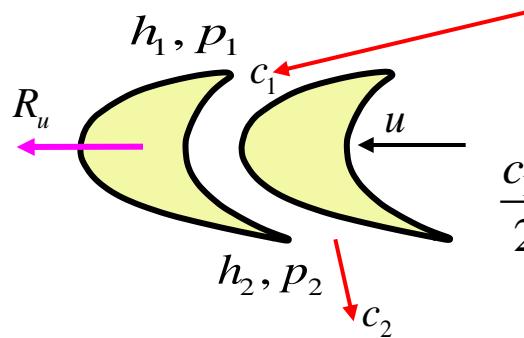


3.5. Расширение пара на рабочих лопатках



Закон сохранения энергии для рабочих лопаток ($G=1$ кг/с)

$$\frac{c_1^2}{2} + h_1 = \frac{c_2^2}{2} + h_2 + L_u$$

$$\frac{c_1^2}{2} + h_1 = \frac{c_2^2}{2} + h_2 + \frac{c_1^2 - c_2^2 + w_2^2 - w_1^2}{2}$$

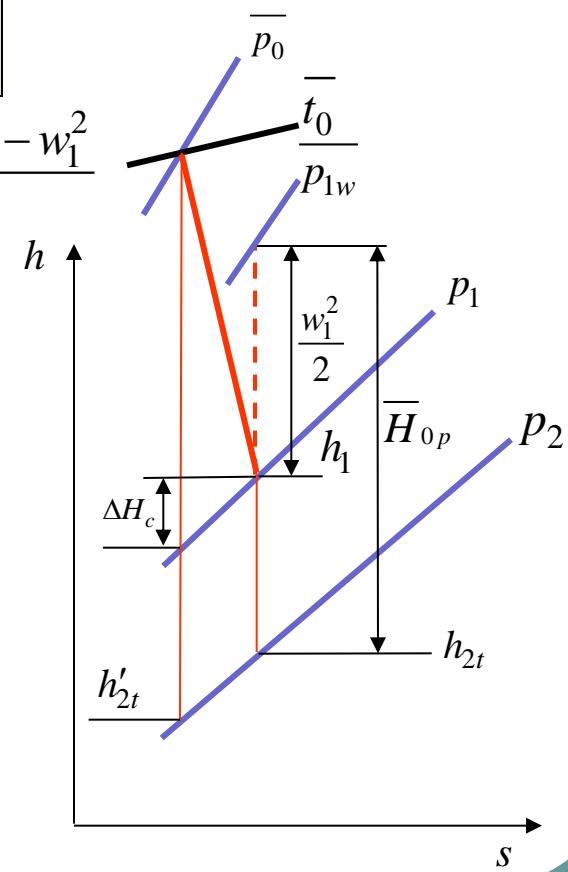
$$\frac{w_1^2}{2} + h_1 = \frac{w_2^2}{2} + h_2$$

Для идеального процесса расширения на рабочих лопатках:

$$\frac{w_1^2}{2} + h_1 = \frac{w_{2t}^2}{2} + h_{2t}$$

$$w_{2t} = \sqrt{2(h_1 - h_{2t}) + w_1^2} = \sqrt{2\bar{H}_{0p}}$$

$$\varepsilon_2 = \frac{p_2}{p_{1w}}$$



Для действительного процесса расширения на рабочих лопатках:

$$\psi = \frac{w_2}{w_{2t}}$$

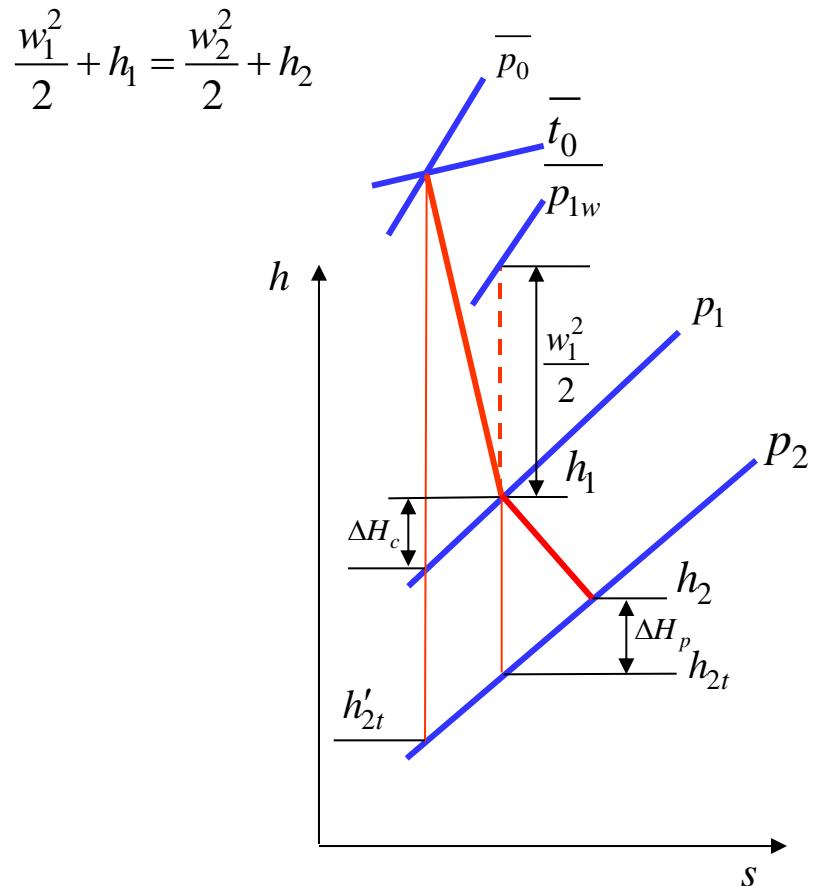
$$\begin{aligned}\psi &= \sqrt{1 - \zeta_p} \\ \zeta_p &= 1 - \psi^2\end{aligned}$$

$$w_2 = \psi w_{2t}$$

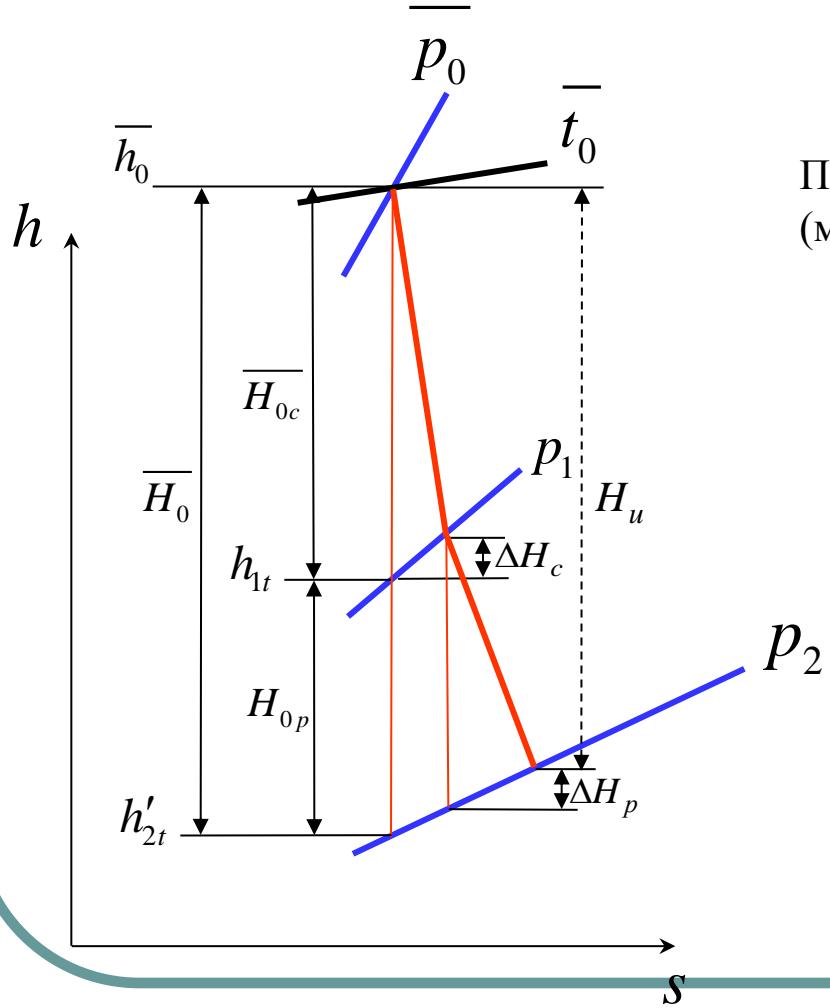
$$\Delta H_p = \frac{w_{2t}^2 - w_2^2}{2} = \frac{w_{2t}^2}{2} \left(1 - \frac{w_2^2}{w_{2t}^2}\right) = \frac{w_{2t}^2}{2} (1 - \psi^2) = h_2 - h_{2t}$$

Частный случай: $\rho = 0$

$$H_{0p} = 0 \longrightarrow h_{2t} = h_1 \longrightarrow w_{2t} = w_1 \longrightarrow w_2 = \psi w_1$$



3.6. Работа (мощность) 1 кг газа в ступени (по уравнению сохранения энергии)



$$\rho > 0 : \quad H_{0p} > 0; \quad p_1 > p_2$$

По уравнению сохранения энергии работа (мощность) 1 кг газа на лопатках ступени:

$$L_u = H_u = \bar{H}_0 - \Delta H_c - \Delta H_p \quad (?)$$

- располагаемая энергия ступени:

$$\bar{H}_0 = \bar{H}_{0c} + H_{0p}$$

- располагаемая энергия на соплах:

$$\bar{H}_{0c} = \frac{c_{1t}^2}{2}$$

- располагаемый теплоперепад на рабочих лопатках:

$$H_{0p} = \frac{w_{2t}^2 - w_1^2}{2}$$

- потеря располагаемой энергии в соплах:

$$\Delta H_c = \frac{c_{1t}^2 - c_1^2}{2}$$

- потеря располагаемой энергии на рабочих лопатках:

$$\Delta H_p = \frac{w_{2t}^2 - w_2^2}{2}$$

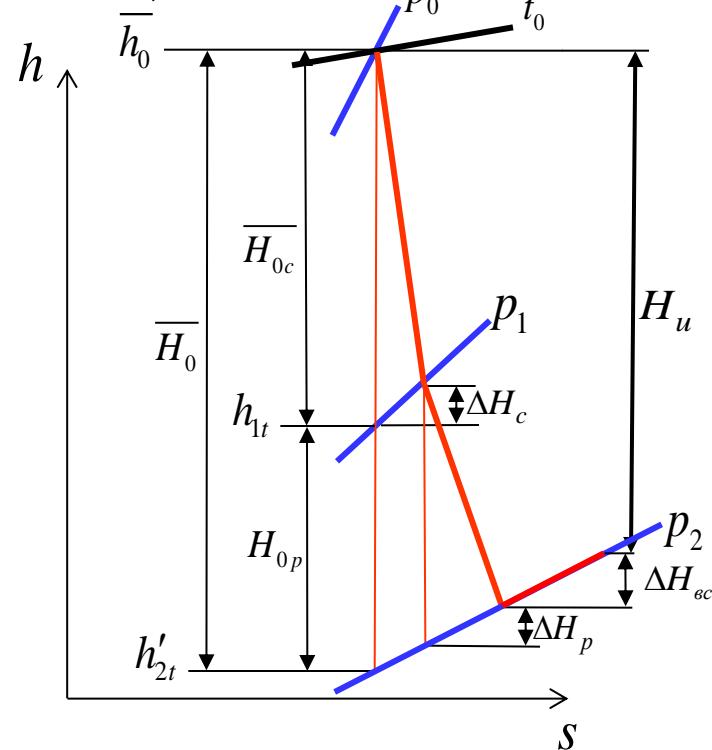
Подставим

$$L_u = H_u = \overline{H_0} - \Delta H_c - \Delta H_p - \Delta H_{ec} = \cancel{\frac{c_{1t}^2}{2}} + \cancel{\frac{w_{2t}^2}{2}} - \frac{w_1^2}{2} - \cancel{\frac{c_1^2}{2}} + \frac{c_1^2}{2} - \cancel{\frac{w_{2t}^2}{2}} + \frac{w_2^2}{2} - \cancel{\frac{c_2^2}{2}} = \frac{c_1^2 + w_2^2 + w_1^2 - w_1^2}{2} = \frac{c_1^2 + w_2^2}{2}$$

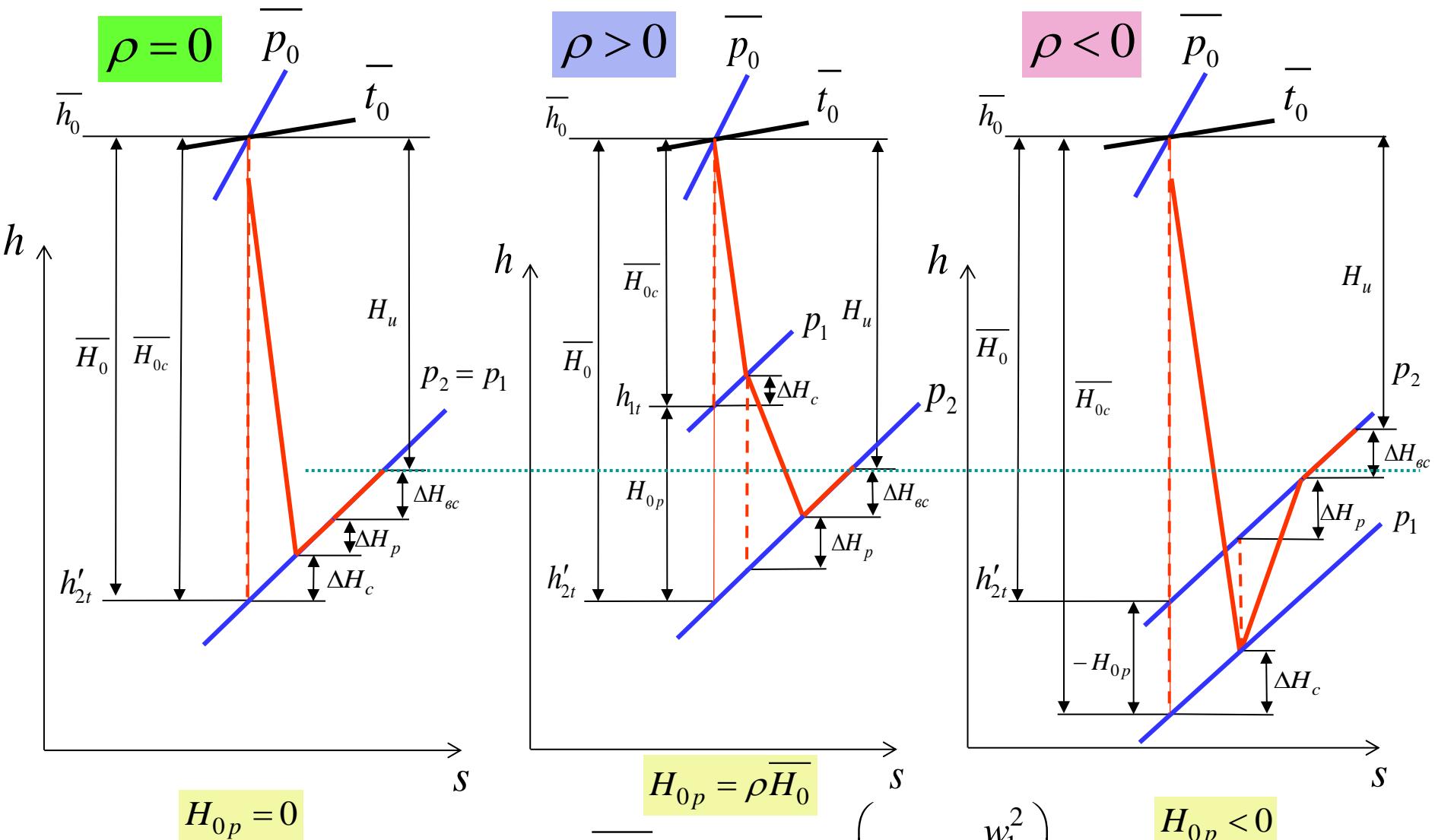
Сравним полученную формулу с формулой работы на лопатках ступени по уравнению количества движения:

$$L_u = \frac{c_1^2 - c_2^2 + w_2^2 - w_1^2}{2}$$

$$\Delta H_{ec} = \frac{c_2^2}{2} \quad \text{- потеря с выходной скоростью}$$



3.7. Процессы расширения в hs – диаграмме для ступеней с различной степенью реактивности



$$H_{0p} = 0$$

$$\Delta H_c = \zeta_c \bar{h}_{0c}; \quad \Delta H_p = \zeta_p \left(H_{0p} + \frac{w_1^2}{2} \right)$$

$$\Delta H_{sc} = \frac{c_2^2}{2};$$

$$H_{0p} < 0$$

3.2. Относительный лопаточный КПД ступени

Характеризует совершенство (эффективность) процесса преобразования энергии в проточной части ступени:

По
определению
понятия КПД

По уравнению сохранения
энергии

$$\eta_{ол} = \frac{L_u}{H_0} = \frac{\overline{H}_0 - \Delta H_c - \Delta H_p - \Delta H_{BC}}{\overline{H}_0} = 1 - \xi_c - \xi_p - \xi_{bc} =$$

$$= \frac{u(c_1 \cos \alpha_1 + c_2 \cos \alpha_2)}{\overline{H}_0} = \frac{2u(w_1 \cos \beta_1 + w_2 \cos \beta_2)}{c_\phi^2} = \frac{c_1^2 - c_2^2 + w_2^2 - w_1^2}{c_\phi^2}$$

$\overline{H}_0 = \frac{c_\phi^2}{2}$, c_ϕ – **фактивная скорость в ступени**,
эквивалентная располагаемой энергии на
ступень

По уравнению
количество движения

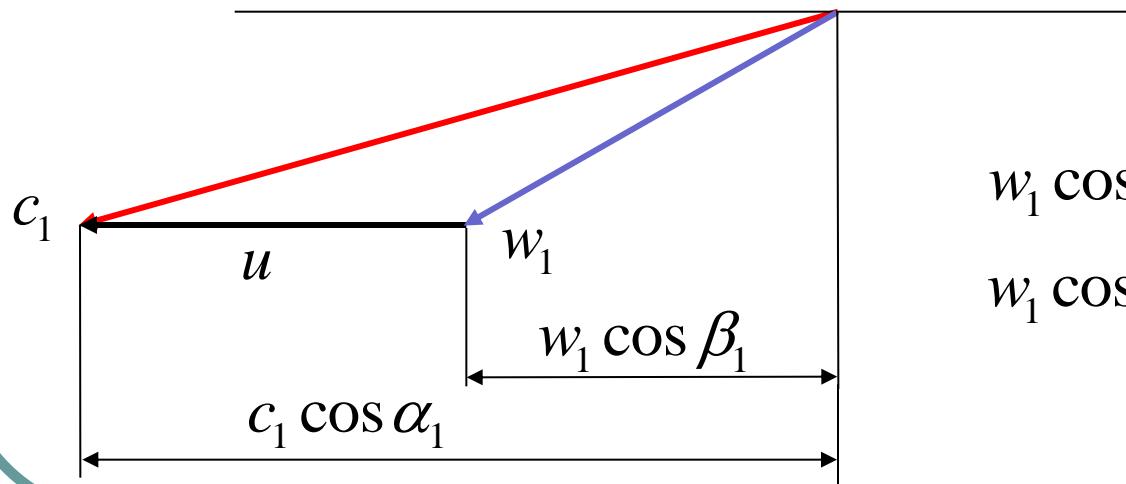
3.2.1. Зависимость относительного лопаточного КПД от безразмерного отношения скоростей

A. Для «чисто» активной ступени

$$\rho = 0 \implies H_{0p} = 0; \quad \overline{H}_{oc} = \overline{H}_0; \quad \Rightarrow \quad c_{1t} = c_\phi$$

I. Воспользуемся формулой определения КПД по уравнению количества движения:

$$\eta_{ol} = \frac{2u(w_1 \cos \beta_1 + w_2 \cos \beta_2)}{c_\phi^2} = \frac{2u}{c_\phi^2} w_1 \cos \beta_1 \left(1 + \frac{w_2 \cos \beta_2}{w_1 \cos \beta_1} \right)$$



$$w_1 \cos \beta_1 = c_1 \cos \alpha_1 - u$$

$$w_1 \cos \beta_1 = \varphi c_\phi \cos \alpha_1 - u$$

$$\eta_{ol} = \frac{2u}{c_\phi^2} (\varphi c_\phi \cos \alpha_1 - u) \left(1 + \frac{w_2 \cos \beta_2}{w_1 \cos \beta_1} \right) = 2 \left(\frac{u}{c_\phi} \varphi \cos \alpha_1 - \frac{u^2}{c_\phi^2} \right) \left(1 + \frac{w_2 \cos \beta_2}{w_1 \cos \beta_1} \right)$$

$$x_\phi = \frac{u}{c_\phi}$$

- безразмерное отношение скоростей

т.к. $w_2 = \psi w_{2t}$, а $\frac{w_{2t}}{\rho=0} = w_1$, то $\frac{w_2}{w_1} = \psi$

$$(\eta_{ol})_{\rho=0} = 2 \left(x_\phi \varphi \cos \alpha_1 - x_\phi^2 \right) \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right)$$

Функция $\eta_{ol} = f(x_\phi)$ параболическая (имеет максимум)

$$\frac{d\eta_{ol}}{dx_\phi} = \varphi \cos \alpha_1 - 2x_\phi = 0 \quad \Rightarrow \quad x_\phi^{opt} = \frac{\varphi \cos \alpha_1}{2}$$

Первый догмат: чтобы иметь наивысший КПД, надо чтобы отношение скоростей было **оптимальным**

$$(\eta_{ol}^{\max})_{\rho=0} = 2 \left(\frac{\varphi \cos \alpha_1}{2} \varphi \cos \alpha_1 - \frac{\varphi^2 \cos^2 \alpha_1}{4} \right) \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right)$$

$$(\eta_{ol}^{\max})_{\rho=0} = \frac{\varphi^2 \cos^2 \alpha_1}{2} \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right) \approx \varphi^2 \cos^2 \alpha_1$$

Второй догмат: чем меньше угол выхода потока из сопловой решетки, тем выше максимальное значение КПД

$$\eta_{ol} = \frac{2u}{c_\phi^2} (\varphi c_\phi \cos \alpha_1 - u) \left(1 + \frac{w_2 \cos \beta_2}{w_1 \cos \beta_1} \right) = 2 \left(\frac{u}{c_\phi} \varphi \cos \alpha_1 - \frac{u^2}{c_\phi^2} \right) \left(1 + \frac{w_2 \cos \beta_2}{w_1 \cos \beta_1} \right)$$

$$x_\phi = \frac{u}{c_\phi}$$

- безразмерное отношение скоростей

$$\text{т.к. } w_2 = \psi w_{2t}, \text{ а } \underset{\rho=0}{w_{2t}} = w_1, \text{ то } \frac{w_2}{w_1} = \psi.$$

$$(\eta_{ol})_{\rho=0} = 2 \left(x_\phi \varphi \cos \alpha_1 - x_\phi^2 \right) \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right)$$

$$\beta_2 \approx \beta_2, \text{ т.к. } H_{0p}=0$$

Функция $\eta_{ol} = f(x_\phi)$ параболическая (имеет максимум)

$$\frac{d\eta_{ol}}{dx_\phi} = \varphi \cos \alpha_1 - 2x_\phi = 0 \Rightarrow x_\phi^{opt} = \frac{\varphi \cos \alpha_1}{2}$$

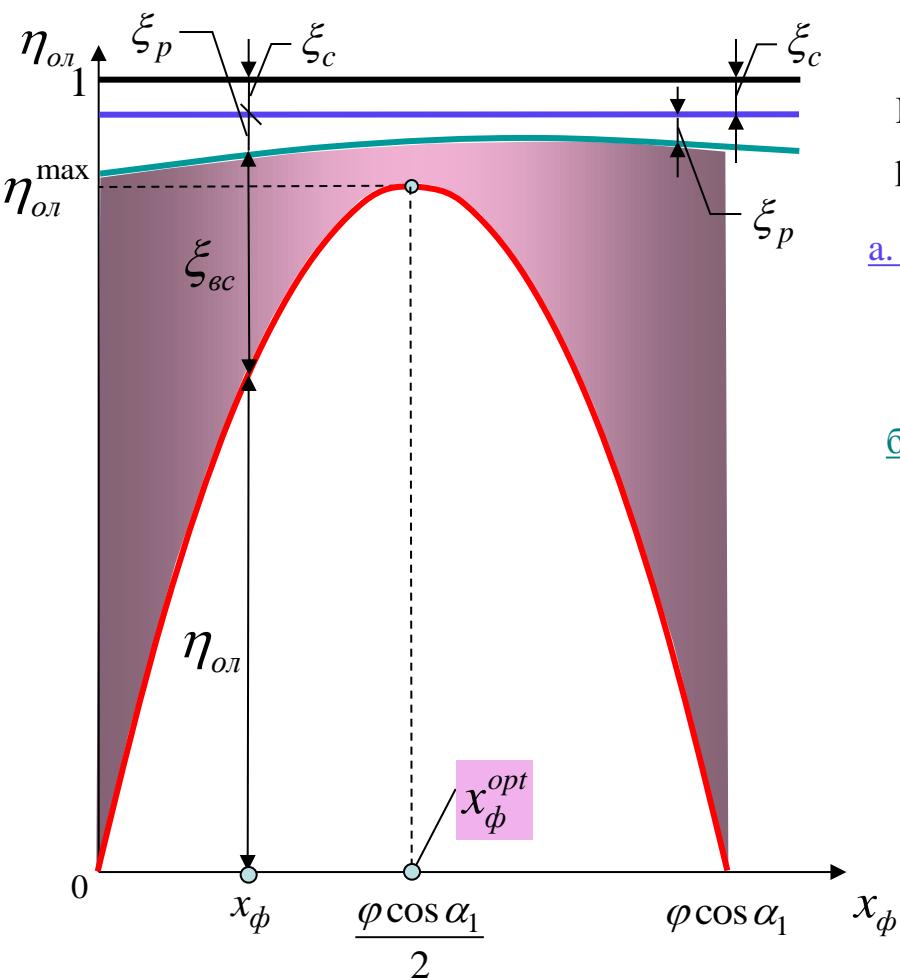
Первый догмат: чтобы иметь наивысший КПД, надо чтобы отношение скоростей было оптимальным

$$(\eta_{ol}^{\max})_{\rho=0} = 2 \left(\frac{\varphi \cos \alpha_1}{2} \varphi \cos \alpha_1 - \frac{\varphi^2 \cos^2 \alpha_1}{4} \right) \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right)$$

$$(\eta_{ol}^{\max})_{\rho=0} = \frac{\varphi^2 \cos^2 \alpha_1}{2} \left(1 + \psi \frac{\cos \beta_2}{\cos \beta_1} \right) \approx \varphi^2 \cos^2 \alpha_1$$

Второй догмат: чем меньше угол выхода потока из сопловой решетки, тем выше максимальное значение КПД

II. Воспользуемся формулой определения КПД по уравнению сохранения энергии:



$$\eta_{ол} = 1 - \xi_c - \xi_p - \xi_{bc}$$

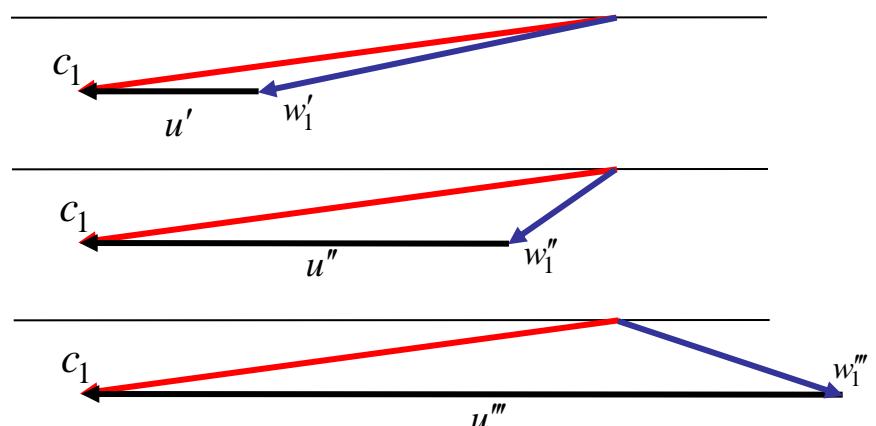
Как изменяются отдельные составляющие потерь располагаемой энергии в зависимости от x_ϕ ?

a. потеря в соплах

$$\xi_c = \frac{\Delta H_c}{H_0} = \frac{c_{1t}^2 - c_1^2}{c_\phi^2} = 1 - \varphi^2$$

б. потеря на рабочих лопатках

$$\xi_p = \frac{\Delta H_p}{H_0} = \frac{w_{2t}^2 - w_2^2}{c_\phi^2} = \frac{w_{2t}^2}{c_{1t}^2} (1 - \psi^2) = \varphi^2 \frac{w_1^2}{c_1^2} (1 - \psi^2)$$



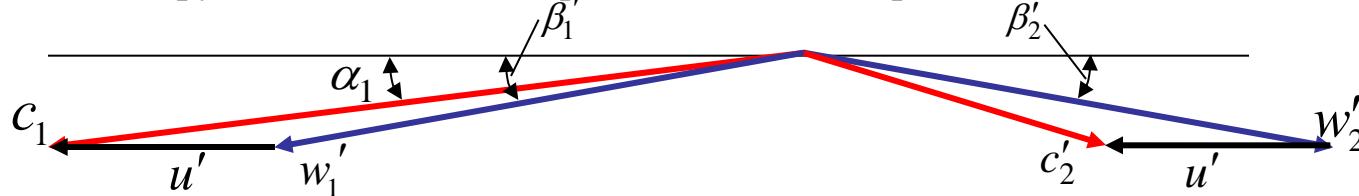
в. потеря с выходной скоростью

$$\xi_{bc} = \frac{\Delta H_{bc}}{H_0} = \frac{c_2^2}{c_\phi^2} = 1 - \eta - \xi_c - \xi_p$$

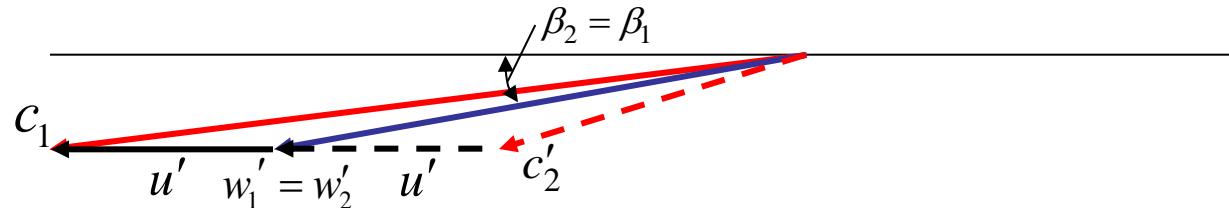
Наиболее сильно изменяющаяся потеря располагаемой энергии в зависимости от x_ϕ .

Проанализируем изменение потери с выходной скоростью в зависимости от x_ϕ : $c_\phi = \text{const}$; $u = \text{var}$

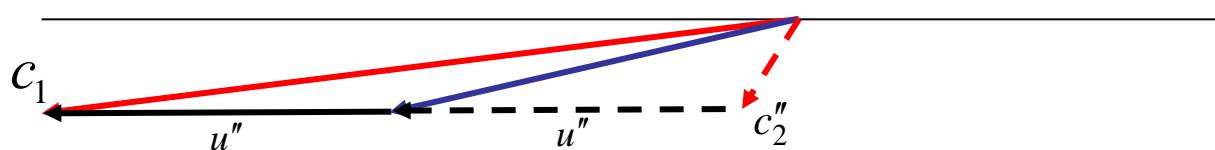
I.



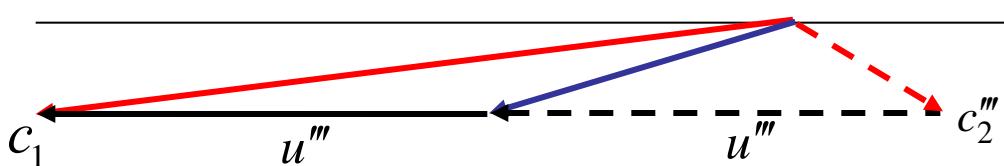
Примем $\psi = 1$, тогда $w_2 = w_1$. При $\rho = 0$ $\beta_2 = \beta_1$



II.

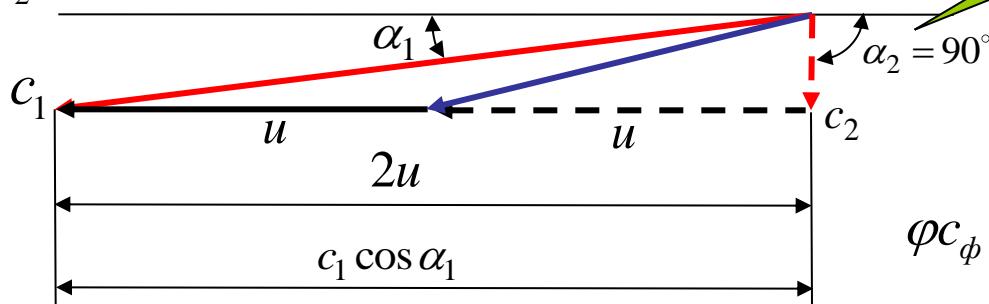


III.



Догмат третий: наивысший КПД ступень будет иметь, если угол выхода абсолютной скорости из рабочих лопаток равен (близок) 90° , т.е. направление потока параллельно оси вращения

IV. $c_2 = \min$

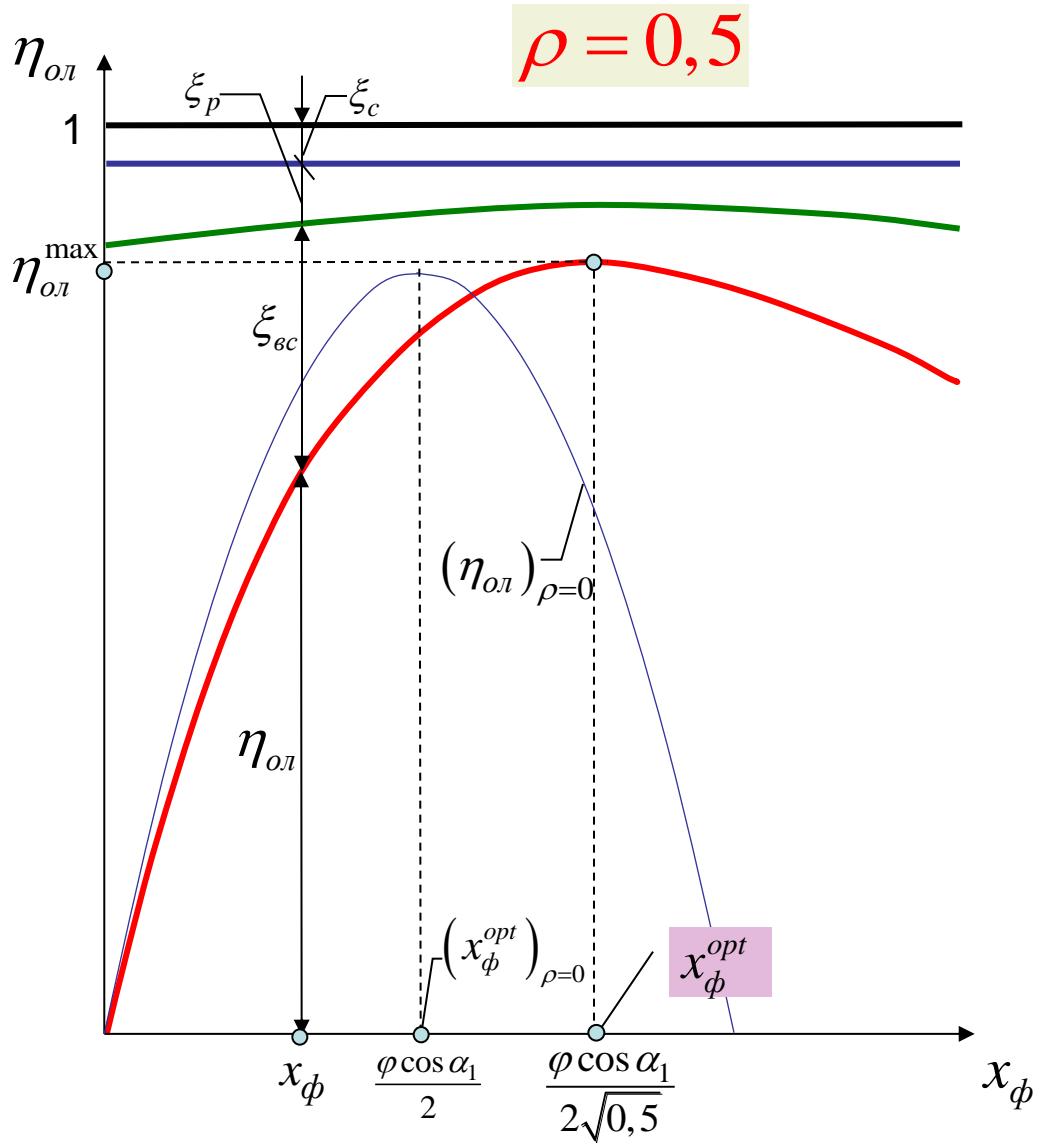


$$c_1 \cos \alpha_1 = 2u$$

$$\varphi c_\phi \cos \alpha_1 = 2u \Rightarrow x_\phi^{opt} = \frac{\varphi \cos \alpha_1}{2}$$

Б. Для ступени при любом значении степени реактивности:

$$\eta_{ol} = 2x_\phi \left[\varphi \cos \alpha_1 \sqrt{1-\rho} - x_\phi + \psi \cos \beta_2 \sqrt{\varphi^2 (1-\rho) + x_\phi - 2x_\phi \varphi \cos \alpha_1 \sqrt{1-\rho} + \rho} \right]$$



$$x_\phi^{opt} = \frac{\varphi \cos \alpha_1}{2\sqrt{1-\rho}}$$

Потери:

a. потеря в соплах

$$\xi_c = \frac{\Delta H_c}{H_0} = \frac{c_{1t}^2 - c_1^2}{c_\phi^2} = \frac{c_{1t}^2}{c_\phi^2} (1 - \varphi^2) = (1 - \rho) (1 - \varphi^2)$$

$$c_{1t}^2 = 2(1 - \rho) \overline{H}_0; \quad c_\phi^2 = 2 \overline{H}_0$$

b. потеря на рабочих лопатках

$$\xi_p = \frac{\Delta H_p}{H_0} = \frac{w_{2t}^2}{c_\phi^2} (1 - \psi^2) = \left(\rho + \frac{w_1^2}{c_\phi^2} \right) (1 - \psi^2)$$

$$w_{2t}^2 = 2\rho \overline{H}_0 + w_1^2$$

в. потеря с выходной скоростью

Минимальна при $\alpha_2 \approx 90^\circ$

$$\frac{(x_\phi^{opt})_{\rho=0,5}}{(x_\phi^{opt})_{\rho=0}} = \sqrt{2}$$

3.2.2. Оптимальный располагаемый теплоперепад ступени

Задано: диаметр ступени и угловая скорость вращения ротора.

Определить: какой теплоперепад сработает ступень с наивысшим КПД.

$$\overline{H}_0 = \frac{c_\phi^2}{2}; \quad x_\phi = \frac{u}{c_\phi}; \quad \overline{H}_0 = \frac{u^2}{2x_\phi^2}$$

$$\overline{H}_0^{opt} = \frac{u^2}{2(x_\phi^{opt})^2} \quad x_\phi^{opt} = \frac{\varphi \cos \alpha_1}{2\sqrt{1-\rho}} \quad u = \pi d n$$

$$\boxed{\overline{H}_0^{opt} = \frac{2\pi^2 d^2 n^2 (1-\rho)}{\varphi^2 \cos^2 \alpha_1}}$$

Частные случаи:

$$a) \frac{\left(\overline{H}_0^{opt}\right)_{\rho=0}}{\left(\overline{H}_0^{opt}\right)_{\rho=0,5}} = 2$$

$$b) \quad \rho = 0; \quad n = 50 \text{ c}^{-1}; \quad \alpha_1 = 13^\circ; \quad \varphi = 0,97 \quad \left(\overline{H}_0^{opt}\right)_{\rho=0} = 52,5 d^2$$

$$b) \quad \frac{\left(\overline{H}_0^{opt}\right)_{n=50}}{\left(\overline{H}_0^{opt}\right)_{n=25}} = 4$$