

Приложения двойного интеграла

1. Вычисление площади в Д.С.К.: $S = \iint_D dx dy$.
2. Вычисление массы в Д.С.К.: $m = \iint_D \gamma(x, y) dx dy$, где $\gamma(x, y)$ – плотность.
3. Вычисление площади в П.С.К.: $S = \iint_D \rho d\rho d\varphi$.
4. Вычисление массы в П.С.К.: $m = \iint_D \gamma(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \rho d\rho d\varphi$.

Приложения тройного интеграла

1. Вычисление объёма тела в Д.С.К.: $V = \iiint_G dx dy dz$.
2. Вычисление массы тела в Д.С.К.: $m = \iiint_G \gamma(x, y, z) dx dy dz$.
3. Вычисление объёма тела в Ц.С.К.: $V = \iiint_G \rho d\rho d\varphi dz$.
4. Вычисление массы тела в Ц.С.К.:
 $m = \iiint_G \gamma(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi, z) \rho d\rho d\varphi dz$.

Полярная система координат

$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi \\ y = \rho \sin \varphi \end{cases}, \quad dx dy = \rho d\rho d\varphi, \quad x^2 + y^2 = \rho^2.$$

Цилиндрическая система координат

$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi \\ y = \rho \sin \varphi \\ z = z \end{cases}, \quad dx dy dz = \rho d\rho d\varphi dz, \quad x^2 + y^2 = \rho^2.$$

Вычисление криволинейных интегралов по длине дуги

1. $L: y = y(x), a \leq x \leq b$,
 $dl = \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx$,
 $\int_L f(x, y) dl = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx$.
2. $L: x = x(y), a \leq y \leq b$,
 $dl = \sqrt{1 + (x'_y)^2} dy$,
 $\int_L f(x, y) dl = \int_a^b f(x(y), y) \sqrt{1 + (x'_y)^2} dy$.
3. $L: x = x(t), y = y(t), t_1 \leq t \leq t_2$,
 $dl = \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt$,
 $\int_L f(x, y) dl = \int_{t_1}^{t_2} f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt$.
4. $L: x = x(t), y = y(t), z = z(t), t_1 \leq t \leq t_2$,
 $dl = \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2 + (z'_t)^2} dt$,
 $\int_L f(x, y, z) dl = \int_{t_1}^{t_2} f(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2 + (z'_t)^2} dt$.
5. $L: \rho = \rho(\varphi), \alpha \leq \varphi \leq \beta$,
 $dl = \sqrt{\rho^2 + (\rho'_\varphi)^2} d\varphi$,
 $\int_L f(x, y) dl = \int_\alpha^\beta f(\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi) \sqrt{(\rho)^2 + (\rho'_\varphi)^2} d\varphi$.

Вычисление криволинейных интегралов по координатам

1. $L: y = y(x), a \leq x \leq b,$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \int_a^b P(x, y(x))dx + Q(x, y(x))y'_x dx.$$

2. $L: x = x(y), a \leq y \leq b,$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \int_a^b P(x(y), y)x'_y dy + Q(x(y), y)dy.$$

3. $L: x = x(t), y = y(t), t_1 \leq t \leq t_2,$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \int_{t_1}^{t_2} (P(x(t), y(t))x'_t + Q(x(t), y(t))y'_t) dt.$$

4. $L: x = x(t), y = y(t), z = z(t), t_1 \leq t \leq t_2,$

$$\int_L P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz = \int_{t_1}^{t_2} (P(x(t), y(t), z(t))x'_t + Q(x(t), y(t), z(t))y'_t + R(x(t), y(t), z(t))z'_t) dt$$

Приложения криволинейных интегралов

1. Длина дуги кривой находится по формуле $l = \int_L dl.$

2. Масса дуги кривой находится по формуле $m = \int_L \gamma(x, y, z)dl,$

где $\gamma(x, y, z)$ – линейная плотность вещества.

3. Работа находится по формуле $A = \int_L Pdx + Qdy + Rdz,$

где $\bar{F} = \{P, Q, R\}$ – переменная сила.

Теория поля

1. Поток векторного поля $\bar{F} \{P, Q, R\}$ вычисляется по формуле

$$\Pi = \iint_{\sigma} Pdydz + Qdxdz + Rdx dy$$

или

$$\Pi = \iint_{\sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) d\sigma.$$

2. Дивергенция векторного поля $\bar{F} \{P, Q, R\}$ вычисляется по

формуле $div \bar{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}.$

3. Ротор векторного поля $F \{P, Q, R\}$ вычисляется по формуле

$$rot \bar{F} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \{X, Y, Z\}.$$

4. Теорема Остроградского-Гаусса

$$\iint_{\sigma} Pdydz + Qdxdz + Rdx dy = \iiint_G div F dx dy dz.$$

5. Формула Стокса

$$\oint_L Pdx + Qdy + Rdz = \iint_{\sigma} Xdydz + Ydxdz + Zdx dy.$$

6. Если $div F = 0$, то векторное поле F называется соленоидальным

7. Если $rot F = 0$, то векторное поле F называется потенциальным.

8. Формула Грина

$$\oint_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$