

1.15. Уравнения Пуассона и Лапласа

Получим уравнение, из решения которого можно определить электрический потенциал φ в диэлектрике.

Для этого подставим в формулу (1.14.11) выражение (1.10.1), связывающее напряженность электрического поля с электрическим потенциалом

$$(\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) = -(\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla})\varphi = \frac{1}{\varepsilon_0}(\rho + \rho')$$

$$(\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}) = \mathbf{divgrad} = \nabla^2 = \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

где Δ - дифференциальный оператор, называемый оператором Лапласа (лапласианом).

В результате получаем

уравнение Пуассона

$$\Delta \varphi = - \frac{1}{\varepsilon_0} (\rho + \rho') \quad (1.15.1)$$

Из его решения находится электростатический потенциал φ в любой точке диэлектрика, если известно распределение сторонних ρ и связанных ρ' зарядов.

В тех участках поля, где электрических зарядов нет ($\rho + \rho' = 0$), уравнение Пуассона принимает особенно простой вид

$$\Delta \varphi = 0 \quad (1.15.2)$$

Это уравнение называется уравнением Лапласа – оно является частным случаем уравнения Пуассона.

1.16. Вектор электрического смещения

Нахождение напряженности электрического поля \vec{E} из теоремы Гаусса неудобно, так как входящая в него объемная плотность связанных зарядов ρ' , зависит от \vec{E} .

Расчет поля можно упростить, если ввести **вспомогательный вектор**, источником которого являются **только сторонние заряды** с плотностью ρ .

Для этого подставим в формулу (1.14.11) плотность связанных зарядов ρ' из (1.14.10)

$$(\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho - \vec{\nabla} \cdot \vec{\mathcal{P}})$$

$$\vec{\nabla}(\epsilon_0 \vec{E} + \vec{\mathcal{P}}) = \rho \quad (1.16.1)$$

или

Отсюда следует, что искомым вектором является вектор

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{\mathcal{P}} \quad (1.16.2)$$

который называется электрическим смещением или электрической индукцией.

Подставим в (1.16.2) вектор поляризации $\vec{\mathcal{P}}$ из (1.14.3)

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \kappa \varepsilon_0 \vec{E} = \varepsilon_0 (1 + \kappa) \vec{E}$$

Величина $\varepsilon = 1 + \kappa$ называется диэлектрической проницаемостью среды.

Вектор электрического смещения теперь можем записать в виде

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \varepsilon \vec{E} \quad (1.16.4)$$

Из формулы (1.16.4) следует, что вектора \vec{D} и \vec{E} параллельны друг другу.

Однако, это справедливо **лишь для изотропных диэлектриков**.

В анизотропных диэлектриках направления векторов \vec{D} и \vec{E} в общем случае не совпадают.

С учетом (1.16.2) и (1.16.4) формулу (1.16.1) можно переписать в виде

$$(\vec{\nabla} \cdot \vec{D}) = \rho \quad (1.16.5)$$

Проинтегрируем это уравнение по некоторому объему V

$$\int_V (\vec{\nabla} \cdot \vec{D}) dV = \int_V \rho dV$$

Применим к левому интегралу *теорему Остроградского-Гаусса*

$$\int_V (\vec{\nabla} \cdot \vec{D}) dV = \oint_S \vec{D} d\vec{S} = \Phi_D$$

где Φ_D - поток вектора смещения \vec{D} через замкнутую поверхность S , охватывающую объем V .

В результате получили

$$\Phi_D = \oint_S \vec{D} d\vec{S} = \int_V \rho dV \quad (1.16.6)$$

Эта формула выражает собой **теорему Гаусса для электрического смещения**: *поток вектора электрического смещения через замкнутую поверхность равен сумме сторонних зарядов внутри этой поверхности.*

Единицей измерения электрического смещения является $[D] = \frac{\text{Кл}}{\text{м}^2}$, а единицей измерения его потока $[\Phi_D] = \text{Кл}$

Из (1.16.6) следует, что заряд величиной **1 Кл** создает через охватывающую его поверхность поток смещения, равный **1 Кл**.

Поле вектора смещения \vec{D} изображают с помощью силовых линий, аналогично силовым линиям напряженности электрического поля \vec{E} .

Важное отличие между этими двумя векторами состоит в том, что **линии вектора смещения \vec{D} могут начинаться и заканчиваться только на сторонних зарядах. Через связанные заряды линии вектора смещения \vec{D} идут не прерываясь.**

В тоже время, силовые линии напряженности электрического поля \vec{E} могут начинаться или заканчиваться как на сторонних, так и на связанных зарядах.

1.17. Пример вычисления поля в диэлектриках: поле внутри плоской пластины

Пусть имеются две бесконечные параллельные, разноименно заряженные плоскости с поверхностными плотностями $+\sigma$ и $-\sigma$. Эти поверхностные заряды являются *несвободными сторонними* зарядами, нанесенными извне на две поверхности.

В вакууме электрическое поле между плоскостями

имело бы напряженность \vec{E}_0 с величиной $E_0 = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$ и

смещение $\vec{D}_0 = \epsilon_0 \vec{E}_0$ с величиной $D_0 = \epsilon_0 E_0 = \sigma$.

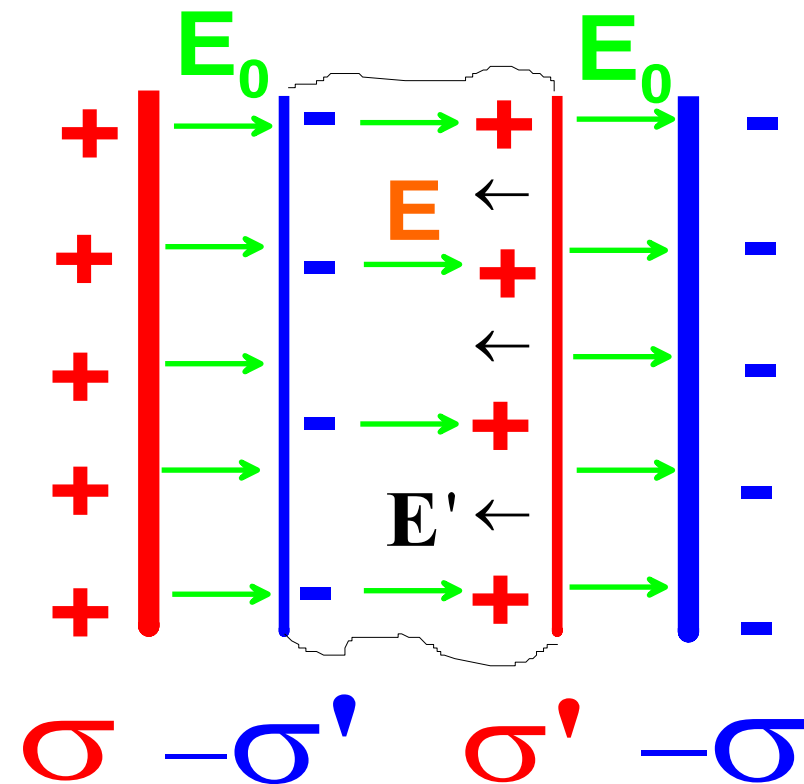
Внесем между плоскостями пластину из однородного изотропного диэлектрика.

Под действием поля \vec{E}_0 диэлектрик поляризуется и на его поверхностях появляются связанные заряды с плотностями $\pm\sigma'$. Эти заряды создают внутри пластины

однородное поле с напряженностью
$$E' = \frac{\sigma'}{\varepsilon_0}$$

Поля \vec{E}_0 и \vec{E}' направлены *навстречу друг другу*, поэтому суммарное поле внутри диэлектрика равно

$$E = E_0 - E' = \frac{1}{\varepsilon_0} (\sigma - \sigma') \quad (1.17.1)$$



В пространстве между диэлектриком и заряженными плоскостями поле не меняется и остается равным E_0 .

Поляризация диэлектрика пропорциональна напряженности электрического поля в данной точке пространства, поэтому согласно (1.14.8)

$$\sigma' = \kappa \varepsilon_0 E$$

Подставляя это выражение в (1.17.1), получаем

$$E = \frac{1}{\varepsilon_0} (\sigma - \sigma') = \frac{1}{\varepsilon_0} (\sigma - \kappa \varepsilon_0 E)$$

откуда

$$E = \frac{1}{\varepsilon_0 (1 + \kappa)} \sigma = \frac{E_0}{(1 + \kappa)} = \frac{E_0}{\varepsilon}$$

Таким образом

$$E = \frac{E_0}{\varepsilon} \quad (1.17.2)$$

Следовательно, поле внутри диэлектрика ослабляется в число раз по сравнению с полем в вакууме. Это связано с поляризацией диэлектрика.

Умножим (1.17.2) на $\varepsilon_0 \varepsilon$, получим электрическое смещение внутри пластины

$$D = \varepsilon_0 \varepsilon E = \varepsilon_0 \varepsilon \frac{E_0}{\varepsilon} = \varepsilon_0 E_0 = D_0 = \sigma$$

Значит, электрическое смещение внутри пластины такое же как и вне пластины, то есть оно непрерывно на границе раздела вакуум/диэлектрик.

Выразим плотность связанных зарядов в диэлектрике через плотность σ' сторонних зарядов на плоскостях σ . Для этого используем формулу (1.17.2) и прежние соотношения

$$E = \frac{(\sigma - \sigma')}{\epsilon_0} \quad ; \quad E = \frac{E_0}{\epsilon} = \frac{\sigma}{\epsilon_0 \epsilon}$$

откуда

$$\frac{(\sigma - \sigma')}{\epsilon_0} = \frac{\sigma}{\epsilon_0 \epsilon}$$

Следовательно

$$\sigma' = \frac{(\epsilon - 1)}{\epsilon} \sigma$$

(1.17.3)

1.18. Ротор вектора напряженности электрического поля

Ранее было показано (1.11.2), что циркуляция вектора напряженности электрического поля по любому замкнутому контуру L равна нулю

$$\oint_L \vec{E} d\vec{l} = 0 \quad (1.18.1)$$

Существует теорема Стокса, согласно которой интеграл по замкнутому контуру L равен интегралу по поверхности S , охватываемой этим контуром

$$\oint_L \vec{E} d\vec{l} = \int_S [\vec{\nabla} \times \vec{E}] d\vec{S} \quad (1.18.2)$$

Вектор

$$[\vec{\nabla} \times \vec{E}] = \text{rot} \vec{E} \quad (1.18.3)$$

называется **ротором вектора** \vec{E} .

Поскольку равенство нулю циркуляции выполняется для любого замкнутого контура L , то из (1.18.1) и (1.18.2) следует

$$\int_S [\vec{\nabla} \times \vec{E}] d\vec{S} = 0$$

Поверхность S , опирающаяся на контур тоже может быть произвольной. Поэтому интеграл будет равен нулю, лишь если равна нулю подинтегральная функция

$$[\vec{\nabla} \times \vec{E}] = \text{rot} \vec{E} = 0 \quad (1.18.4)$$

Запишем последнее уравнение (1.18.4) вместе с прежним уравнением (1.16.5)

$$(\vec{\nabla} \cdot \vec{D}) = \operatorname{div} \vec{D} = \rho \quad (1.18.5)$$

$$[\vec{\nabla} \times \vec{E}] = \operatorname{rot} \vec{E} = 0$$

Эти два уравнения являются **основными уравнениями электростатики.**

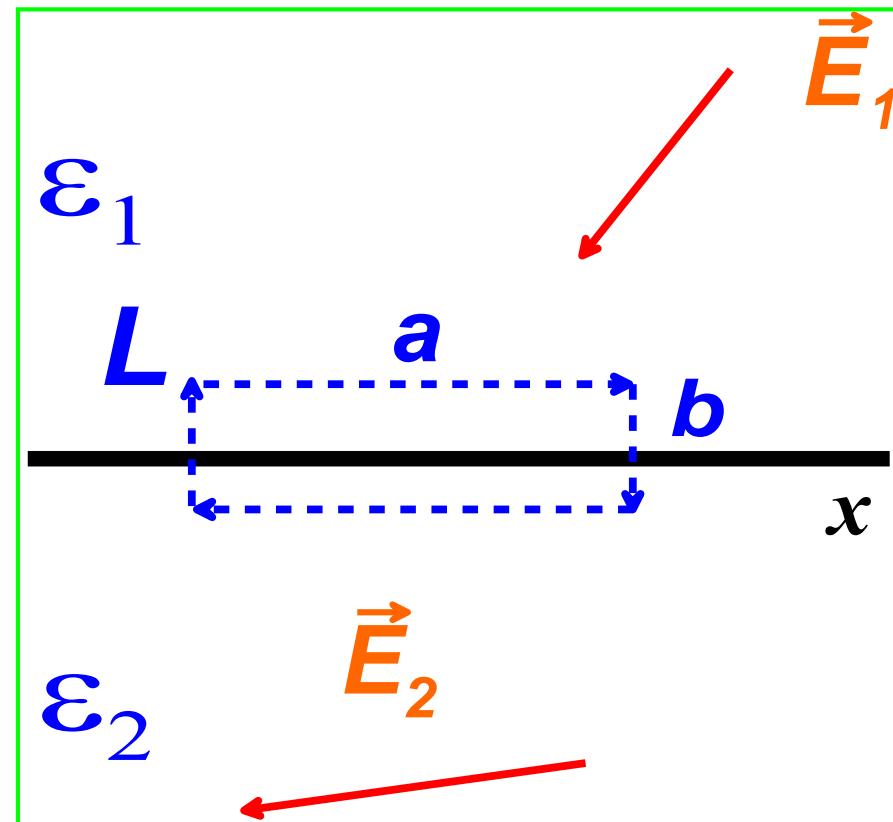
Им должно удовлетворять электростатическое поле в любом диэлектрике, в том числе и неоднородном по составу.

1.19. Условия для электрических полей на границе раздела двух диэлектриков

Рассмотрим систему из **2-х** диэлектриков, разделенных плоской границей, и имеющих диэлектрические проницаемости ϵ_1 и ϵ_2 . Ось **X** направим вдоль границы.

Выберем прямоугольный контур **L** длиной **a** и шириной **b**, который частично проходит в первом диэлектрике и частично - во втором.

Направление обхода контура показано на рисунке стрелками.



Пусть в первом диэлектрике создано поле \vec{E}_1 , а во втором - \vec{E}_2 . Так как контур L замкнутый, то циркуляция вектора напряженности по нему равна нулю. Циркуляция – это криволинейный интеграл, распишем его в виде суммы вкладов от 4-х сторон контура с учетом взаимной ориентации полей и направления обхода контура

$$\oint_L \vec{E} d\vec{l} = -E_{1x}a + E_{2x}a - E_{Л}b + E_{П}b = 0$$

откуда $(E_{1x} - E_{2x})a = (E_{П} - E_{Л})b$

Это равенство должно выполняться для произвольного контура L . Сделаем контур бесконечно тонким, устремляя ширину b к нулю, тогда получим

$$E_{1x} = E_{2x} \quad (1.19.1)$$

Значения проекций E_{1x} и E_{2x} берутся вблизи границы. Равенство (1.19.1) должно выполняться при произвольной ориентации оси X в плоскости границы.

Выберем ось X так, чтобы обратились в ноль проекции обоих векторов

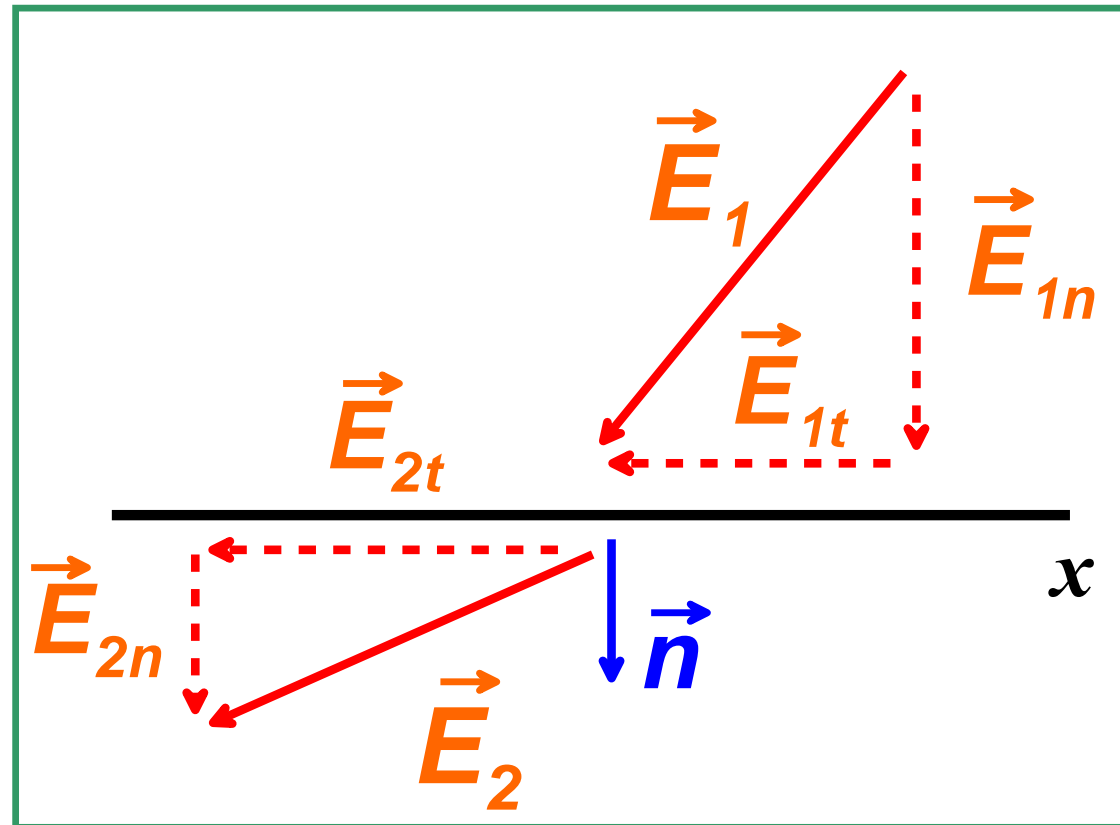
$$E_{1x} = E_{2x} = 0$$

Это значит, что вблизи границы векторы \vec{E}_1 и \vec{E}_2 лежат в одной плоскости с нормалью к поверхности.

Представим их в виде

$$\vec{E}_1 = \vec{E}_{1n} + \vec{E}_{1t}$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_{2n} + \vec{E}_{2t}$$



где \vec{E}_{1t} и \vec{E}_{2t} - тангенциальные проекции векторов \vec{E}_1 и \vec{E}_2 на границу.

Согласно (1.19.1) должно выполняться

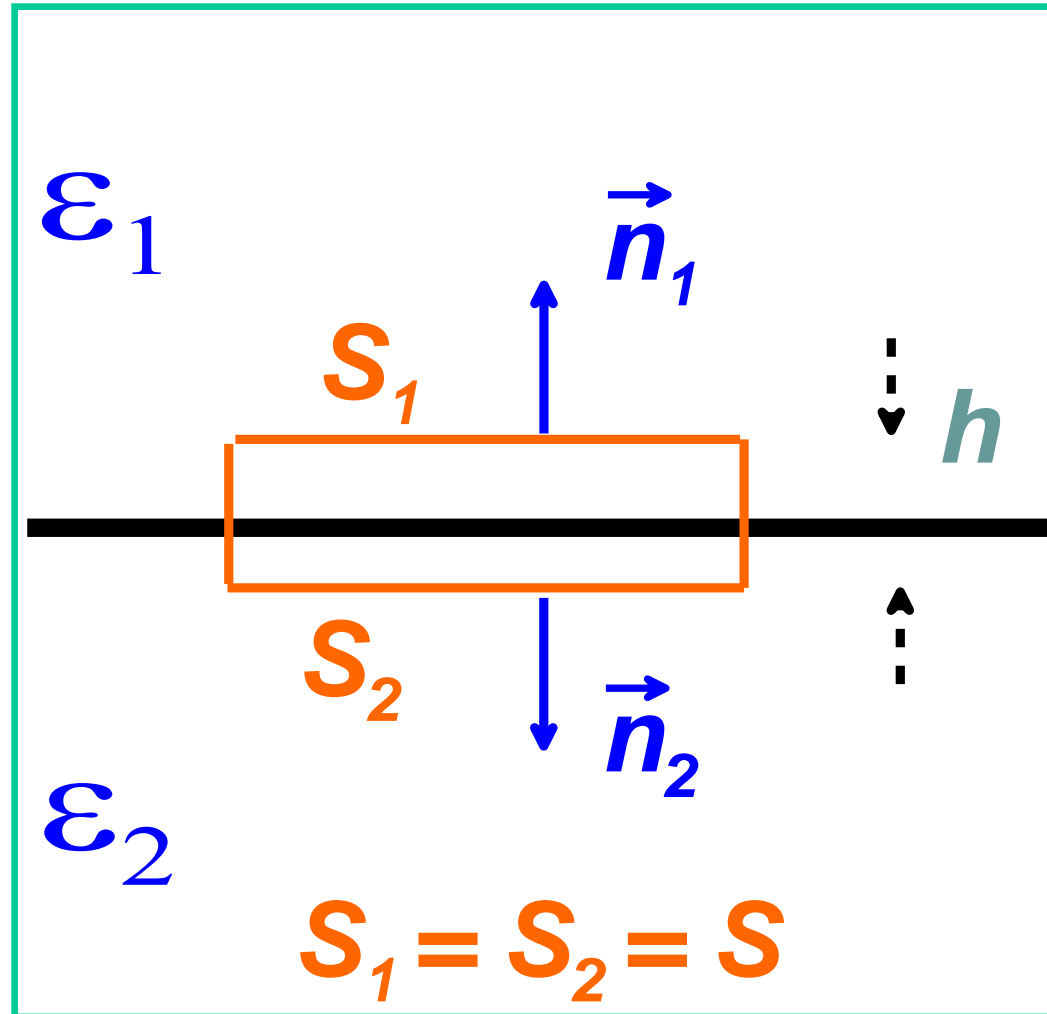
$$E_{1t} = E_{2t} \quad (1.19.2)$$

Следовательно, на границе раздела двух диэлектриков тангенциальная составляющая вектора напряженности электрического поля непрерывна.

Используем связь напряженности поля со смещением (1.16.4), тогда формулу (1.19.2) можно переписать в виде

$$\frac{D_{1t}}{\varepsilon_1} = \frac{D_{2t}}{\varepsilon_2} \quad (1.19.3)$$

Выберем теперь вблизи границы цилиндр с высотой h и основанием S . Пусть h настолько мала, что в пределах цилиндра электрическое поле можно считать однородным.



Применим к поверхности цилиндра теорему Гаусса для вектора смещения (1.16.6). Если сторонних зарядов нет, то

$$\Phi_D = \int_V \rho dV = 0$$

С другой стороны, поток смещения через поверхность цилиндра можно представить как сумму потоков

$$\Phi_D = \oint_S \vec{D} d\vec{S} = D_{1n} S + D_{2n} S + \langle D_n \rangle S_{\text{бок}} = 0$$

где $\langle D_n \rangle$ — усредненное значение на бок D_n и поверхности $S_{\text{бок}}$.

Устремим $h \rightarrow 0$, тогда $S_{\text{бок}} \rightarrow 0$ и получим

$$D_{1n} = -D_{2n} \quad (1.19.4)$$

Знак минус связан с тем, что вектора \vec{D}_1 и \vec{D}_2 спроецированы на противоположно направленные нормали \vec{n}_1, \vec{n}_2 . Их можно спроецировать на одну и ту же нормаль, например \vec{n}_1 , тогда

$$D_{1n} = D_{2n} \quad (1.19.5)$$

Следовательно, на границе раздела двух диэлектриков нормальная составляющая вектора смещения \vec{D} непрерывна.

Это справедливо не только для электростатических полей, но и для электрических полей, зависящих от времени.

Выражая смещение через напряженность, формулу (1.19.5) перепишем в виде

$$\varepsilon_1 E_{1n} = \varepsilon_2 E_{2n} \quad (1.19.6)$$

Если на границе раздела двух сред находится поверхностный сторонний заряд с плотностью σ , то из теоремы Гаусса получаем

$$\Phi_D = \int_V \rho dV = \sigma$$

Поэтому на границе раздела нормальная составляющая вектора D терпит скачок, равный σ

$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma$$

Циркуляция же напряженности электрического поля E по любому замкнутому контуру равна нулю и в этом случае, поэтому тангенциальная составляющая E по-прежнему непрерывна

$$E_{1t} = E_{2t}$$

1.20. Закон преломления для линий смещения

На границе диэлектриков линии электрического смещения терпят излом, преломляются. Найдем связь между углами падения и преломления. Из рисунка следует

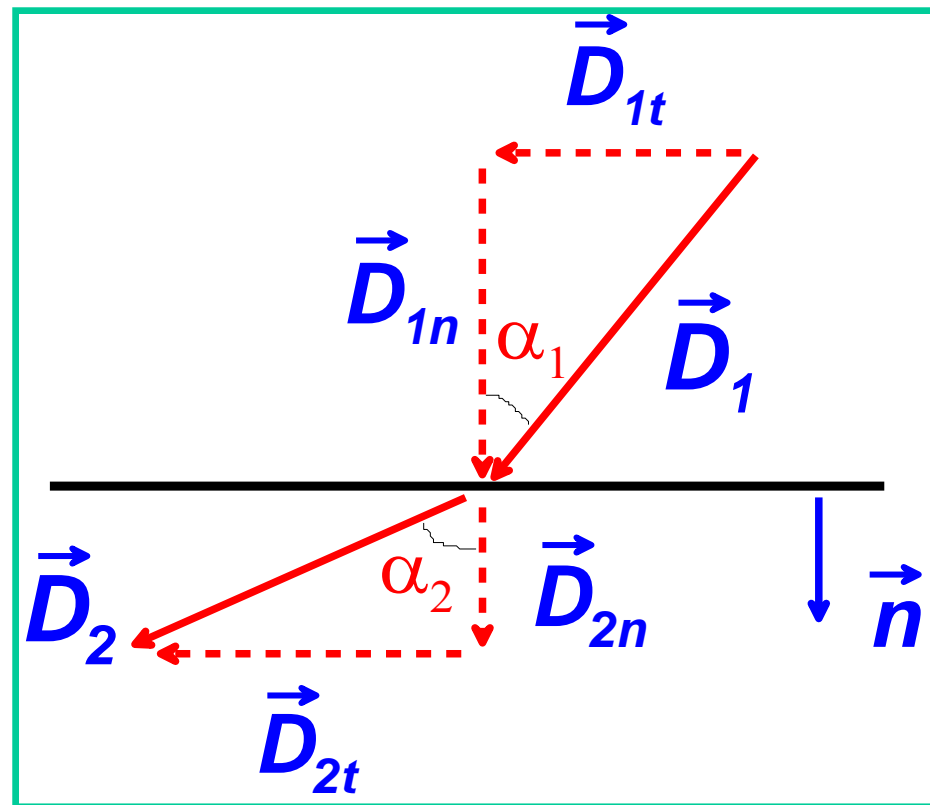
$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{D_{1t}}{D_{1n}}; \quad \operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{D_{2t}}{D_{2n}}$$

используя (1.19.5) и (1.16.4)

$$\frac{D_{1t}}{D_{1n}} = \frac{D_{2t}}{D_{2n}}; \quad \frac{\varepsilon_1 E_{1t}}{\varepsilon_1 E_{1n}} = \frac{\varepsilon_2 E_{2t}}{\varepsilon_2 E_{2n}}$$
$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \operatorname{tg} \alpha_2; \quad \operatorname{tg} \alpha_1 = \operatorname{tg} \alpha_2$$

а также (1.19.2), получим

$$\frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2} = \frac{\operatorname{tg} \alpha_1}{\operatorname{tg} \alpha_2} \quad (1.20.1)$$



Закон преломления
для линий смещения

Теперь рассмотрим преломление линий напряженности электрического поля. Построим аналогичный рисунок для векторов \vec{E}_1 и \vec{E}_2 в средах.

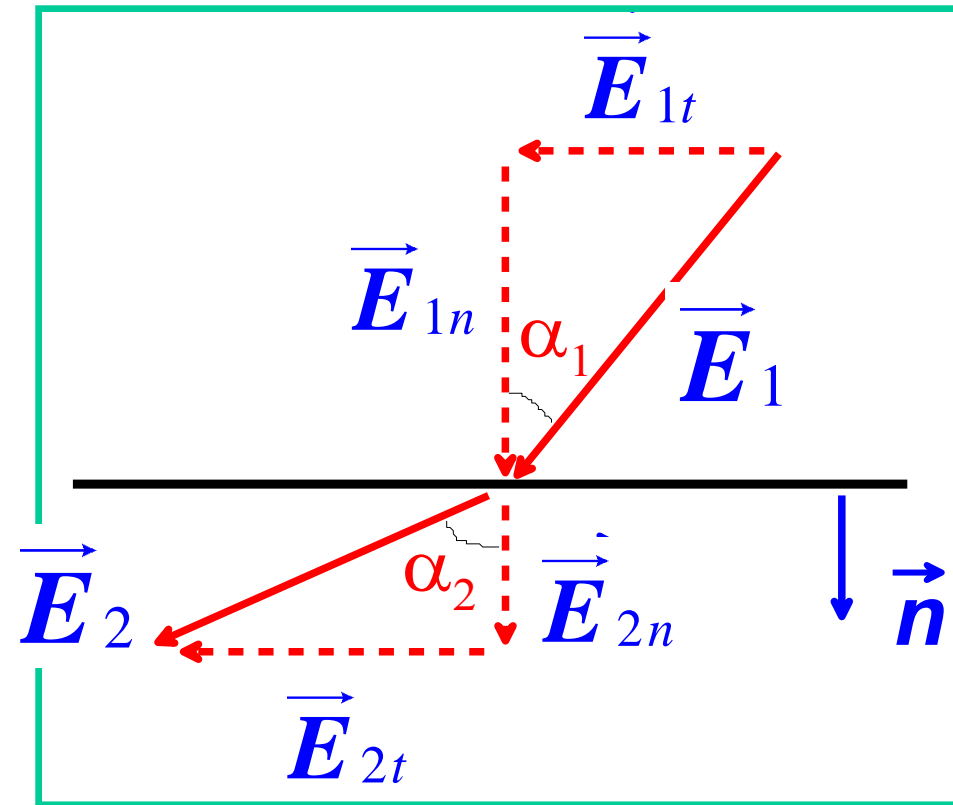
$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{E_{1t}}{E_{1n}}; \quad \operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{E_{2t}}{E_{2n}}$$

учитывая

$$\varepsilon_1 E_{1n} = \varepsilon_2 E_{2n} \quad E_{1t} = E_{2t}$$

получаем закон преломления для напряженности электрического поля

$$\frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2} = \frac{\operatorname{tg} \alpha_1}{\operatorname{tg} \alpha_2}$$



Как видно, он такой же как и для смещения.