



лекция №2 Основные методы оптимизации

ДИСЦИПЛИНа: Методы оптимизации и организации энерго- и ресурсосберегающих химико-технологических систем

Лектор: Киргина Мария Владимировна к.т.н., доцент отделение Химической инженерии

г.н., доцент отделение химическои инженерии Инженерной школы природных ресурсов

> март 2018

План лекции





Методы отыскания оптимума

Методы отыскания оптимума:

1. Аналитические методы:

применяются когда возможно продифференцировать целевую функцию и искать экстремум исходя из условия равенства нулю производных.

2. Численные, или поисковые методы:

для применения необходимо, чтобы целевая функция была вычислимой: должен быть известен алгоритм, по которому можно рассчитать значение критерия оптимальности при заданных значениях факторов.

3. Экспериментальная оптимизация:

применяются когда целевая функция невычислима, т.е. вид функции неизвестен. В таких случаях планируется и реализуется эксперимент так, чтобы в результате достигнуть района оптимума.



Оптимизация методом дифференциального исчисления

Целевая функция задана формулой:

$$F = F(x_1, x_2, ..., x_m)$$

Классический метод отыскания экстремума – решение системы:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x_1} = 0, \\ \frac{\partial F}{\partial x_2} = 0, \\ \dots \end{cases}$$

Решение системы:

 $X_{1 \, onm}, \, X_{2 \, onm}, \, \ldots, \, X_{n \, onm}$

Оптимальные значения факторов

Совокупность оптимальных факторов – **оптимальный режим**.



Оптимизация методом дифференциального исчисления

Необходимо убедиться, что полученные значения действительно оптимальны:

- 1. действительно ли решение системы определяет экстремум (может определять седловую точку, или точку перегиба);
- 2. получен ли экстремум нужного знака (максимум/минимум);
- 3. если система имеет несколько решений, то какое из них отвечает глобальному оптимуму, а какие локальным. Если зависимость имеет несколько максимумов, то глобальным будет тот из них, который выше всех остальных; остальные будут локальными;
- 4. все ли ограничения соблюдаются в точке экстремума.



Применяются когда:

- 1. в точке экстремума отсутствуют производные (например изменение целевой функции носит дискретный характер);
- 2. целевая функция в точке экстремума дифференцируема, но она задана таким образом, что продифференцировать ее в общем виде не удается, т.к. функция задана не формулой, а алгоритмом вычисления при заданных значениях аргументов (факторов);
- 3. имеется принципиальная возможность записать и продифференцировать целевую функцию, но соответствующие вычисления слишком громоздки.

Алгоритм в общем виде:

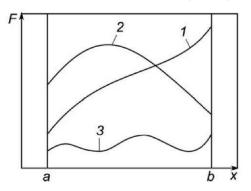
- Вычисляется ряд значений целевой функции при различных значениях факторов;
- 2. Сопоставление значений целевой функции показывает, в каком направлении нужно двигаться в пространстве факторов, чтобы приблизиться к оптимуму.

Не дают теоретически точных значений координат оптимума – координаты оптимума с задаваемой точностью



Методы направленного поиска – происходит продвижение в области факторного пространства в сторону искомого экстремума.

Направленный поиск дает надежный результат, если функция **унимодальна** – в допустимой области имеет только один экстремум нужного знака.

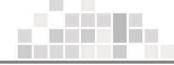


Функция 1 – унимодальна;

Функция 2 — унимодальна если ищем максимум, и неунимодальна при поиске минимума;

Функция 3 – неунимодальна.





Методы направленного поиска способны привести в точку одного из экстремумов, но не позволяют:

- ✓ установить, единственный ли это экстремум;
- ✓ глобальный ли это экстремум (экстремальный для всей области) или локальный (другие точки могут оказаться выше в случае максимума или ниже для минимума).

Если *F* зависит от одного фактора



Одномерный поиск

Если *F* зависит от нескольких факторов



Многомерный поиск



Оптимизация перебором

✓ Применяется, если число возможных вариантов конечно.

Рассчитывается целевая функция для всех возможных вариантов и выбирается наибольшее/ наименьшее значение.

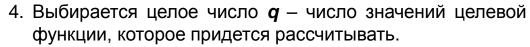


Пример:

- 1. Ищется максимум функции от одного фактора **x одномерное сканирование.**
- 2. Задаемся пределами изменения фактора x от a до b, где a и b ограничения.
- 3. Интервал **[а, b]**, на котором ищется экстремум целевой функции **интервалом неопределенности**.

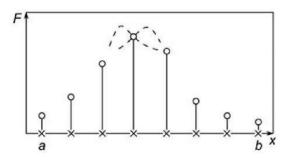
Задача поиска экстремума сводится к сужению интервала неопределенности.

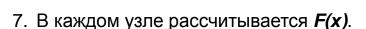




5. Находиться интервал
$$\Delta x$$
: $\Delta x = \frac{b-a}{q-1}$

6. От точки a до точки b откладываются интервалы Δx . Концы каждого интервала — узлы.





- 8. За максимум принимается наибольшее из полученных значений.
- К концу расчета интервал неопределенности δ составит
 2Δχ:

$$\delta = 2 \frac{b - a}{q - 1}$$

Определяет эффективность метода: для достижения малого значения δ величина q должна быть велика.

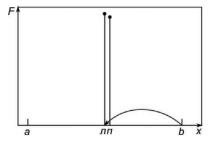


сократив интервал неопределенности, поиск продолжается внутри этого интервала, уменьшая **Дх** (метод тяжелого шарика).

✓ Сканированием можно исследовать функции более чем одного фактора – сеть узлов на плоскости или в пространстве.

Метод дихотомии

- 1. Ищем максимум на отрезке [a, b].
- 2. Разделим отрезок пополам (точка \mathbf{n}). Рассчитаем $\mathbf{F}(\mathbf{n})$.



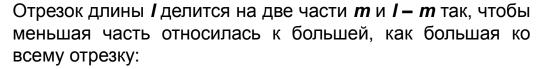
- 3. Выберем малое приращение фактора, равное e, и поставим на отрезке правую точку $\mathbf{n} = \mathbf{n} + \mathbf{e}$.
- 4. Рассчитаем F(n). Т.к. F(n) > F(n), то максимум находится в левой половине отрезка.



Метод дихотомии

- 5. Отбрасываем правую половину отрезка (на ней максимума нет). Для этого правый конец (точку **b**) перенесем в точку **л** и обозначим ее буквой **b**.
- 6. Проводиться следующий цикл расчета итерационный алгоритм.
- 7. Необходимо задать **правило останова**, определяющее, когда можно прекращать расчет, считая, что полученная точность уже достаточна.

$$\delta = b - a \le e$$



$$\frac{m}{l-m} = \frac{l-m}{l}$$

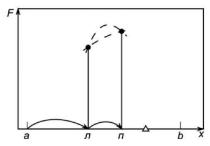
$$m \approx 0,382l,$$

$$l-m \approx 0,618l,$$

$$m \approx 0,618(l-m)$$

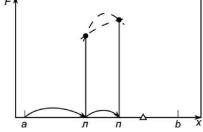


1. Рассмотрим отрезок **[а, b]**, на котором требуется найти максимум. Делим отрезок слева и справа в соответствии с пропорцией золотого сечения и получаем точки **л** и **п**.



2. Рассчитываем *F*(л) и *F*(п).

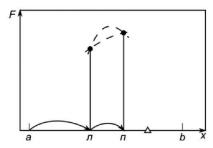
3. Расстояние между точками **л** и **п** не мало и вероятность того, что точка экстремума попадет между ними, достаточно велика.



- 4. Если *F*(*п*) > *F*(*л*), нельзя сказать, в какой из трех частей отрезка окажется максимум может быть в средней части отрезка, или в правой. Но в левой части *максимума быть не может*. Поэтому его можно отбросить.
- 5. Переносим левый конец отрезка в точку **л**, назвав ее **а**. Получаем новый отрезок **[а, b]**.



6. Но на этом отрезке уже есть точка **п**, в которой рассчитано значение функции, причем эта точка, отсекавшая от предыдущего большего отрезка справа ~38,2%, отсекает от нового, уменьшенного отрезка справа ~61,8%, т.е. и на новом отрезке она является точкой золотого сечения.



7. На новом этапе расчета называем ее **л**, на уменьшенном отрезке поставим не две точки для расчета **F**, а только одну – правую *(треугольник)*.



На каждом этапе расчета, кроме самого первого, мы должны рассчитывать F только в одной точке, что повышает эффективность метода.

Правило останова: $\delta = b - a \le e$

Эффективность метода:

- ✓ при q < 4 → эффективность метода золотого сечения ниже, чем метода дихотомии;
- \checkmark при **q** = 10 − 20 → эффективность обоих методов близка;

q – число расчетов целевой функции.

$$\delta = (b-a)_{ucx} \cdot 0,618^{q-1}$$

