

# ПР Обработка журнала технического нивелирования

## Алгоритм обработки журнала

- 1) Рассчитать сумму отсчетов по задней рейке ( $\Sigma z$ ).
- 2) Рассчитать сумму отсчетов по передней рейке ( $\Sigma n$ ).
- 3) Вносим результаты расчетов в соответствующие графы в журнале и находим разницу этих двух сумм ( $\Sigma z - \Sigma n$ ); полученное значение представляет удвоенное превышение по профилю.
- 4) Для контроля правильности расчетов определяют суммы наблюденных превышений, а затем средних.
- 5) Если между пикетами имеются иксовые точки, то определяется общее среднее превышение между пикетами.
- 6) В процессе нивелирования была допущена некоторая погрешность (высотная погрешность), которую необходимо учесть при определении истинного превышения трассы. Высотная невязка определяется следующим образом:

$$fh = \Sigma h_{cp} \text{ трассы} - h \text{ трассы ист.,}$$

где  $h \text{ трассы ист.} = H_A \text{ к} - H_A \text{ н};$

$H_A \text{ к}$  – абсолютная отметка конца трассы ( $H_A \text{ ПК4}$ );

$H_A \text{ н}$  – абсолютная отметка начала трассы ( $H_A \text{ ПК0}$ ).

- 7) Полученное значение высотной невязки необходимо сравнить с допустимым значением, рассчитываемым следующим образом:

$$fh_{\text{доп.}} = \pm 50 \text{ мм} \sqrt{L},$$

где  $L$  – длина трассы в километрах (так как в задании 4 пикета, расстояние между которыми 100 м, то общая длина трассы 400 м или 0,4 км).

- 8) При соблюдении данного условия  $fh_{\text{расчетн.}} \leq fh_{\text{доп.}}$ . Высотная невязка разбрасывается относительно равномерно с обратным знаком на все  $h_{cp}$ . (например, если  $fh_{\text{расчетн.}} = -25$  мм, то для  $h_{cp.1}$  поправка будет +6 мм, для  $h_{cp.2} +6$  мм,  $h_{cp.3} + 6$  мм и для  $h_{cp.4} +7$  мм).
- 9) Для контроля суммируются все исправленные превышения ( $\Sigma h'$ ). Полученное значение должно равняться истинному превышению трассы  $h \text{ трассы ист.}$

- 10) Определение абсолютных отметок точек.

Абсолютные отметки начального и конечного пикета трассы даны в задании:

$H_A \text{ ПК0};$

$H_A \text{ ПК1} = H_A \text{ ПК0} \pm (h'')$ ;

$H_A \text{ ПК2} = H_A \text{ ПК1} \pm (h'')$ ;

и т.д.

Результат заносится в графу отметки точек соответственно.

- 11) Для определения абсолютных отметок плюсовых точек необходимо на станции определять горизонт инструмента  $H_{ГИ}$  – расстояние от уровня моря до оси визирования прибора (данная величина на каждой станции будет иметь разное значение).

$H_{ГИ}$  рассчитывается через задний и передний пикеты и далее определяем среднее значение.

$H_{ГИ} = H_A \text{ ПК0} + z_{\text{ч}};$

$H_{ГИ} = H_A \text{ ПК1} + n_{\text{ч}}.$

Разница этих значений не должна превышать  $\pm 5$  мм. Для расчета  $H_{ГИ}$  будем брать значение по заднему пикету.

Абсолютная отметка для плюсовой точки С:  $H_A C = H_{ГИ} - c_{\text{ч}}$ ,

где  $c_{\text{ч}}$  – промежуточный отсчет по рейке.

- 12) Построение профиля местности (масштаб горизонтальный 1:2000, вертикальный 1:50).

### Журнал технического нивелирования (Образец)

№ стан- ции	№ пикетов и плюс. точек	Отсчеты по рейкам, мм			Превышения, мм			Горизонт инстру- мента ГИ, мм	Отметки точек, м
		задней з	передней п	промежут пр.	наблюде- н. $h$	средние $h_{ср.}$	исправл. $h''$		
1	ПК0	0540	2432		- 1892	+5	-1892	199,626	199,086
	ПК1	5307	7200		- 1893				197,199
	+40			2355					197,271
2	ПК1	2630	0526		2104	+5	2106	2111	197,199
	x	7400	5292		2108				199,310
3	x	1926	0418		1508	+6	1508	1514	
	ПК2	6695	5187		1508				200,824
4	ПК2	1245	1357		- 112	+6	- 112	-106	202,065
	ПК3	6013	6124		- 111				
	+55			0917					200,718
5	ПК3	1872	0836		1036	+6	1036	1042	202,582
	ПК4	6640	5603		1037				
	+28			1907					200,675
		$\Sigma z = 40268$	$\Sigma p = 34975$		$\Sigma = 5293$	$\Sigma = 2646$	$\Sigma = 2674$		
$\Sigma z - \Sigma p = 5293 \text{ мм};$ $h_{\text{трассы исп.}} = 2674 \text{ мм};$ $fh = -28 \text{ мм};$ $\Delta fh = +5; +5; +6; +6; +6.$									



**Рис. уменьшен!**