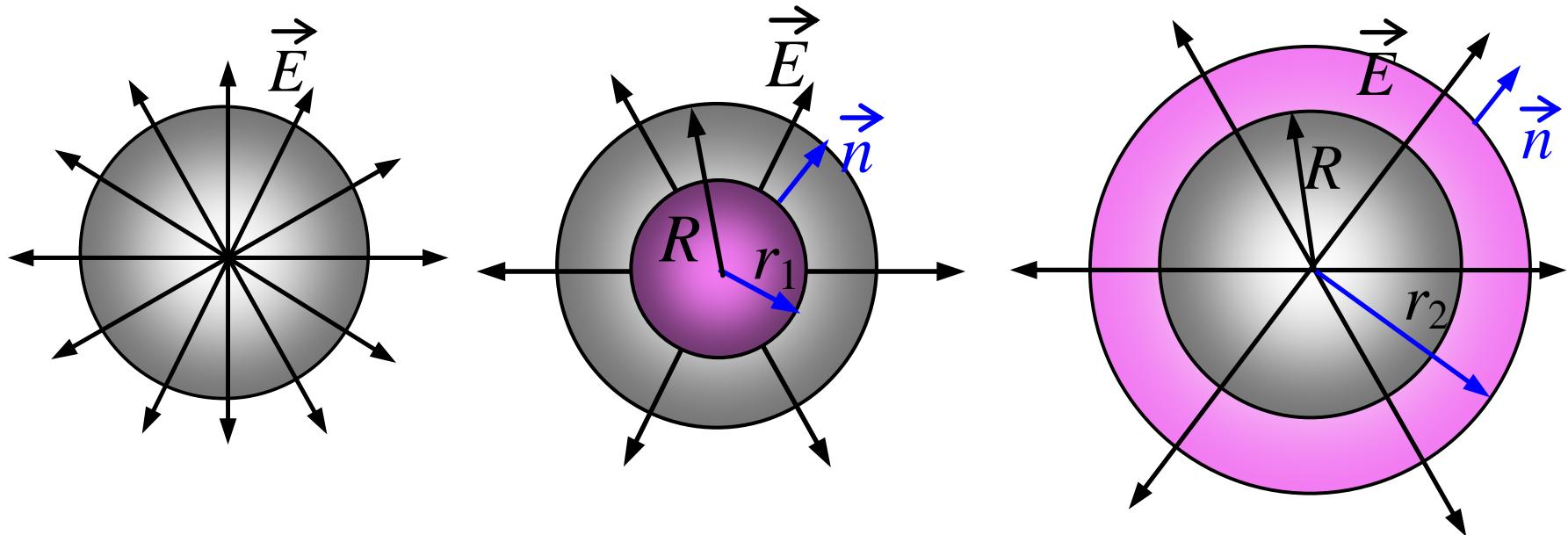
Применение теоремы Гаусса

5. Поле, образованное двумя цилиндрическими поверхностями, заряженными одинаковыми разноименными зарядами



Применение теоремы Гаусса

6. Поле объемного заряженного шара



Дифференциальная форма теоремы Остроградского-Гаусса

Дивергенция

Дивергенцией вектора \vec{A} (обозначается $div\vec{A}$) в какой-либо точке поля M называется, предел отношения потока вектора \vec{A} через замкнутую поверхность S , охватывающую точку M , к объему ΔV части поля, ограниченной поверхностью S , при неограниченном уменьшении ΔV :

$$div\vec{A} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \oint (\vec{A} d\vec{S})$$

Дифференциальная форма теоремы Остроградского-Гаусса

Пусть заряд распределен в пространстве ΔV , с объемной плотностью $\langle \rho \rangle$. Тогда по теореме Остроградского – Гаусса:

$$\oint (\vec{E} d\vec{S}) = \frac{q}{\epsilon_0} \text{ или } \oint (\vec{E} d\vec{S}) = \frac{\langle \rho \rangle \Delta V}{\epsilon_0}; \quad \frac{1}{\Delta V} \oint (\vec{E} d\vec{S}) = \frac{\langle \rho \rangle}{\epsilon_0}$$

При $\Delta V \rightarrow 0$; $\frac{\langle \rho \rangle}{\epsilon_0} \rightarrow \frac{\rho}{\epsilon_0}$, а величина потока вектора напряженности

$$div \vec{E} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \oint (\vec{E} d\vec{S})$$

$$div \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Дивергенция

Дивергенция является скалярной функцией координат.

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}.$$

Или через оператор Набла:

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}, \quad \vec{\nabla} \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}.$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}}.$$

В тех точках поля, где $\operatorname{div} \vec{E} > 0$ - положительные заряды (истоки)
 $\operatorname{div} \vec{E} < 0$ - отрицательные заряды (стоки).