

# Физика колебаний и волн.

Колебания – процессы (движения или изменения состояния), обладающие той или иной степенью повторяемости во времени.

- ▶ **Гармонические колебания** – колебания, при которых колеблющаяся величина изменяется со временем по закону синуса или косинуса

$$x = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0) \text{ или } x = A \sin(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$x$  – смещение из положения равновесия,

$A$  – максимальное значение колеблющейся величины, называется **амплитудой** колебаний,

$\omega_0$  – **круговая (циклическая) частота**,

$(\omega_0 t + \varphi_0)$  – **фаза колебаний** в момент времени  $t$ .

- ▶  $T = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi\nu$

$$v = \frac{dx}{dt} = -A\omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = A\omega_0 \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \frac{\pi}{2})$$

$$a = \frac{dv}{dt} = -A\omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = A\omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi)$$

Кинетическая энергия материальной точки, совершающей гармонические колебания:

$$\begin{aligned} E_k &= \frac{mv^2}{2} = \frac{m\omega_0^2 A^2}{2} \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) \\ &= \frac{m\omega_0^2 A^2}{4} (1 - \cos 2(\omega_0 t + \varphi_0)). \end{aligned}$$

Потенциальная энергия материальной точки, совершающей гармонические колебания под действием упругой силы  $F$ :

$$\begin{aligned} E_p &= - \int_0^x F dx = \frac{m\omega_0^2 x^2}{2} = \frac{m\omega_0^2 A^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0) \\ &= \frac{m\omega_0^2 A^2}{4} (1 + \cos 2(\omega_0 t + \varphi_0)). \end{aligned}$$

Тогда полная энергия:

$$E = E_k + E_p = \frac{m\omega_0^2 A^2}{2} = \frac{kA^2}{2} = \text{const}, \text{ где } k = m\omega_0^2$$



# Математический маятник

- ▶ Идеализированная система, состоящая из материальной точки массой  $m$ , подвешенной на невесомой нерастяжимой нити, и совершающей колебания под действием силы тяжести.

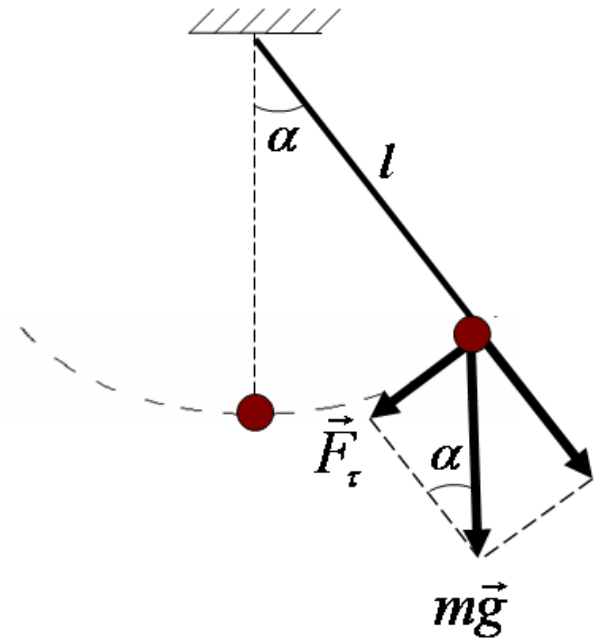
$\ddot{\alpha} + \frac{g}{l} \sin \alpha = 0$ , примем  $\sin \alpha \approx \alpha$ , тогда

$$\ddot{\alpha} + \frac{g}{l} \alpha = 0$$

Следовательно:

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$



# Физический маятник

- ▶ Твердое тело, совершающее под действием силы тяжести колебания вокруг неподвижной горизонтальной оси, проходящей через точку  $O$ , не совпадающую с центром масс тела  $C$ . Точку  $O$  называют точкой подвеса.

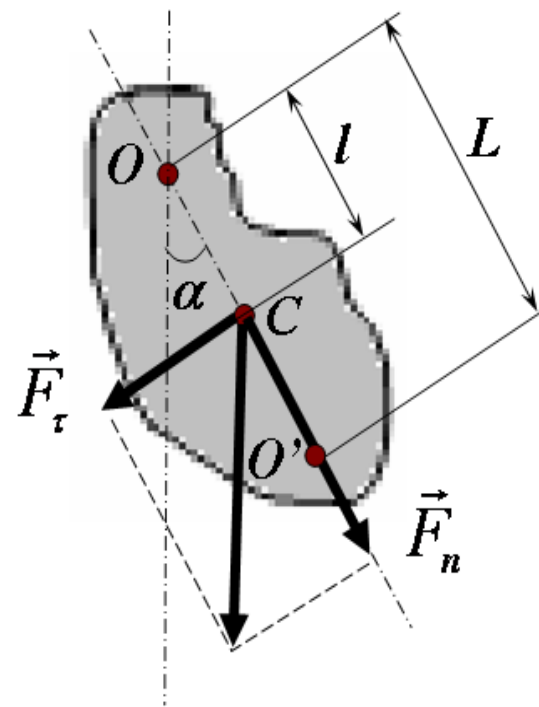
$$\ddot{\alpha} + \frac{mgl}{I} \alpha = 0$$

Следовательно:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgl}} \text{ или}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}, \text{ где } L \text{ – приведенная длина}$$

физического маятника,  $L = \frac{I}{ml}$ .



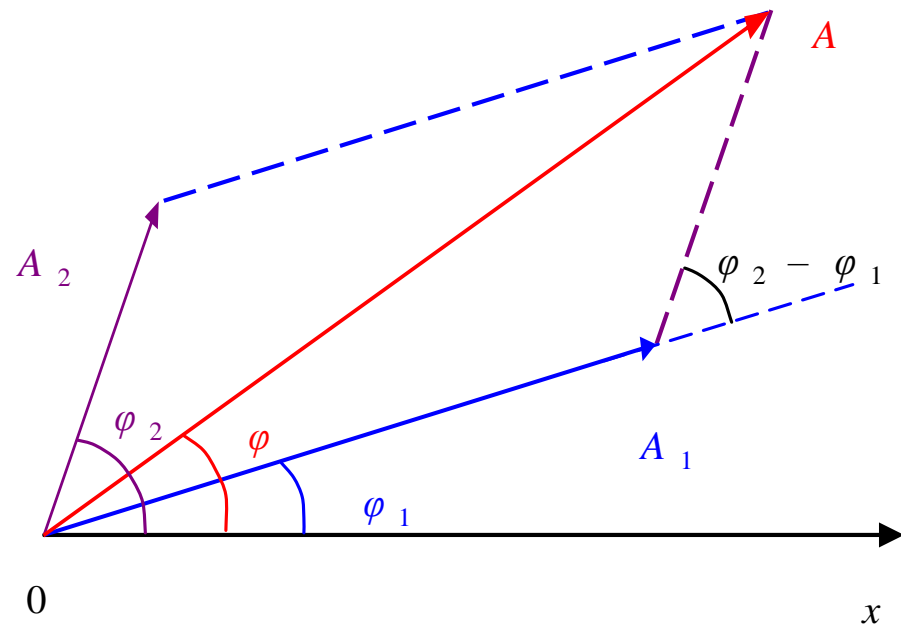
# Сложение двух одинаково направленных колебаний

▶  $x_1 = A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1)$

▶  $x_2 = A_2 \cos(\omega_0 t + \varphi_2)$

Разность фаз этих колебаний не зависит от времени, т.е.

$(\varphi_1 - \varphi_2) = \text{const}$ , такие колебания называются **когерентными**.



Для нахождения результирующего колебания воспользуемся методом векторных диаграмм.

$$x = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

$$\text{tg} \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$$

# Сложение взаимно перпендикулярных колебаний

---

## ▶ Сложение колебаний с одинаковыми частотами

Пусть точка одновременно движется вдоль осей  $x$  и  $y$ :

▶  $x = A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1)$

▶  $y = A_2 \cos(\omega_0 t + \varphi_2)$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$$

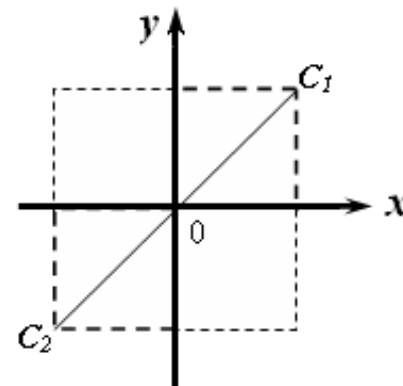


## Частные случаи:

▶ Фазы колебаний равны

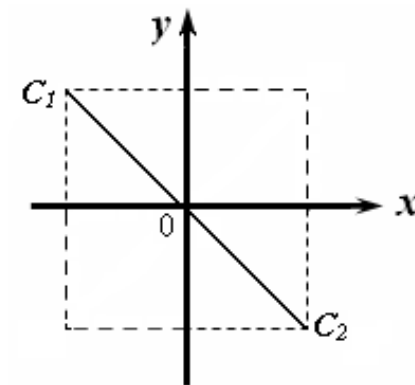
$$\frac{x}{y} = \frac{A_1}{A_2} \text{ или } y = \frac{A_2}{A_1} x$$

Такие колебания называют линейно-поляризованными.



▶ Разность фаз равна  $\pi$

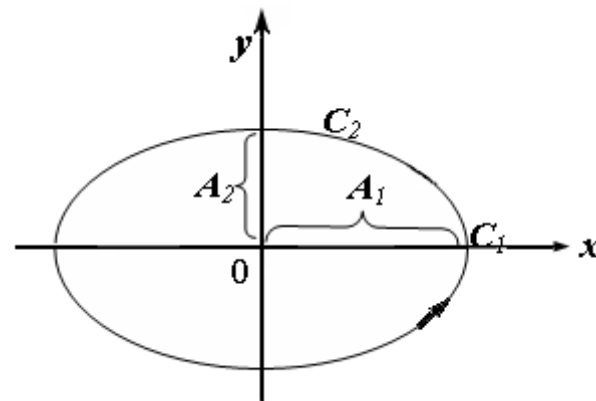
$$\frac{x}{y} = -\frac{A_1}{A_2} \text{ или } y = -\frac{A_2}{A_1} x$$



▶ Разность фаз равна  $\pi/2$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} = 1$$

Такие колебания называют эллиптически поляризованными.





# Затухающие колебания

---

- ▶ Дифференциальное уравнение свободных затухающих колебаний линейной системы:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\delta \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0$$

$x$  – колеблющаяся величина,

$\delta = \text{const}$  – коэффициент затухания,

$\omega_0$  – собственная циклическая частота колебательной системы (т.е. в отсутствие потерь энергии,  $\delta = 0$ ).

- ▶ Решение уравнения в виде:

$$x = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega t + \varphi_0)$$



- ▶ Для пружинного маятника массой  $m$ , совершающего малые колебания под действием упругой силы, сила трения пропорциональна скорости:
- ▶  $F_{\text{тр}} = -rv$ ,  $r$ - коэффициент сопротивления
- ▶ Дифференциальное уравнение затухающих колебаний маятника:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + r \frac{dx}{dt} + kx = 0$$

- ▶ Решение:

$$x = A_0 e^{-\frac{r}{2m}t} \cos(\omega t + \varphi_0)$$

где  $\frac{r}{2m} = \delta$  – коэффициент затухания

$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2} = \sqrt{\omega_0^2 - \frac{r^2}{4m^2}}$  – циклическая частота затухающих колебаний



# Вынужденные колебания

---

- ▶ **Вынужденные колебания** – незатухающие колебания, возникающие под действием периодической силы, изменяющейся по гармоническому закону:

$$X(t) = X_0 \cos \omega t$$

Для механических колебаний роль  $X(t)$  играет внешняя вынуждающая сила

$$F = F_0 \cos \omega t$$

Для простейшего пружинного маятника, на который действует внешняя сила:

$$m\ddot{x} = -kx - r\dot{x} + F_0 \cos \omega t$$

Дифференциальное уравнение вынужденных колебаний маятника:

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

---



**Амплитуда** установившихся вынужденных колебаний:

---

$$A = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2\omega^2}}$$

**Сдвиг фаз** между смещением и вынуждающей силой:

$$\varphi = \operatorname{arctg} \left( \frac{2\delta\omega}{\omega_0^2 - \omega^2} \right)$$

**Резонансная частота:**

$$\omega_{\text{рез}} = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$$
$$A_{\text{рез}} = \frac{F_0/m}{2\delta\sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}}$$

---



**Задача 1.** Точка совершает колебания по закону  $x(t)=A\cos(\omega t+\varphi)$ , где  $A=2$  см. Определить начальную фазу  $\varphi$ , если  $x(0)=-\sqrt{3}$  см и  $\dot{x}(0) < 0$ . Построить векторную диаграмму для момента  $t=0$ .

► Решение:

Используя уравнение движения, выразим смещение в момент  $t=0$ :  
 $x(0) = A\cos(\varphi)$ . Отсюда найдем начальную фазу:

$$\varphi = \arccos\left(\frac{x(0)}{A}\right).$$

Подставим в это выражение заданные значения:  $\varphi = \arccos\left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right)$ .

Следовательно, имеем два решения:  $\varphi_1 = \frac{5\pi}{6}$  и  $\varphi_2 = \frac{7\pi}{6}$ .

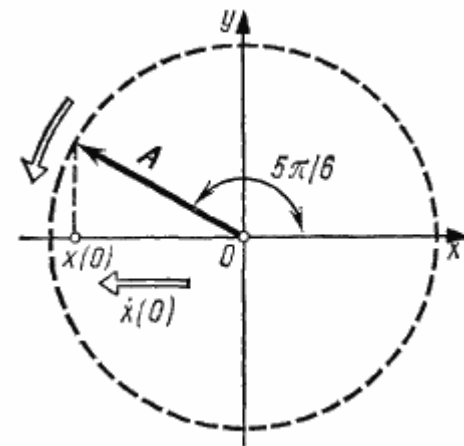
Чтобы решить, какое из этих решений удовлетворяет условию  $\dot{x}(0) < 0$  найдем  $\dot{x}(t)$ :

$$\dot{x}(t) = -A\omega\sin(\omega t + \varphi).$$

Тогда  $\dot{x}(0) = -A\omega\sin(\varphi) < 0$ , если  $\sin(\varphi) > 0$   
 (т.к.  $A > 0$  и  $\omega > 0$ ).

Этому условию удовлетворяет значение  $\varphi_1 = \frac{5\pi}{6}$ .

► Теперь построим векторную диаграмму:



**Задача 2.** Материальная точка массой  $m=5$  г совершает гармонические колебания с частотой  $\nu=0,5$  Гц. Амплитуда колебаний  $A=3$  см. Определить:

- 1) скорость  $v$  точки в момент времени, когда смещение  $x=1,5$  см;
- 2) максимальную силу  $F_{max}$  действующую на точку;
- 3) полную энергию  $E$  колеблющейся точки.

► Решение:

1) Уравнение гармонического колебания:  $x(t) = A\cos(\omega t + \varphi)$ .  
Выражение для скорости получим, взяв первую производную по времени от смещения:  $v(t) = -A\omega\sin(\omega t + \varphi)$ . Чтобы получить зависимость скорости от смещения, нужно исключить  $t$ . Для этого возведем оба уравнения в квадрат, выразим квадраты синуса и косинуса, сумма которых равна 1.

Получим:  $\frac{x^2}{A^2} + \frac{v^2}{A^2\omega^2} = 1$ . Учтем также, что  $\omega=2\pi\nu$ . Следовательно  $v = \pm 2\pi\nu\sqrt{A^2 - x^2}$ . Подставляем значения, получаем  $v=8.2$  см/с.

2) Силу найдем по второму закону Ньютона:  $F=ma$ . Чтобы определить выражение для ускорения, возьмем производную по

времени от скорости:  $a(t) = -A\omega^2\cos(\omega t + \varphi)$ .

---

Следовательно,  $F = -4mA\pi^2v^2\cos(\omega t + \varphi)$ .

Тогда  $F_{max} = 4\pi^2v^2mA$ . Подставляем значения,  $F_{max} = 1.48$  мН.

3) Полная энергия есть сумма кинетической и потенциальной энергий, вычисленных для любого момента времени. Проще будет вычислить полную энергию в момент, когда кинетическая энергия достигает максимального значения. В этот момент потенциальная энергия равна нулю. Тогда  $E = E_k^{max} = \frac{mv_{max}^2}{2}$ .

$$v_{max} = 2\pi\nu A.$$

В итоге  $E = 2\pi^2v^2mA^2$ . Подставляем цифры:  $E = 22.1$  мкДж.

---



**Задача 3.** Физический маятник представляет собой стержень длиной  $l=1$  м и массой  $3m_1$  с прикрепленным к одному из его концов обручем диаметром  $d=1/2 l$  и массой  $m_1$ . Горизонтальная ось  $Oz$  маятника проходит через середину стержня перпендикулярно ему (рис. 6.3). Определить период  $T$  колебаний такого маятника.

▶ Решение:

Период колебаний физического маятника определяется по формуле:

$$T = 2\pi\sqrt{I/mgl_C}$$

$I$  – момент инерции маятника относительно оси колебаний;

$m$  – его масса;  $l_C$  – расстояние от центра масс маятника до оси колебаний.

Момент инерции маятника равен сумме моментов инерции стержня  $I_1$  и обруча  $I_2$ :

$$I = I_1 + I_2$$

Момент инерции стержня относительно оси, перпендикулярной стержню и проходящей через его центр масс, определяется по формуле  $I_1 = \frac{1}{12} ml^2$ . В данном случае  $m=3m_1$  и  $I_1 = \frac{1}{4} m_1 l^2$ .

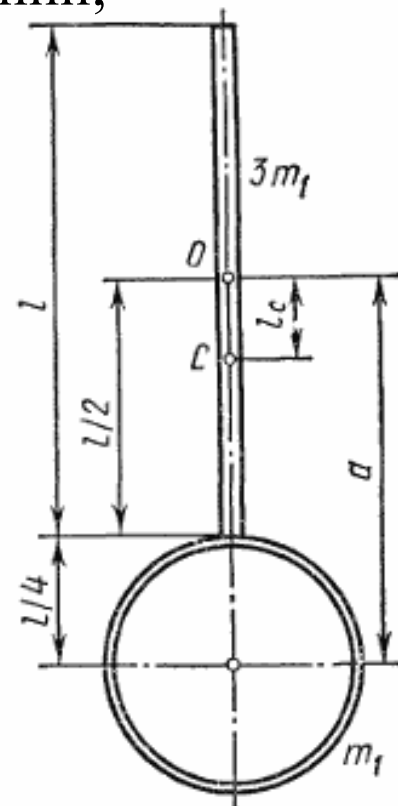


Рис. 6.3



Момент инерции обруча найдем, воспользовавшись теоремой Штейнера  $I=I_0+ma^2$ .

---

$I$  – момент инерции относительно произвольной оси;  $I_0$  – момент инерции относительно оси, проходящей через центр масс параллельно заданной оси;  $a$  – расстояние между указанными осями. Применив эту формулу к обручу, получим

$$I_2 = m_1(l/4)^2 + m_1(3l/4)^2 = 5/8m_1l^2$$

Подставив выражения  $I_1$  и  $I_2$  в формулу для  $I$ , найдем момент инерции маятника относительно оси вращения:

$$I = 1/4m_1l^2 + 5/8m_1l^2 = 7/8m_1l^2$$

Расстояние  $l_c$  от оси маятника до его центра масс равно

$$l_c = \frac{\sum m_i x_i}{\sum m_i} = \frac{3m_1 \cdot 0 + m_1(3l/4)}{3m_1 + 3m_1} = \frac{3/4m_1l}{4m_1}$$

$$l_c = \frac{3}{16}l.$$

---



**Задача 4.** Складываются два колебания одинакового направления, выражаемых уравнениями  $x_1=A_1 \cos \omega(t+\tau_1)$ ;  $x_2=A_2 \cos \omega(t+\tau_2)$ , где  $A=1$  см,  $A_2=2$  см,  $\tau_1=1/6$  с,  $\tau_2=1/2$  с,  $\omega=\pi$  с<sup>-1</sup>. 1. Определить начальные фазы  $\varphi_1$  и  $\varphi_2$  составляющих колебаний. 2. Найти амплитуду  $A$  и начальную фазу  $\varphi$  результирующего колебания. Написать уравнение результирующего колебания.

**Решение.** 1. Уравнение гармонического колебания имеет вид

$$x=A \cos (\omega t+\varphi) . \quad (1)$$

Преобразуем уравнения, заданные в условии задачи, к такому же виду:

$$x_1=A_1 \cos (\omega t+\omega \tau_1), \quad x_2=A_2 \cos (\omega t+\omega \tau_2) . \quad (2)$$

Из сравнения выражений (2) с равенством (1) находим начальные фазы первого и второго колебаний:

$$\varphi_1=\omega \tau_1=\pi / 6 \text { рад и } \varphi_2=\omega \tau_2=\pi / 2 \text { рад.}$$

2. Для определения амплитуды  $A$  результирующего колебания удобно воспользоваться векторной диаграммой, представленной на рис. 6.4. Согласно теореме косинусов, получим

$$A=\sqrt{A_1^2+A_2^2+2 A_1 A_2 \cos \Delta \varphi}, \quad (3)$$

где  $\Delta \varphi$  — разность фаз составляющих колебаний. Так как  $\Delta \varphi=\varphi_2-\varphi_1$ , то, подставляя найденные значения  $\varphi_2$  и  $\varphi_1$ , получим  $\Delta \varphi=\pi / 3$  рад.

Подставим значения  $A_1$ ,  $A_2$  и  $\Delta \varphi$  в формулу (3) и произведем вычисления:  $A=2,65$  см.

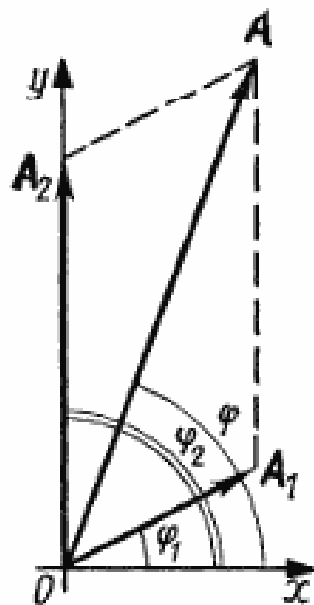


Рис. 6.4

Тангенс начальной фазы  $\varphi$  результирующего колебания определим непосредственно из рис. 6.4:  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$ , откуда начальная фаза

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}.$$

Подставим значения  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$  и произведем вычисления:

$$\varphi = \operatorname{arctg} (5/\sqrt{3}) = 70,9^\circ = 0,394\pi \text{ рад.}$$

Так как угловые частоты складываемых колебаний одинаковы, то результирующее колебание будет иметь ту же частоту  $\omega$ . Это позволяет написать уравнение результирующего колебания в виде  $x = A \cos(\omega t + \varphi)$ , где  $A = 2,65$  см,  $\omega = \pi$  с<sup>-1</sup>,  $\varphi = 0,394$   $\pi$  рад.

**Задача 5.** Материальная точка участвует одновременно в двух взаимно перпендикулярных гармонических колебаниях, уравнения которых

$$x = A_1 \cos \omega t, \quad (1)$$

$$y = A_2 \cos \omega/2 t, \quad (2)$$

где  $A_1=1$  см,  $A_2=2$  см,  $\omega=\pi$  с<sup>-1</sup>. Найти уравнение траектории точки. Построить траекторию с соблюдением масштаба и указать направление движения точки.

**Решение.** Чтобы найти уравнение траектории точки, исключим время  $t$  из заданных уравнений (1) и (2). Для этого воспользуемся формулой  $\cos(\alpha/2) = \sqrt{(1/2)(1 + \cos \alpha)}$ . В данном случае  $\alpha = \omega t$ , поэтому

$$y = A_2 \cos \frac{\omega}{2} t = A_2 \sqrt{(1/2)(1 + \cos \omega t)}.$$

Так как согласно формуле (1)  $\cos \omega t = x/A_1$ , то уравнение траектории

$$y = A_2 \sqrt{(1/2)(1 + x/A_1)}. \quad (3)$$

Полученное выражение представляет собой уравнение параболы, ось которой совпадает с осью  $Ox$ . Из уравнений (1) и (2) следует, что смещение точки по осям координат ограничено и заключено в пределах от  $-1$  до  $+1$  см по оси  $Ox$  и от  $-2$  до  $+2$  см по оси  $Oy$ .

Для построения траектории найдем по уравнению (3) значения  $y$ , соответствующие ряду значений  $x$ , удовлетворяющих условию  $|x| \leq 1$  см, и составим таблицу:

$x$ , см	$-1$	$-0,75$	$-0,5$	$0$	$+0,5$	$+1$
$y$ , см	$0$	$\pm 0,707$	$\pm 1$	$\pm 1,41$	$\pm 1,73$	$\pm 2$

Начертив координатные оси и выбрав масштаб, нанесем на плоскость  $xOy$  найденные точки. Соединив их плавной кривой, получим траекторию точки, совершающей колебания в соответствии с уравнениями движения (1) и (2) (рис. 6.5).

Для того чтобы указать направление движения точки, проследим за тем, как изменяется ее положение с течением времени. В начальный момент  $t=0$  координаты точки равны  $x(0)=1$  см и  $y(0)=2$  см. В последующий момент времени, например при  $t_1=1$  с, координаты точек изменятся и станут равными  $x(1)=-1$  см,  $y(t)=0$ . Зная положения точек в начальный и последующий (близкий) моменты времени, можно указать направление движения точки по траектории. На рис. 6.5 это направление движения указано стрелкой (от точки  $A$  к началу координат). После того как в момент  $t_2=2$  с колеблющаяся точка достигнет точки  $D$ , она будет двигаться в обратном направлении.

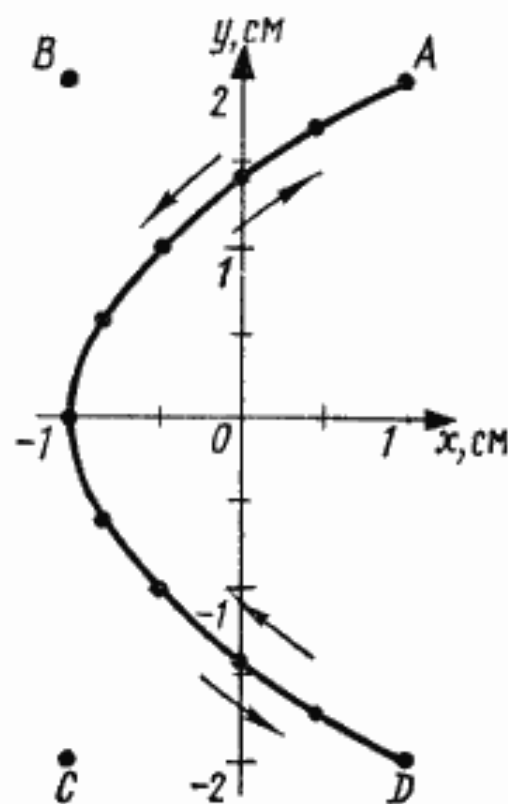


Рис. 6.5

**Задача 6.** Поперечная волна распространяется вдоль упругого шнура со скоростью  $v=15$  м/с. Период  $T$  колебаний точек шнура равен 1,2 с, амплитуда  $A=2$  см. Определить:

- 1) длину волны  $\lambda$ ;
- 2) фазу  $\varphi$  колебаний, смещение  $\xi$ , скорость  $\xi'$  и ускорение  $\xi''$  точки, отстоящей на расстоянии  $x=45$  м от источника волн в момент  $t=4$  с;
- 3) разность фаз  $\Delta\varphi$  колебаний двух точек, лежащих на луче и отстоящих от источника волн на расстояниях  $x_1=20$  м и  $x_2=30$  м.

**Решение 1.** Длина волны равна расстоянию, которое волна проходит за один период, и может быть найдена из соотношения  $\lambda=vT$ .

Подставив значения величин  $v$  и  $T$ , получим

$$\lambda=18 \text{ м.}$$

2. Запишем уравнение волны:

$$\xi=A \cos \omega (t-x/v), \quad (1)$$

где  $\xi$  — смещение колеблющейся точки;  $x$  — расстояние точки от источника волн;  $v$  — скорость распространения волн.

Фаза колебаний точки с координатой  $x$  в момент времени  $t$  определяется выражением, стоящим в уравнении волны под знаком косинуса:

$$\varphi = \omega \left( t - \frac{x}{v} \right), \quad \text{или} \quad \varphi = \frac{2\pi}{T} \left( t - \frac{x}{v} \right),$$

где учтено, что  $\omega=2\pi/T$ .

Произведя вычисления по последней формуле, получим

$$\varphi=5,24 \text{ рад, или } \varphi=300^\circ.$$

Смещение точки определим, подставив в уравнение (1) значения амплитуды  $A$  и фазы  $\varphi$ :

$$\xi = 1 \text{ см.}$$

Скорость  $\dot{\xi}$  точки находим, взяв первую производную от смещения по времени:

$$\dot{\xi} = \frac{d\xi}{dt} = -A\omega \sin \omega \left( t - \frac{x}{v} \right) = -\frac{2\pi A}{T} \sin \omega \left( t - \frac{x}{v} \right) = \frac{2\pi A}{T} \sin \varphi.$$

Подставив значения величин  $\pi$ ,  $A$ ,  $T$  и  $\varphi$  и произведя вычисления, получим

$$\dot{\xi} = 9 \text{ см/с.}$$

Ускорение есть первая производная от скорости по времени, поэтому

$$\ddot{\xi} = \frac{d\dot{\xi}}{dt} = -A\omega^2 \cos \omega \left( t - \frac{x}{v} \right) = -\frac{4\pi^2 A}{T^2} \cos \varphi.$$

Произведя вычисления по этой формуле, найдем

$$\ddot{\xi} = 27,4 \text{ см/с}^2.$$

3. Разность фаз  $\Delta\varphi$  колебаний двух точек волны связана с расстоянием  $\Delta x$  между этими точками соотношением

$$\Delta\varphi = (2\pi/\lambda)\Delta x = (2\pi/\lambda)(x_2 - x_1).$$

Подставив значения величин  $\lambda$ ,  $x_1$  и  $x_2$  и вычислив, получим

$$\Delta\varphi = 3,49 \text{ рад, или } \Delta\varphi = 200^\circ.$$

**Задача 7.** На расстоянии  $l=4$  м от источника плоской волны частотой  $\nu=440$  Гц перпендикулярно ее лучу расположена стена. Определить расстояния от источника волн до точек, в которых будут первые три узла и три пучности стоячей волны, возникшей в результате сложения бегущей и отраженной от стены волн. Скорость  $v$  волны считать равной 440 м/с.

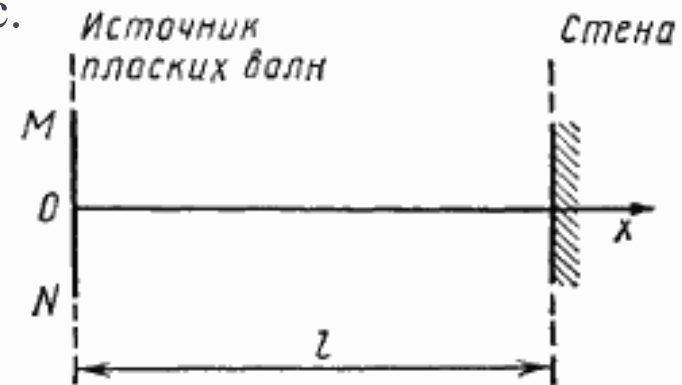


Рис. 7.2

**Решение.** Выберем систему координат так, чтобы ось  $x$  была направлена вдоль луча бегущей волны и начало  $O$  координат совпадало с точкой, находящейся на источнике  $MN$  плоской волны (рис. 7.2). С учетом этого уравнение бегущей волны запишется в виде

$$\xi_1 = A \cos(\omega t - kx). \quad (1)$$

Поскольку в точку с координатой  $x$  волна возвратится, пройдя дважды расстояние  $l-x$ , и при отражении от стены, как среды более плотной, изменит фазу на  $\pi$ , то уравнение отраженной волны может быть записано в виде

$$\xi_2 = A \cos \{ \omega t - k [x + 2(l-x)] + \pi \}.$$

После очевидных упрощений получим

$$\xi_2 = -A \cos [\omega t - k(2l-x)]. \quad (2)$$



Сложив уравнения (1) и (2), найдем уравнение стоячей волны:

$$\xi = \xi_1 + \xi_2 = A \cos(\omega t - kx) - A \cos[\omega t - k(2l - x)].$$

Воспользовавшись формулой разности косинусов, найдем

$$\xi = -2A \sin k(l - x) \sin(\omega t - kl).$$

Так как выражение  $A \sin k(l - x)$  не зависит от времени, то, взятое по модулю, оно может рассматриваться как амплитуда стоячей волны:

$$A_{\text{ст}} = |2A \sin k(l - x)|.$$

Зная выражение амплитуды, можем найти координаты узлов и пучностей.

Узлы возникнут в тех точках, где амплитуда стоячей волны равна нулю:  $|2A \sin k(l - x)| = 0$ . Это равенство выполняется для точек, координаты  $x_n$  которых удовлетворяют условию

$$k(l - x_n) = n\pi \quad (n = 0, 1, 2, \dots). \quad (3)$$

Но  $k = 2\pi/\lambda$ , или, так как  $\lambda = v/\nu$ ,

$$k = 2\pi\nu/v. \quad (4)$$

Подставив это выражение  $k$  в (3), получим

$$2\pi\nu(l - x_n) = n\pi\nu,$$

откуда координаты узлов

$$x_n = l - n\nu/(2\nu).$$

Подставив сюда значения  $l$ ,  $v$ ,  $\nu$  и  $n = 0, 1, 2$ , найдем координаты первых трех узлов:

$$x_0 = 4 \text{ м}, \quad x_1 = 3,61 \text{ м}, \quad x_2 = 3,23 \text{ м}.$$

Пучности возникнут в тех точках, где амплитуда стоячей волны максимальна:  $2A \sin k(l-x')=2A$ . Это равенство выполняется для точек, координаты  $x'_n$  которых удовлетворяют условию  $k(l-x'_n) = (2n+1)(\pi/2)$  ( $n=0, 1, 2, 3, \dots$ ). Выразив здесь  $k$  по (4), получим

$$4vx'_n = 4vl - (2n+1)v,$$

откуда координаты пучностей

$$x'_n = l - (2n+1)v/(4v).$$

Подставив сюда значения  $l, v, \nu$  и  $n=0, 1, 2$ , найдем координаты первых трех пучностей:

$$x'_0 = 3,81 \text{ м}, \quad x'_1 = 3,42 \text{ м}, \quad x'_2 = 3,04 \text{ м}.$$

Границы максимальных смещений точек среды в зависимости от их координат изображены на рис. 7.3. Здесь же отмечены координаты  $x_0, x_1, x_2, \dots$  узлов и координаты  $x'_0, x'_1, x'_2, \dots$  пучностей стоячей волны.

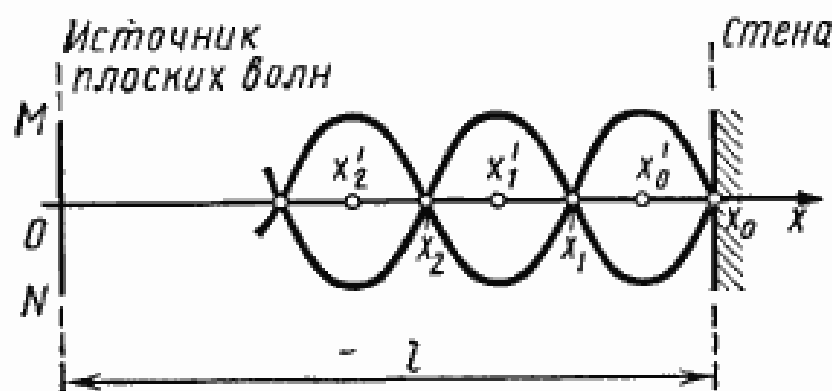


Рис. 7.3

**Задача 8.** Источник звука частотой  $\nu=18$  кГц приближается к неподвижно установленному резонатору, настроенному на акустическую волну длиной  $\lambda=1,7$  см. С какой скоростью должен двигаться источник звука, чтобы возбуждаемые им звуковые волны вызвали колебания резонатора? Температура  $T$  воздуха равна 290 К.

**Решение.** Согласно принципу Доплера, частота  $\nu$  звука, воспринимаемая прибором (резонатором), зависит от скорости  $u_{\text{ист}}$  источника звука и скорости  $u_{\text{пр}}$  прибора. Эта зависимость выражается формулой

$$\nu = \frac{v + u_{\text{пр}}}{v - u_{\text{ист}}} \nu_0, \quad (1)$$

где  $v$  — скорость звука в данной среде;  $\nu_0$  — частота звуковых волн, излучаемых источником.

Учитывая, что резонатор остается неподвижным ( $u_{\text{пр}} = 0$ ), из формулы (1) получим  $\nu = \frac{v}{v - u_{\text{ист}}} \nu_0$ , откуда

$$u_{\text{ист}} = v (1 - \nu_0/\nu). \quad (2)$$

В этом выражении неизвестны значения скорости  $v$  звука и частоты  $\nu$ .

Скорость звука в газах зависит от природы газа и температуры и определяется по формуле

$$v = \sqrt{\gamma RT/M}. \quad (3)$$

Чтобы волны, приходящие к резонатору, вызвали его колебания, частота  $\nu$  воспринимаемых резонатором волн должна совпадать с собственной частотой  $\nu_{\text{рез}}$  резонатора, т. е.

$$\nu = \nu_{\text{рез}} = \nu / \lambda_{\text{рез}}, \quad (4)$$

где  $\lambda_{\text{рез}}$  — длина волны собственных колебаний резонатора.

Подставив выражения  $\nu$  и  $\nu$  из равенства (3) и (4) в формулу (2), получим

$$u_{\text{ист}} = \nu \left( 1 - \frac{\nu_0 \lambda_{\text{рез}}}{\nu} \right) = \nu - \nu_0 \lambda_{\text{рез}}, \quad \text{или}$$

$$u_{\text{ист}} = \sqrt{\frac{\gamma RT}{M}} - \nu_0 \lambda_{\text{рез}}.$$

Взяв значения  $\gamma = 1,4$ ,  $M = 0,029$  кг/моль, а также значения  $R$ ,  $T$ ,  $\nu_0$ ,  $\lambda_{\text{рез}}$  и подставив их в последнюю формулу, после вычислений получим

$$u_{\text{ист}} = 36 \text{ м/с.}$$

---

---



**Задача 9.** По цилиндрической трубе диаметром  $d=20$  см и длиной  $l=5$  м, заполненной сухим воздухом, распространяется звуковая волна средней за период интенсивностью  $I=50$  мВт/м<sup>2</sup>. Найти энергию  $W$  звукового поля, заключенного в трубе.

---

► Решение:

$$I = \frac{\Phi}{S} = \frac{W}{tS} = \frac{\langle w \rangle Sl}{tS} = \frac{\langle w \rangle l}{t} = \langle w \rangle v$$

Следовательно,  $\langle w \rangle = \frac{I}{v}$ .

$$W = \langle w \rangle V = \frac{I}{v} V, V = \frac{\pi d^2}{4} l \Rightarrow W = \frac{I \pi d^2}{v} l.$$

$v = \sqrt{\gamma \frac{RT}{M}}$ , где  $M = 28,97$  г/моль – молярная масса сухого воздуха,

$\gamma = \frac{i+2}{i}$ ,  $R = 8,314$  Дж/(моль·К).

Подставляем значения.



---

---

