

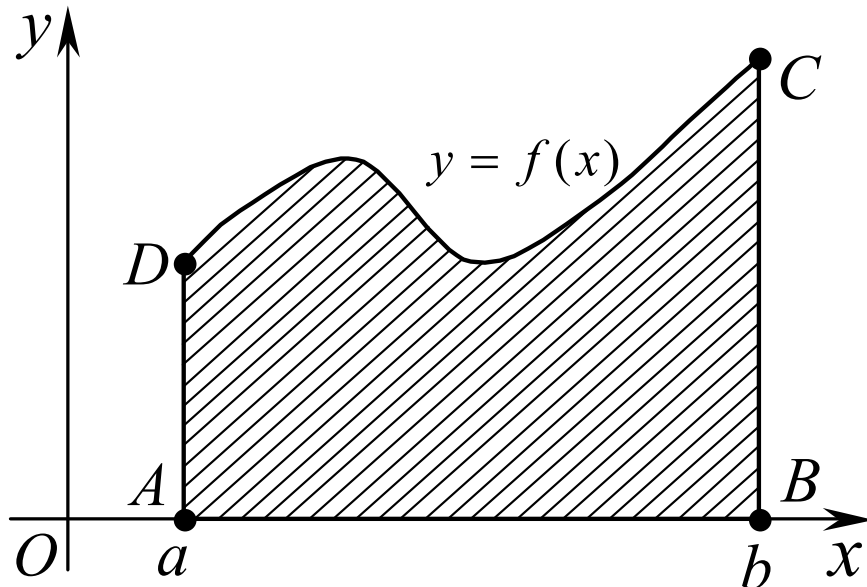
ГЛАВА II. Определенный интеграл и его приложения

§1. Определенный интеграл и его свойства

1. Задачи, приводящие к понятию определенного интеграла

Пусть $f(x)$ – непрерывная на отрезке $[a;b]$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. Область $(\sigma) \in xOy$, ограниченная отрезком $[a;b]$ оси Ox , прямыми $x = a$, $x = b$ и кривой $y = f(x)$, называется **криволинейной трапецией с основанием $[a;b]$** .

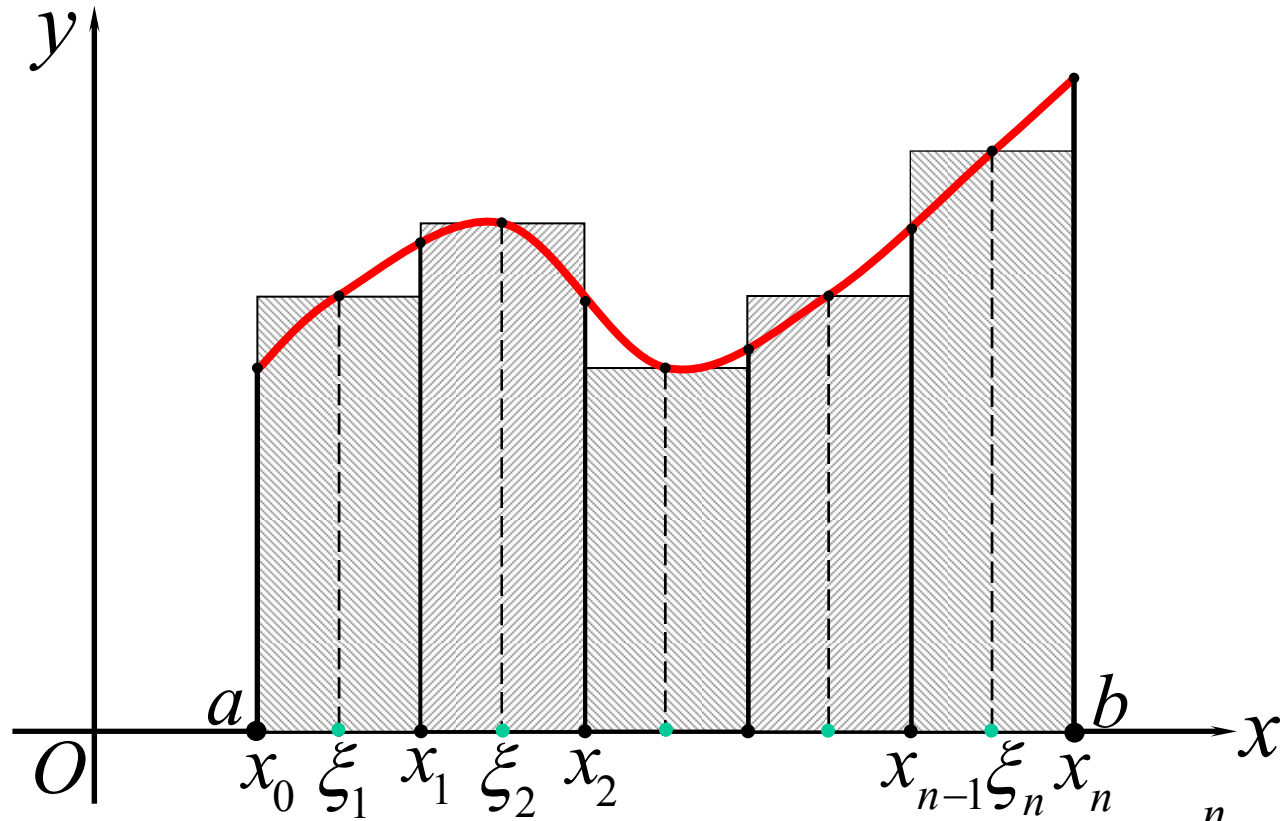


Замечание. Прямые $x = a$ и $x = b$ могут вырождаться в точки

ЗАДАЧА 1 (о площади криволинейной трапеции).

Пусть $f(x) \geq 0$, $\forall x \in [a; b]$.

Найти площадь S криволинейной трапеции (σ).



Если $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ — длина отрезка $[x_{i-1}; x_i]$, то $S \approx \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i$

Пусть $\lambda = \max | [x_{i-1}; x_i] |$. Тогда

$$S = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i \quad 2$$

ЗАДАЧА 2 (о пройденном пути).

Пусть точка движется по кривой и ее скорость изменяется по закону $v = f(t)$.

Найти путь S , пройденный точкой за промежуток времени $[T_1; T_2]$.

РЕШЕНИЕ.

1) Разобьем $[T_1; T_2]$ на n частей точками

$$t_0 = T_1, t_1, t_2, \dots, t_n = T_2 \quad (\text{где } t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n)$$

2) Выберем на $[t_{i-1}; t_i]$ ($i = 1, 2, \dots, n$) произвольную точку τ_i .

Если $[t_{i-1}; t_i]$ мал, то можно считать, что точка двигалась в течение этого времени равномерно со скоростью $f(\tau_i)$.

\Rightarrow пройденное расстояние: $f(\tau_i) \cdot \Delta t_i$, где $\Delta t_i = t_i - t_{i-1}$.

$$\Rightarrow S \approx \sum_{i=1}^n f(\tau_i) \Delta t_i$$

3) Пусть $\lambda = \max | [t_{i-1}; t_i] |$. Тогда

$$S = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\tau_i) \Delta t_i$$

2. Определенный интеграл: определение и условие его существования

Пусть $f(x)$ задана на отрезке $[a;b]$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ.

1) Разобьем $[a;b]$ на n частей точками

$$x_0 = a, x_1, x_2, \dots, x_n = b,$$

где $x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n$.

2) На каждом отрезке $[x_{i-1}; x_i]$ ($i = 1, 2, \dots, n$) выберем произвольную точку ξ_i и найдем произведение

$$f(\xi_i) \cdot \Delta x_i,$$

где $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ — длина отрезка $[x_{i-1}; x_i]$.

Сумма

$$I_n(x_i, \xi_i) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i$$

называется **интегральной суммой** для функции $f(x)$ на отрезке $[a;b]$.

Пусть $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} |x_{i-1} - x_i|$

Число I называется **пределом интегральных сумм** $I_n(x_i, \xi_i)$ при $\lambda \rightarrow 0$, если для любого $\varepsilon > 0$ существует $\delta > 0$ такое, что для любого разбиения отрезка $[a; b]$ у которого $\lambda < \delta$, при любом выборе точек ξ_i выполняется неравенство

$$|I_n(x_i, \xi_i) - I| < \varepsilon.$$

Если существует предел интегральных сумм $I_n(x_i, \xi_i)$ при $\lambda \rightarrow 0$, то его называют **определенным интегралом от функции $f(x)$ на отрезке $[a; b]$** (или **в пределах от a до b**).

ОБОЗНАЧАЮТ: $\int_a^b f(x) dx$

Называют: $[a; b]$ – **промежуток интегрирования**,
 a и b – **нижний и верхний предел интегрирования**,
 $f(x)$ – **подынтегральная функция**,
 $f(x) dx$ – **подынтегральное выражение**,
 x – **переменная интегрирования**.

Функция $f(x)$, для которой на $[a;b]$ существует определенный интеграл, называется **интегрируемой** на этом отрезке.

ТЕОРЕМА 1 (необходимое условие интегрируемости функции на $[a;b]$).

Если функция $f(x)$ интегрируема на отрезке $[a;b]$, то она на этом отрезке ограничена.

ТЕОРЕМА 2 (достаточное условие интегрируемости функции на $[a;b]$).

Для того, чтобы функция $f(x)$ была интегрируема на $[a;b]$, достаточно чтобы выполнялось одно из условий:

- 1) $f(x)$ непрерывна на $[a;b]$;
- 2) $f(x)$ монотонна на $[a;b]$;
- 3) $f(x)$ ограничена на $[a;b]$ и имеет на $[a;b]$ конечное число точек разрыва.

Замечание. Определяя определенный интеграл, полагали $a < b$.

Полагаем, что:

1) если $a > b$, то

$$\int_a^b f(x)dx = -\int_b^a f(x)dx;$$

2) если $a = b$, то

$$\int_a^a f(x)dx = 0.$$

Такое расширение определения согласуется с определением определенного интеграла и его геометрическим (физическим) смыслом.

3. Свойства определенного интеграла

1) Геометрический смысл определенного интеграла.

Если $f(x)$ – непрерывна на $[a;b]$ и $f(x) \geq 0$, $\forall x \in [a;b]$, то

$$\int_a^b f(x)dx = S,$$

где S – площадь криволинейной трапеции с основанием $[a;b]$ и ограниченной сверху кривой $y = f(x)$.

2) Физический смысл определенного интеграла

Если функция $v = f(t)$ задает скорость движущейся точки в момент времени t , то

$$\int_{T_1}^{T_2} v(t)dt$$

определяет путь S , пройденный точкой за промежуток времени $[T_1 ; T_2]$.

$$3) \int_a^b dx = b - a.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

4) Постоянный множитель k ($k \neq 0$) можно выносить за знак определенного интеграла, т.е.

$$\int_a^b kf(x)dx = k \int_a^b f(x)dx$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

5) Определенный интеграл от алгебраической суммы двух (конечного числа) функций равен алгебраической сумме интегралов от этих функций:

$$\int_a^b (f(x) \pm \varphi(x))dx = \int_a^b f(x)dx \pm \int_a^b \varphi(x)dx$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

6) Если отрезок интегрирования $[a;b]$ разбит точкой c на две части $[a;c]$ и $[c;b]$, то

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx \quad (1)$$

Замечание. Формула (1) будет иметь место и в том случае, когда точка c лежит не внутри отрезка $[a;b]$, а вне его.

7) Если $f(x) > 0$ ($f(x) \geq 0$) $\forall x \in [a;b]$, то

$$\int_a^b f(x)dx > 0 \quad \left(\int_a^b f(x)dx \geq 0 \right)$$

8) Если $f(x) \leq \varphi(x)$ $\forall x \in [a;b]$, то

$$\int_a^b f(x)dx \leq \int_a^b \varphi(x)dx$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

9) Следствие свойств 8 и 3.

Если m и M – соответственно наименьшее и наибольшее значения функции $f(x)$ на отрезке $[a;b]$, то

$$m(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b - a).$$

10) Если $f(x)$ – нечетная функция, то $\int_{-a}^a f(x) dx = 0$.

Если $f(x)$ – четная функция, то $\int_{-a}^a f(x) dx = 2 \int_0^a f(x) dx$.

11) Теорема о среднем.

Если функция $f(x)$ непрерывна на $[a;b]$, то в интервале $(a;b)$ найдется такая точка c , что справедливо равенство

$$\int_a^b f(x)dx = (b - a) \cdot f(c)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

§2. Вычисление определенных интегралов

1. Интеграл с переменным верхним пределом.

Формула Ньютона-Лейбница

Пусть $f(t)$ непрерывна на $[a;b]$.

Тогда $f(t)$ непрерывна на $\forall [a;x]$, где $a \leq x \leq b$.

$\Rightarrow f(t)$ интегрируема на $\forall [a;x]$, где $a \leq x \leq b$.

Рассмотрим интеграл $\int_a^x f(t)dt$

Имеем: $\int_a^x f(t)dt = \Phi(x)$, $D(\Phi(x)) = [a;b]$.

ТЕОРЕМА 1 (о производной определенного интеграла по переменному верхнему пределу).

Функция $\Phi(x)$ дифференцируема на $[a;b]$, причем

$$\Phi'(x) = f(x) .$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

СЛЕДСТВИЕ 2. Любая непрерывная на $[a;b]$ функция имеет на $[a;b]$ первообразную.

Имеем: $\Phi(x)$ – первообразная для функции $f(x)$ на $[a;b]$.

Пусть $F(x)$ – еще одна первообразная для $f(x)$ на $[a;b]$.

Тогда $F(x)$ и $\Phi(x)$ будут отличаться постоянным слагаемым (см. §1 теорема 2, I глава), т.е.

$$\int_a^x f(t)dt = F(x) + C, \quad (1)$$

где $a \leq x \leq b$, C – некоторое число.

Полагаем $x = a$. Тогда из (1) получим

$$\int_a^a f(t)dt = F(a) + C,$$

$$\Rightarrow 0 = F(a) + C,$$

$$\Rightarrow C = -F(a).$$

Следовательно, (1) можно переписать в виде

$$\int_a^x f(t)dt = F(x) - F(a).$$

Полагая $x = b$ получаем:

$$\int_a^b f(t)dt = F(b) - F(a). \quad (2)$$

Формула (2) называется ***формулой Ньютона – Лейбница***.

Разность $F(b) - F(a)$ принято сокращенно записывать в виде

$$F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a^b.$$

Символ $\Big|_a^b$ называют ***знаком двойной подстановки***.

Используя это обозначение, формулу (2) можно переписать в виде

$$\int_a^b f(x)dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a).$$

Замечание. В формуле (2) можно взять любую из первообразных функции $f(x)$, так как $F(b) - F(a)$ не зависит от выбора первообразной.

2. Замена переменной в определенном интеграле

ТЕОРЕМА 3 (о замене переменной в определенном интеграле).

Пусть функция $f(x)$ непрерывна на отрезке $[a;b]$ (или $[b;a]$) и функция $x = \varphi(t)$ удовлетворяет условиям

1) $\varphi(t)$ непрерывно дифференцируема на отрезке с концами α и β ;

2) $\varphi(\alpha) = a$, $\varphi(\beta) = b$ и значения $\varphi(t)$ при изменении t от α до β не выходят за пределы отрезка с границами a и b .

Тогда функция $f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$ интегрируема на $[\alpha;\beta]$ (или $[\beta;\alpha]$) и справедлива формула

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt \quad (3)$$

Формула (3) называется **формулой замены переменной в определенном интеграле**.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

ПРИМЕР. Вычислить интеграл $\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx$.

Замечание. Замена переменной в определенном интеграле чаще производится по формуле (3), прочитанной справа налево:

$$\int_a^b f(\varphi(x)) \cdot \varphi'(x) dx = \int_\alpha^\beta f(t) dt,$$

где $t = \varphi(x)$, $\alpha = \varphi(a)$, $\beta = \varphi(b)$.

ПРИМЕР. Вычислить интеграл $\int_0^1 \frac{e^x dx}{4e^{2x} + 12e^x + 34}$

3. Формула интегрирование по частям в определенном интеграле

ТЕОРЕМА 4.

Пусть функции $u(x)$ и $v(x)$ непрерывно дифференцируемы на $[a;b]$. Тогда существуют интегралы

$$\int_a^b u dv \quad \text{и} \quad \int_a^b v du$$

и справедливо равенство

$$\int_a^b u dv = uv \Big|_a^b - \int_a^b v du. \quad (4)$$

Формула (4) называется **формулой интегрирования по частям в определенном интеграле**.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

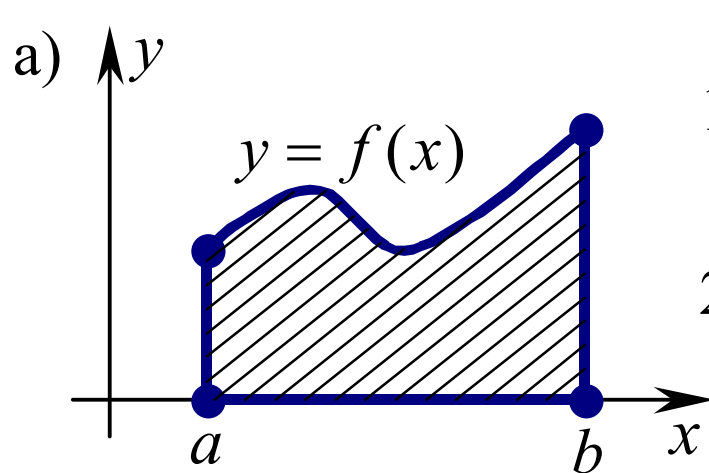
§3. Геометрические приложения определенных интегралов

1. Площадь плоской области

I) *Плоская область в декартовой системе координат*

Основная область, площадь которой находят с помощью определенного интеграла – **криволинейная трапеция**.

Возможны 3 случая ее расположения на плоскости:

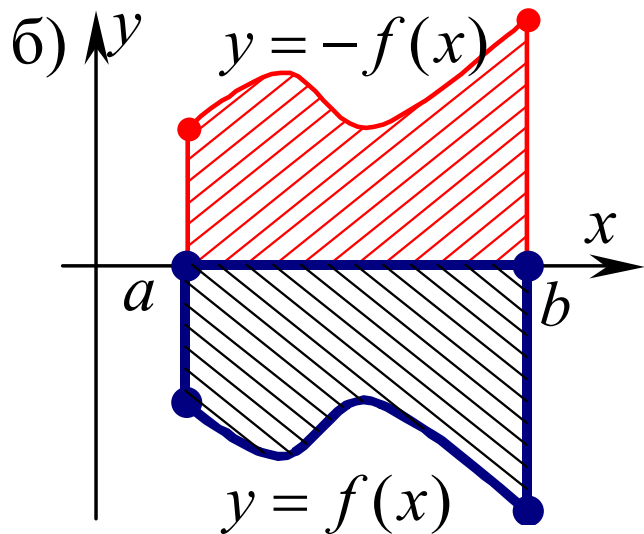


1)
$$S = \int_a^b f(x) dx;$$

2) если $y = f(x): \begin{cases} x = x(t), \\ y = y(t), \end{cases}$

то
$$S = \int_{\alpha}^{\beta} y(t) \cdot x'(t) dt,$$

где $x(\alpha) = a, x(\beta) = b$.

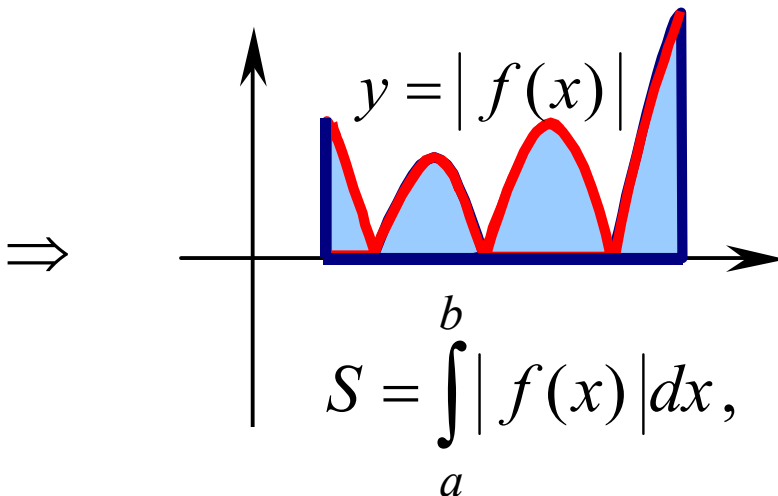
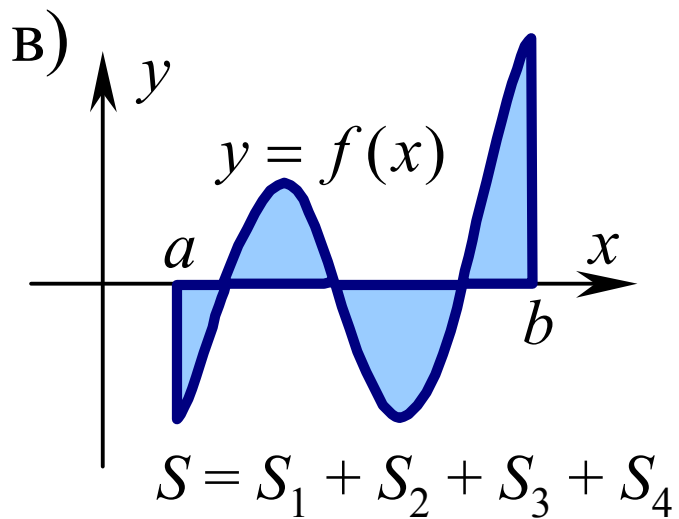


1)
$$S = -\int_a^b f(x) dx,$$

2) если $y = f(x): \begin{cases} x = x(t), \\ y = y(t), \end{cases}$

то
$$S = -\int_{\alpha}^{\beta} y(t) \cdot x'(t) dt,$$

где $x(\alpha) = a, x(\beta) = b$.



Кроме того, с помощью определенного интеграла можно найти площадь области, **правильной в направлении оси Oy** .

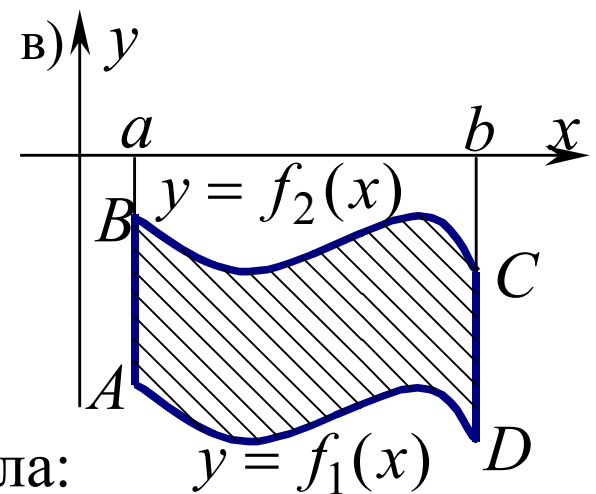
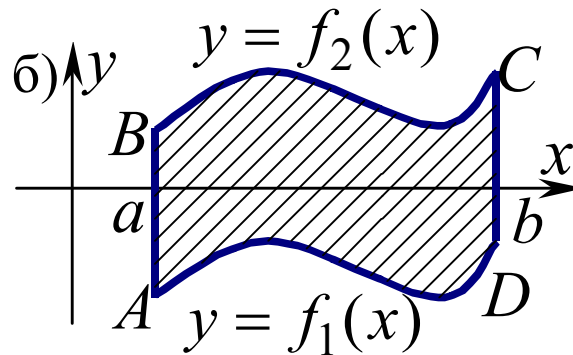
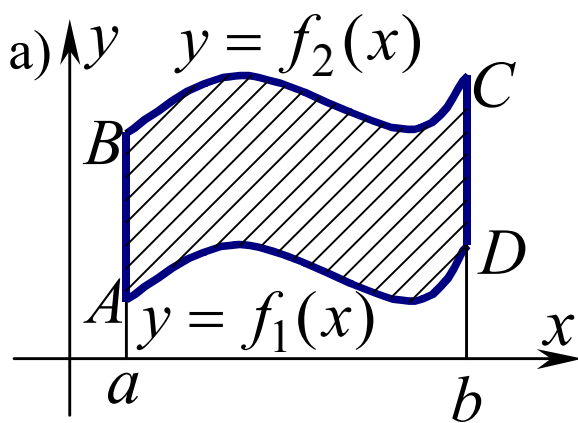
Правильной в направлении оси Oy является область (σ) , ограниченная линиями

$$x = a, x = b, y = f_1(x), y = f_2(x),$$

где $a < b$ и $f_1(x) \leq f_2(x), \forall x \in [a; b]$.

Замечание. Прямые $x = a$ и $x = b$ могут вырождаться в точки.

Возможны 3 случая расположения области (σ) на плоскости:



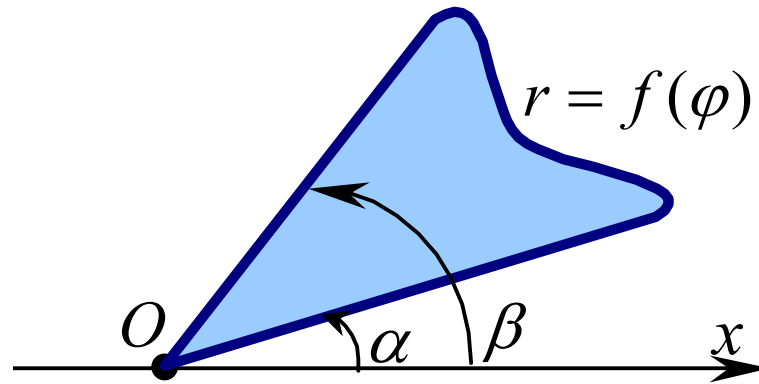
Во всех трех случаях справедлива формула:

$$S = \int_a^b [f_2(x) - f_1(x)] dx.$$

II) Плоская область в полярной системе координат

Основная область, площадь которой находят с помощью определенного интеграла – **криволинейный сектор**.

Криволинейным сектором называется область, ограниченная двумя лучами $\varphi = \alpha$, $\varphi = \beta$ и кривой $r = f(\varphi)$.



Его площадь находится по формуле:
$$S = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} [f(\varphi)]^2 d\varphi.$$

2. Длина плоской кривой

I) *Плоская кривая в декартовой системе координат*

Пусть $y = f(x)$ – непрерывно дифференцируема на $[a;b]$.

ЗАДАЧА: найти длину ℓ кривой $y = f(x)$, где $x \in [a;b]$.

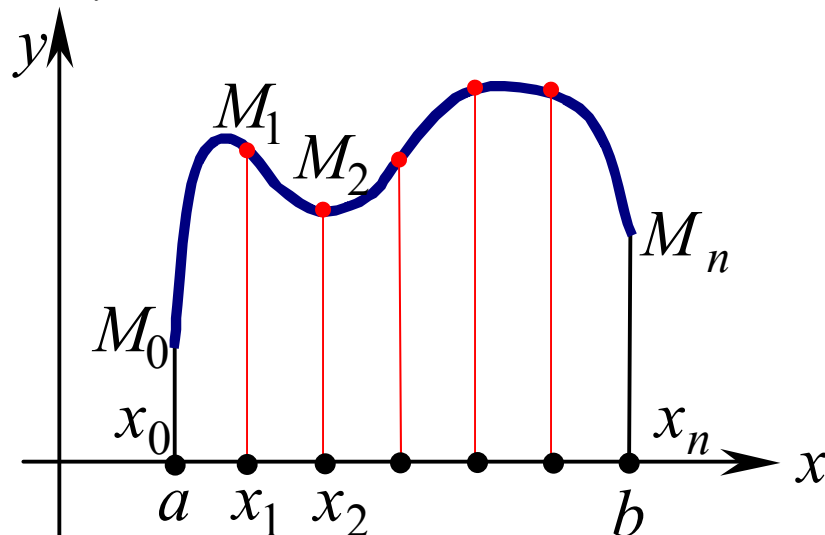
РЕШЕНИЕ

Разобьем $[a;b]$ на n частей точками

$$x_0 = a, x_1, x_2, \dots, x_n = b \quad (\text{где } x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n)$$

\Rightarrow (ℓ) разобьется на части $(\ell_1), (\ell_2), \dots, (\ell_n)$ точками M_0, M_1, \dots, M_n

$\Rightarrow \ell = \sum \ell_i$, где ℓ_i – длина (ℓ_i)



III) Плоская кривая, заданная параметрическими уравнениями

Пусть кривая (ℓ) не имеет самопересечений и задана параметрическими уравнениями:

$$\begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t) \end{cases} \quad (\alpha \leq t \leq \beta),$$

где $\varphi(t)$, $\psi(t)$ – непрерывно дифференцируемые на $[\alpha; \beta]$.

ЗАДАЧА. Найти длину ℓ кривой (ℓ) .

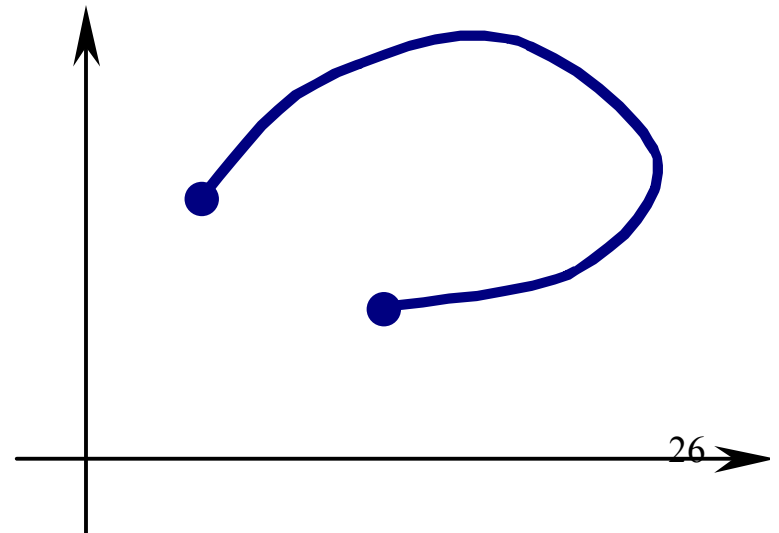
РЕШЕНИЕ

Разобьем $[\alpha; \beta]$ на n частей точками

$$t_0 = \alpha, t_1, t_2, \dots, t_n = \beta \quad (\text{где } t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n)$$

$\Rightarrow (\ell)$ разобьется на части $(\ell_1), (\ell_2), \dots, (\ell_n)$ точками M_0, M_1, \dots, M_n

$\Rightarrow \ell = \sum \ell_i$, где ℓ_i – длина (ℓ_i)



Рассмотрим дугу (ℓ_i).

Если (ℓ_i) мала, то

$$\ell_i \approx |M_{i-1}M_i| = \sqrt{(\Delta x_i)^2 + (\Delta y_i)^2}$$

где $\Delta x_i = \varphi(t_i) - \varphi(t_{i-1})$,

$$\Delta y_i = \psi(t_i) - \psi(t_{i-1}) .$$

По теореме Лагранжа

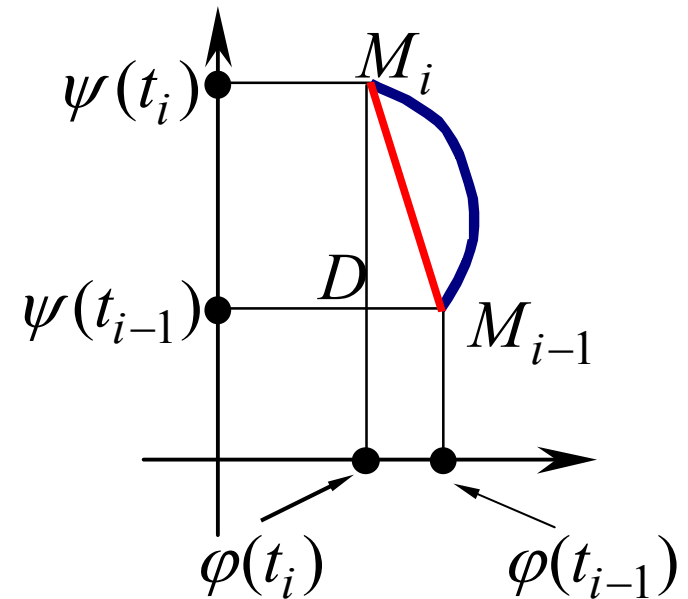
$$\Delta x_i = \varphi(t_i) - \varphi(t_{i-1}) = \varphi'(\xi_i) \cdot \Delta t_i ,$$

$$\Delta y_i = \psi(t_i) - \psi(t_{i-1}) = \psi'(\zeta_i) \cdot \Delta t_i$$

где $\Delta t_i = t_i - t_{i-1} > 0$, ξ_i, ζ_i — точки между t_{i-1} и t_i .

$$\Rightarrow \ell_i \approx \sqrt{[\varphi'(\xi_i)]^2 + [\psi'(\zeta_i)]^2} \cdot \Delta t_i$$

$$\Rightarrow \ell \approx \sum_{i=1}^n \sqrt{[\varphi'(\xi_i)]^2 + [\psi'(\zeta_i)]^2} \cdot \Delta t_i$$



Рассмотрим

$$\tilde{s} = \sum_{i=1}^n \sqrt{[\varphi'(\xi_i)]^2 + [\psi'(\zeta_i)]^2} \cdot \Delta t_i$$

и

$$s = \sum_{i=1}^n \sqrt{[\varphi'(\xi_i)]^2 + [\psi'(\xi_i)]^2} \cdot \Delta t_i$$

Доказано, что $\lim_{\lambda \rightarrow 0} (s - \tilde{s}) = 0$, где $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta t_i$.

$$\Rightarrow \ell = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \underbrace{\sum_{i=1}^n \sqrt{[\varphi'(\xi_i)]^2 + [\psi'(\xi_i)]^2} \cdot \Delta t_i}_{\text{интегральная сумма для } \sqrt{(x')^2 + (y')^2} \text{ на } [\alpha; \beta]}$$

$$\Rightarrow \ell = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(x')^2 + (y')^2} dt \quad (1)$$

III) Плоская кривая в полярных координатах

Пусть $r = r(\varphi)$ – непрерывно дифференцируема на $[\alpha; \beta]$.

ЗАДАЧА: найти длину кривой $r = r(\varphi)$, где $\varphi \in [\alpha; \beta]$.

РЕШЕНИЕ.

Имеем: $x = r \cdot \cos\varphi$, $y = r \cdot \sin\varphi$

\Rightarrow параметрические уравнения кривой

$$x = r(\varphi) \cdot \cos\varphi, \quad y = r(\varphi) \cdot \sin\varphi.$$

Тогда

$$x' = r' \cdot \cos\varphi - r \cdot \sin\varphi,$$

$$y' = r' \cdot \sin\varphi + r \cdot \cos\varphi$$

$$\Rightarrow (x')^2 + (y')^2 = r^2 + (r')^2.$$

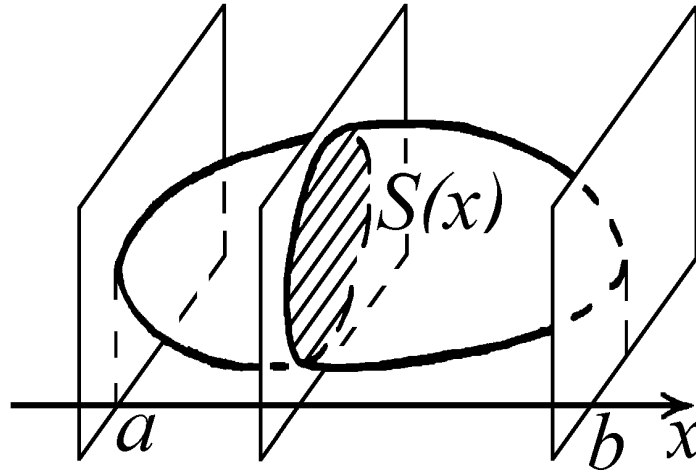
Следовательно, по формуле (1), получаем:

$$\ell = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{r^2 + (r')^2} d\varphi$$

3. Вычисление объема тела

I) По площадям параллельных сечений

Пусть (V) – замкнутое и ограниченная область в $Oxyz$ (тело).
Пусть $S(x)$ ($a \leq x \leq b$) – площадь любого сечения тела плоскостью, перпендикулярной оси Ox .



Тогда объем тела (V) :

$$V = \int_a^b S(x) dx.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

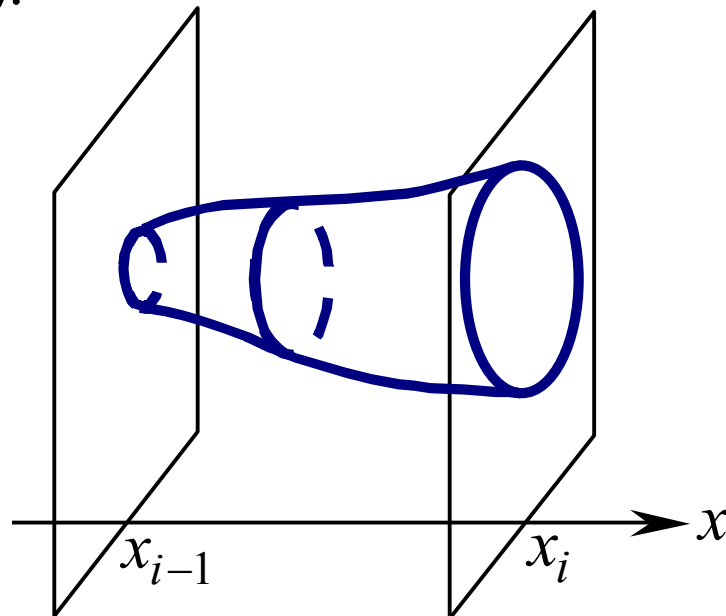
1) Разобъем $[a;b]$ на n частей точками

$$x_0 = a, x_1, x_2, \dots, x_n = b \quad (\text{где } x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n)$$

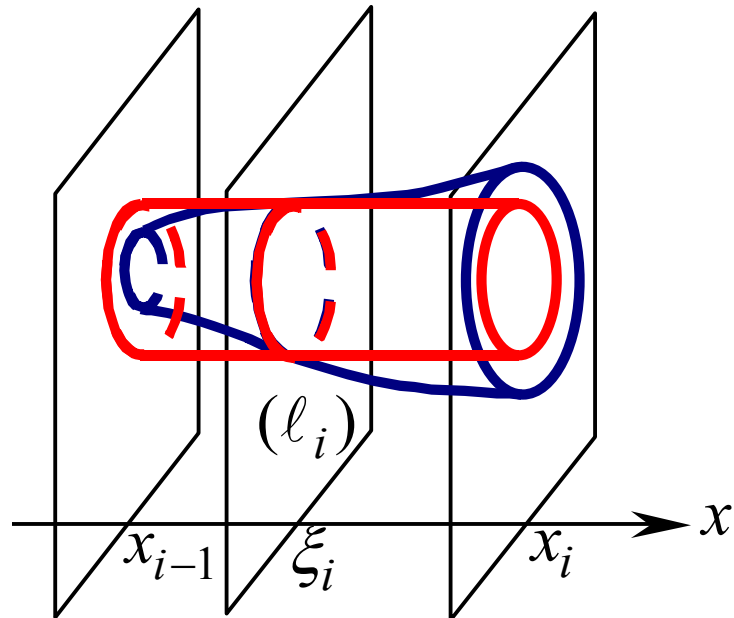
Плоскости $x = x_0, x = x_1, x = x_2, \dots, x = x_n$ разобьют (V) на части $(V_1), (V_2), \dots, (V_n)$

$$\Rightarrow V = \sum V_i, \text{ где } V_i - \text{объем } (V_i).$$

2) Рассмотрим (V_i) .



Выберем $\forall \xi_i \in [x_{i-1}; x_i]$



Построим цилиндр, с направляющей (ℓ_i) .

Его объем: $S(\xi_i) \cdot \Delta x_i$, где $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ — длина $[x_{i-1}; x_i]$.

Если Δx_i — мала, то

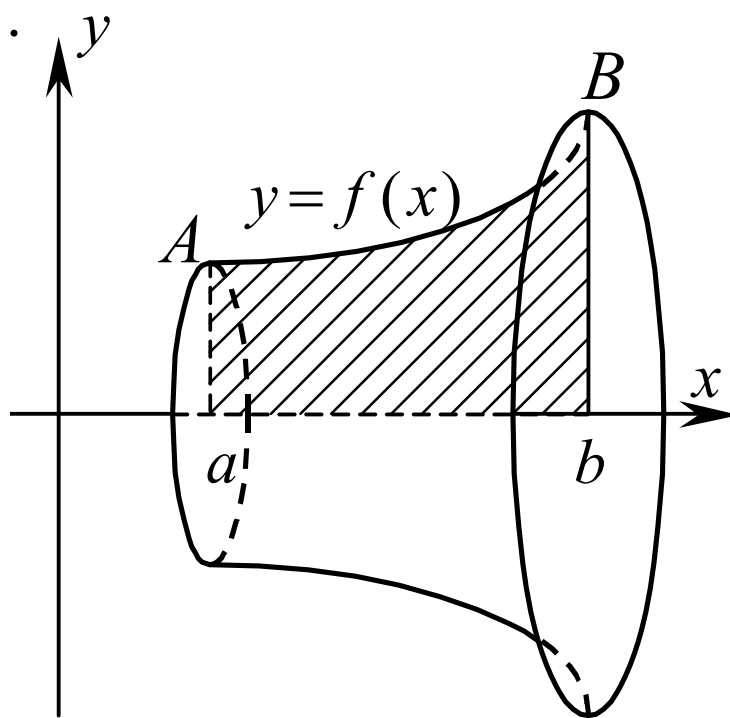
$$V_i \approx S(\xi_i) \cdot \Delta x_i \quad \text{и} \quad V \approx \sum S(\xi_i) \cdot \Delta x_i.$$

Следовательно, $V = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n S(\xi_i) \cdot \Delta x_i$, где $\lambda = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta x_i$.

$$\Rightarrow V = \int_a^b S(x) dx.$$

III) Объем тела вращения

Пусть (V) – тело, которое получается в результате вращения вокруг Ox криволинейной трапеции с основанием $[a;b]$, ограниченной $y = f(x)$.



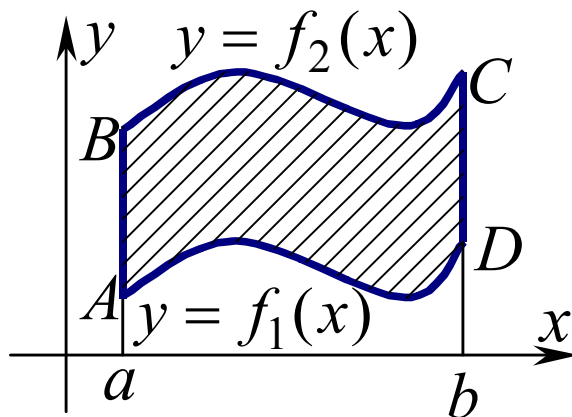
Объем этого тела

$$V_x = \pi \int_a^b [f(x)]^2 dx.$$

Пусть (V) – тело, полученное в результате вращения вокруг Ox области (σ) , ограниченной линиями

$$x = a, \quad x = b, \quad y = f_1(x), \quad y = f_2(x),$$

где $0 \leq f_1(x) \leq f_2(x), \quad \forall x \in [a; b]$.



Объем этого тела

$$V_x = \pi \int_a^b \left([f_2(x)]^2 - [f_1(x)]^2 \right) dx.$$

4. Физические приложения определенного интеграла

I) *Пройденный путь*

Пусть точка движется вдоль некоторой кривой со скоростью $v(t)$
Тогда путь S , пройденный точкой за время $[T_1 ; T_2]$, равен

$$S = \int_{T_1}^{T_2} v(t) dt.$$

II) *Масса отрезка*

Пусть $\gamma(x)$ – плотность распределения массы на отрезке $[a;b]$.

Тогда масса отрезка равна

$$m = \int_a^b \gamma(x) dx.$$

III) *Работа переменной силы*

Пусть под действием силы \vec{F} тело движется вдоль оси Ox из точки $x_1 = a$ в точку $x_2 = b$.

Если $F = F(x)$ и $\vec{F} \uparrow Ox$, то работа силы равна

$$A = \int_a^b F(x) dx.$$

Таким образом, с помощью определенного интеграла находятся физические и геометрические величины, которые обладают свойством **аддитивности** (т.е. при разбиении $[a;b]$ на части, величина, соответствующая отрезку $[a;b]$, складывается из величин, соответствующих его частям).

§5. Несобственные интегралы

Для существования $\int_a^b f(x)dx$ необходимы условия:

1) $[a;b]$ – конечен, ^a

2) $f(x)$ – ограничена (необходимое условие существования определенного интеграла).

Несобственные интегралы – обобщение понятия определенного интеграла на случай когда одно из этих условий не выполнено.

1. Несобственные интегралы I рода (по бесконечному промежутку)

Пусть $y = f(x)$ непрерывна на $[a; +\infty)$.

$\Rightarrow y = f(x)$ непрерывна на $\forall [a; b]$, где $b \geq a$.

\Rightarrow существует $\int_a^b f(x) dx$.

Имеем: $\int_a^b f(x) dx = I(b)$, $D(I) = [a; +\infty)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. *Несобственным интегралом I рода от функции $f(x)$ по промежутку $[a; +\infty)$ называется предел функции $I(b)$ при $b \rightarrow +\infty$.*

Обозначают: $\int_a^{+\infty} f(x) dx$

Таким образом, по определению

$$\int_a^{+\infty} f(x)dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} I(b) = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x)dx \quad (1)$$

При этом, если предел в правой части формулы (1) существует и конечен, то несобственный интеграл называют *сходящимся*.

В противном случае (т.е. если предел не существует или равен бесконечности) несобственный интеграл называют *расходящимся*.

Если $y = f(x)$ непрерывна на $(-\infty; b]$, то аналогично определяется и обозначается *несобственный интеграл I рода для функции $f(x)$ по промежутку $(-\infty; b]$* :

$$\int_{-\infty}^b f(x)dx = \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^b f(x)dx.$$

Если $y = f(x)$ непрерывна на \mathbb{R} , то **несобственным интегралом I рода для функции $f(x)$ по промежутку $(-\infty; +\infty)$** называют

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = \int_{-\infty}^c f(x)dx + \int_c^{+\infty} f(x)dx, \quad (2)$$

где c – любое число.

Несобственный интеграл от $f(x)$ по промежутку $(-\infty; +\infty)$ называется **сходящимся**, если **ОБА** интеграла в правой части формулы (2) сходятся.

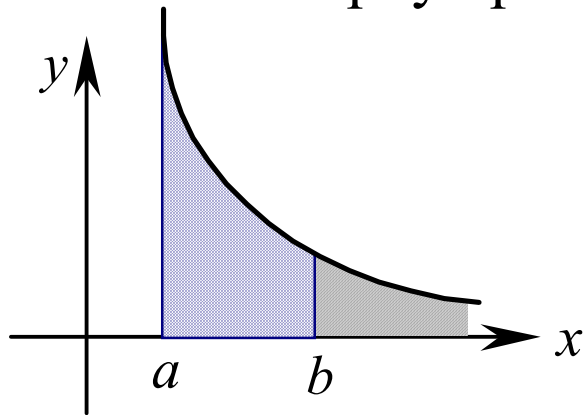
В противном случае, несобственный интеграл по промежутку $(-\infty; +\infty)$ называется **расходящимся**.

Будем рассматривать несобственные интегралы I рода по промежутку $[a; +\infty)$. Для интегралов по промежутку $(-\infty; b]$ и $(-\infty; +\infty)$ все полученные результаты останутся справедливы.

ГЕОМЕТРИЧЕСКИЙ СМЫСЛ сходящихся несобственных интегралов I рода.

Пусть $y = f(x)$ непрерывна на $[a; +\infty)$ и $f(x) \geq 0, \forall x \in [a; +\infty)$.

Тогда $\int_a^b f(x) dx$ – площадь криволинейной трапеции с основанием $[a; b]$, ограниченной сверху кривой $y = f(x)$.



\Rightarrow Если несобственный интеграл от $y = f(x)$ по $[a; +\infty)$ сходится и равен S , то полагают, что область, ограниченная Ox , кривой $y = f(x)$ и прямой $x = a$ (криволинейная трапеция с бесконечным основанием) имеет площадь S .

В противном случае говорить о площади указанной области нельзя.

На сходящиеся несобственные интегралы I рода переносятся некоторые свойства определенных интегралов (свойства 4, 5, 6, 7, 8).

Кроме того, для несобственных интегралов существует обобщение формулы Ньютона – Лейбница.

Пусть $F(x)$ – первообразная для $f(x)$ на $[a; +\infty)$.

Тогда $\forall b \in [a; +\infty)$ имеем

$$\int_a^b f(x)dx = F(x)\Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

$$\Rightarrow \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x)dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} (F(b) - F(a))$$

$$\Rightarrow \int_a^{+\infty} f(x)dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} F(b) - F(a) \quad (3)$$

Обозначим $\lim_{b \rightarrow +\infty} F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a^{+\infty}$.

Тогда (3) примет вид:

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = F(x) \Big|_a^{+\infty} = \lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) - F(a). \quad (4)$$

Формулу (4) называют **обобщением формулы Ньютона – Лейбница** для несобственных интегралов по промежутку $[a; +\infty)$.

Аналогично для несобственных интегралов по промежутку $(-\infty; b]$ доказываем справедливость формулы

$$\int_{-\infty}^b f(x) dx = F(x) \Big|_{-\infty}^b = F(b) - \lim_{x \rightarrow -\infty} F(x).$$

ПРИМЕРЫ. Вычислить несобственные интегралы или установить их расходимость:

$$1) \int_0^{+\infty} \cos x dx;$$

$$2) \int_a^{+\infty} \frac{dx}{x^n} dx;$$

$(a > 0)$

$$3) \int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} dx;$$

$$4) \int_{-\infty}^0 \frac{dx}{4+x^2};$$

$$5) \int_{-\infty}^0 e^{-\alpha x} dx;$$

$$6) \int_{-\infty}^{+\infty} e^x dx.$$

$$7) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x dx}{1+x^2}.$$

2. Признаки сходимости несобственных интегралов I рода

ТЕОРЕМА 1 (первый признак сравнения).

Пусть $f(x)$ и $\varphi(x)$ непрерывны на $[a; +\infty)$ и

$$0 \leq f(x) \leq \varphi(x), \quad \forall x \in [c; +\infty) \quad (\text{где } c \geq a).$$

Тогда:

1) если $\int_a^{+\infty} \varphi(x) dx$ – сходится, то $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ тоже сходится,

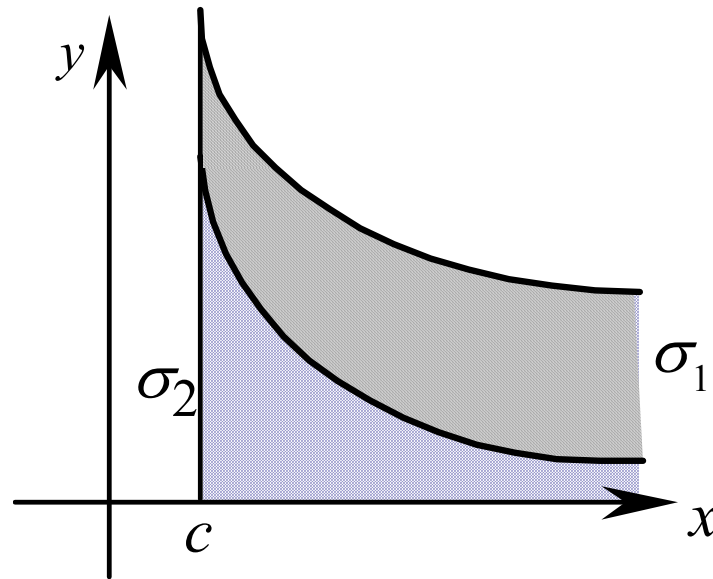
причем

$$\int_c^{+\infty} f(x) dx \leq \int_c^{+\infty} \varphi(x) dx;$$

2) если $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ – расходится, то $\int_a^{+\infty} \varphi(x) dx$ тоже расходится.

ГЕОМЕТРИЧЕСКИЙ СМЫСЛ теоремы 1:

Пусть (σ_1) и (σ_2) – области в xOy , ограниченные осью Ox , прямой $x = c$ и кривыми $y = \varphi(x)$ и $y = f(x)$ соответственно. Неравенство $0 \leq f(x) \leq \varphi(x)$ (где $x \in [c; +\infty)$) означает, что область (σ_2) является частью области (σ_1) .



- \Rightarrow 1) если область (σ_1) имеет площадь, то ее часть (σ_2) тоже имеет площадь;
- 2) если говорить о площади области (σ_2) нельзя, то и для содержащей ее области (σ_1) тоже нельзя говорить о площади.

ТЕОРЕМА 2 (второй признак сравнения)

Пусть $f(x)$ и $\varphi(x)$ непрерывны и неотрицательны на $[a; +\infty)$.

Если $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{\varphi(x)} = h$, где h – действительное число, отличное

от нуля, то интегралы

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx \quad \text{и} \quad \int_a^{+\infty} \varphi(x) dx$$

ведут себя одинаково относительно сходимости.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО – самостоятельно

Замечания.

- 1) Теорема 2 остается справедливой и в том случае, если $f(x)$ и $\varphi(x)$ непрерывны и **СОХРАНЯЮТ ЗНАК** на $[a; +\infty)$.
- 2) При использовании теорем 1 и 2 в качестве «эталонных» интегралов обычно используют следующие несобственные интегралы:

$$\int_a^{+\infty} \frac{dx}{x^n} \begin{cases} \text{сходится,} & \text{при } n > 1, \\ \text{расходится} & \text{при } n \leq 1. \end{cases}$$

$(a > 0)$

$$\int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} dx \begin{cases} \text{сходится,} & \text{при } \alpha > 0, \\ \text{расходится} & \text{при } \alpha \leq 0. \end{cases}$$

ПРИМЕР. Исследовать на сходимость интегралы

$$1) \int_1^{+\infty} \frac{dx}{\sqrt{1+x} \cdot \sqrt[3]{1+x^2}};$$

$$2) \int_0^{+\infty} \frac{\sqrt{x} dx}{1+x};$$

$$3) \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx.$$

Пусть $f(x)$ непрерывна на $[a; +\infty)$.

Тогда определены несобственные интегралы

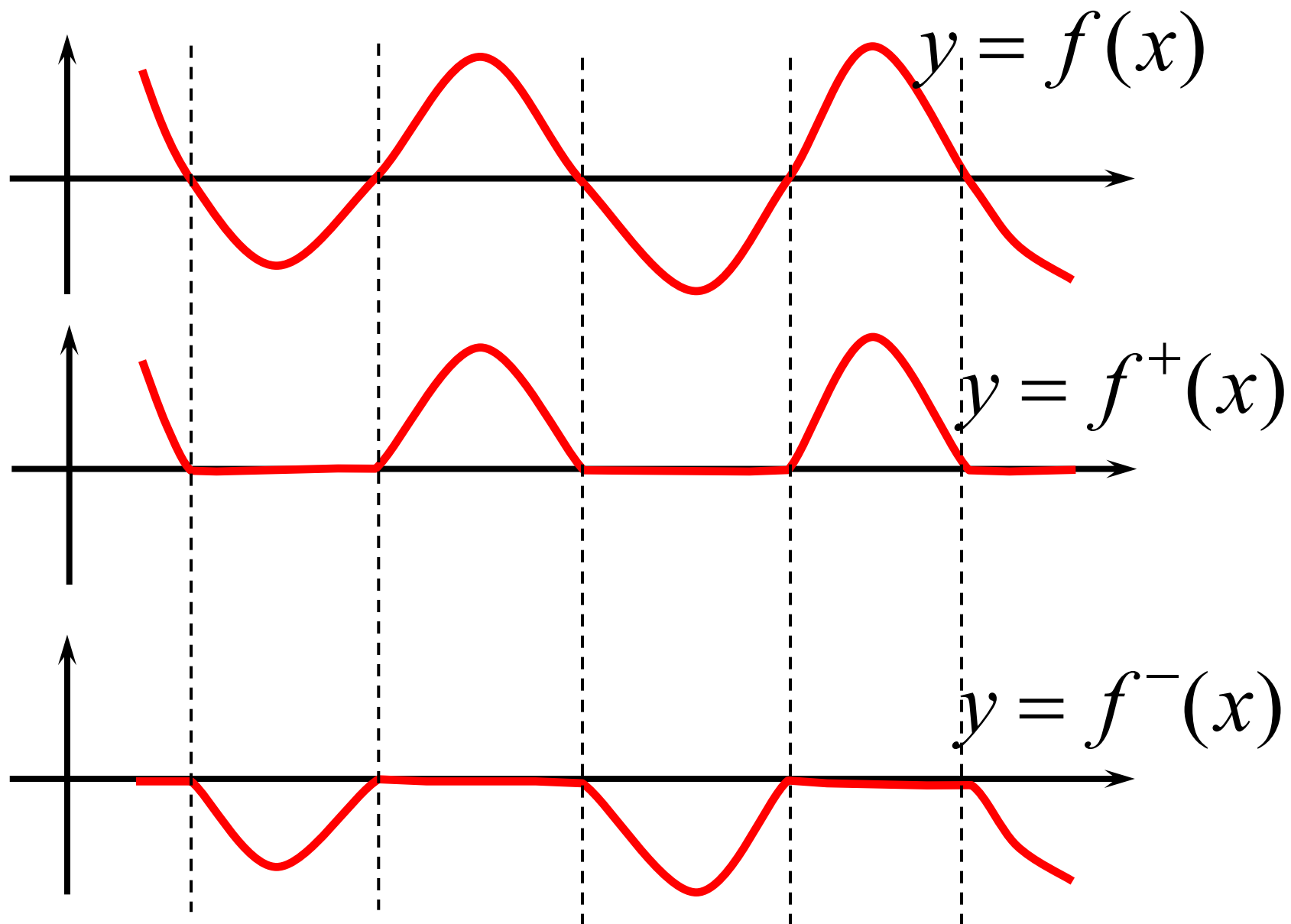
$$\int_a^{+\infty} f(x)dx \quad \text{и} \quad \int_a^{+\infty} |f(x)|dx.$$

ТЕОРЕМА 3 (признак абсолютной сходимости).

Если сходится интеграл $\int_a^{+\infty} |f(x)|dx$, то и интеграл $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ тоже будет сходиться.

*При этом интеграл $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ называется **абсолютно сходящимся**.*

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО



ПРИМЕР. Абсолютно сходятся интегралы

$$\int_0^{+\infty} \frac{\cos x dx}{1+x^2} \quad \text{и} \quad \int_0^{+\infty} \frac{\sin x dx}{1+x^2}.$$

Если $\int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ расходится, то об интеграле $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ ничего сказать нельзя. Он может расходиться, а может и сходиться.

Если $\int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ расходится, а $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ – сходится, то

интеграл $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ называют **условно сходящимся**.

ПРИМЕР. Условно сходится интеграл $\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx$

3. Несобственные интегралы II рода (от неограниченных функций)

Пусть $y = f(x)$ непрерывна на $[a; b)$ и $\lim_{x \rightarrow b-0} f(x) = +(-)\infty$

$\Rightarrow y = f(x)$ непрерывна на $\forall [a; b_1]$, где $a \leq b_1 < b$.

\Rightarrow существует $\int_a^{b_1} f(x) dx$

Имеем: $\int_a^{b_1} f(x) dx = I(b_1)$, $D(I) = [a; b)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. *Несобственным интегралом II рода по промежутку $[a; b]$ от функции $f(x)$, неограниченной в точке b , называется предел функции $I(b_1)$ при $b_1 \rightarrow b - 0$.*

Обозначают: $\int_a^b f(x) dx$.

Таким образом, по определению

$$\int_a^b f(x)dx = \lim_{b_1 \rightarrow b-0} I(b_1) = \lim_{b_1 \rightarrow b-0} \int_a^{b_1} f(x)dx \quad (5)$$

При этом, если предел в правой части формулы (5) существует и конечен, то несобственный интеграл называют **сходящимся**.

В противном случае (т.е. если предел не существует или равен бесконечности) несобственный интеграл называют **расходящимся**.

Если $y = f(x)$ непрерывна на $(a;b]$ и $\lim_{x \rightarrow a+0} f(x) = +(-)\infty$,

то аналогично определяется и обозначается **несобственный интеграл II рода по промежутку $[a;b]$ от функции $f(x)$, неограниченной в точке a** :

$$\int_a^b f(x)dx = \lim_{a_1 \rightarrow a+0} \int_{a_1}^b f(x)dx.$$

Если $y = f(x)$ непрерывна на $[a;b] \setminus \{c\}$ и $x = c$ – точка бесконечного разрыва функции, то **несобственным интегралом II рода от функции $f(x)$ по промежутку $[a;b]$** называют

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx. \quad (6)$$

Несобственный интеграл по промежутку $[a;b]$ от функции $f(x)$, неограниченной внутри этого отрезка, называется **сходящимся**, если **ОБА** интеграла в правой части формулы (6) сходятся.

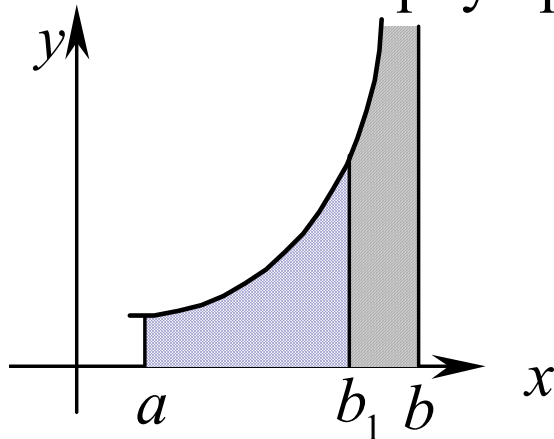
В противном случае, несобственный интеграл по промежутку $[a;b]$ называется **расходящимся**.

Будем рассматривать несобственные интегралы II рода по промежутку $[a;b]$ от функции, неограниченной в точке b . Для других несобственных интегралов II рода все полученные результаты останутся справедливы.

ГЕОМЕТРИЧЕСКИЙ СМЫСЛ сходящихся несобственных интегралов II рода.

Пусть $y = f(x)$ непрерывна на $[a; b)$ и $f(x) \geq 0, \forall x \in [a; b)$.

Тогда $\int_a^{b_1} f(x) dx$ – площадь криволинейной трапеции с основанием $[a; b_1]$, ограниченной сверху кривой $y = f(x)$.



\Rightarrow Если несобственный интеграл от $y = f(x)$ по $[a; b]$ сходится и равен S , то полагают, что область, ограниченная Ox , кривой $y = f(x)$ и прямыми $x = a, x = b$ (неограниченная криволинейная трапеция) имеет площадь S .

В противном случае говорить о площади указанной области нельзя.

На сходящиеся несобственные интегралы II рода переносятся те же свойства определенных интегралов, что и для сходящихся интегралов I рода (свойства 4, 5, 6, 7, 8).

Кроме того, для несобственных интегралов II рода также существует обобщение формулы Ньютона – Лейбница.

Пусть $F(x)$ – первообразная для $f(x)$ на $[a;b)$.

Тогда $\forall b_1 \in [a;b)$ имеем

$$\int_a^{b_1} f(x) dx = F(x) \Big|_a^{b_1} = F(b_1) - F(a)$$

$$\Rightarrow \lim_{b_1 \rightarrow b-0} \int_a^{b_1} f(x) dx = \lim_{b_1 \rightarrow b-0} (F(b_1) - F(a))$$

$$\Rightarrow \int_a^b f(x) dx = \lim_{b_1 \rightarrow b-0} F(b_1) - F(a) \quad (7)$$

Ранее вводили обозначение: $F(b-0) = \lim_{b_1 \rightarrow b-0} F(b_1)$

$$\Rightarrow \lim_{b_1 \rightarrow b-0} F(b_1) - F(a) = F(b-0) - F(a) = F(x) \Big|_a^{b-0}.$$

Тогда (7) примет вид:

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^{b-0} = \lim_{x \rightarrow b-0} F(x) - F(a). \quad (8)$$

Формулу (8) называют **обобщением формулы Ньютона – Лейбница** для несобственных интегралов II рода от функций, неограниченных в точке b .

Аналогично для несобственных интегралов II рода от функций, неограниченных в точке a , доказывается справедливость формулы

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_{a+0}^b = F(b) - \lim_{x \rightarrow a+0} F(x).$$

ПРИМЕРЫ. Вычислить несобственные интегралы или установить их расходимость:

$$1) \int_a^b \frac{dx}{(x-a)^n}; \quad 2) \int_a^b \frac{dx}{(b-x)^n}; \quad 3) \int_{-1}^1 \frac{dx}{x^2}.$$

Сформулированные в п.2 признаки сходимости несобственных интегралов (теоремы 1, 2 и 3) останутся справедливы и для несобственных интегралов II рода.

При использовании теорем 1 и 2 в роли «эталонных» интегралов используют интегралы

$$\int_a^b \frac{dx}{(b-x)^n} \begin{cases} \text{сходится,} & \text{при } n < 1, \\ \text{расходится} & \text{при } n \geq 1. \end{cases}$$

$$\int_a^b \frac{dx}{(x-a)^n} \begin{cases} \text{сходится,} & \text{при } n < 1, \\ \text{расходится} & \text{при } n \geq 1. \end{cases}$$

Замечание.

Некоторым расходящимся несобственным интегралам можно приписать определенное числовое значение. А именно:

1) Если $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$ – расходится, но $\lim_{N \rightarrow \infty} \int_{-N}^{+N} f(x)dx = A$,

то число A называют **главным значением** этого **несобственного интеграла**.

2) **Главным значением** расходящегося интеграла $\int_a^b f(x)dx$

от функции, имеющей бесконечный разрыв в точке $c \in [a; b]$ называют число A , равное

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \left(\int_a^{c-\delta} f(x)dx + \int_{c+\delta}^b f(x)dx \right) = A.$$

Обозначают соответственно: $v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$, $v.p. \int_a^b f(x)dx$.

§6. Интегралы, зависящие от параметра

1. Собственные интегралы, зависящие от параметра

Пусть $D \subset \mathbb{R}^{n+1}$, $D = \{(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \mid a \leq x \leq b, c_i \leq y_i \leq d_i\}$,
 $z = f(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$ – определена и непрерывна в D .

Придадим переменным y_1, y_2, \dots, y_n конкретные значения:

$$y_1 = y_{10}, y_2 = y_{20}, \dots, y_n = y_{n0} \quad (\text{где } c_i \leq y_{i0} \leq d_i)$$

Рассмотрим функцию $z = f(x, y_{10}, y_{20}, \dots, y_{n0}) = \varphi(x)$

Имеем: $\varphi(x)$ – непрерывна на $[a; b]$,

$\Rightarrow \varphi(x)$ – интегрируема на $[a; b]$.

Пусть $\forall \alpha, \beta \in [a; b]$. Вычислим

$$\int_{\alpha}^{\beta} \varphi(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} \underbrace{f(x, y_{10}, y_{20}, \dots, y_{n0})}_{\text{зависит от } y_{10}, y_{20}, \dots, y_{n0}} dx$$

\Rightarrow функция, заданная на $D_1 = \{(y_1, y_2, \dots, y_n) \mid c_i \leq y_i \leq d_i\}$

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. Заданная на множестве

$$D_1 = \{(y_1, y_2, \dots, y_n) \mid c_i \leq y_i \leq d_i\} \subset \mathbb{R}^n$$

функция n переменных

$$F(y_1, y_2, \dots, y_n) = \int_{\alpha}^{\beta} f(x, \underbrace{y_1, y_2, \dots, y_n}_{const}) dx$$

называется **интегралом, зависящим от параметров**.

Переменные y_1, y_2, \dots, y_n называются **параметрами**.

Для простоты изложения будем далее рассматривать интегралы, зависящие от одного параметра.

Получившиеся результаты естественным образом будут переноситься на случай интегралов от любого конечного числа параметров.

ТЕОРЕМА 1 (о непрерывности интеграла, зависящего от параметра).

Пусть $z = f(x, y)$ непрерывна в прямоугольнике

$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$$

и $\forall \alpha, \beta \in [a; b]$.

Тогда функция $F(y) = \int_{\alpha}^{\beta} f(x, y) dx$ непрерывна на $[c; d]$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

ТЕОРЕМА 2 (о предельном переходе по параметру под знаком интеграла).

Пусть $z = f(x, y)$ непрерывна в прямоугольнике

$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$$

и $\forall \alpha, \beta \in [a; b], \forall y_0 \in [c; d]$.

Тогда

$$\lim_{y \rightarrow y_0} F(y) = \lim_{y \rightarrow y_0} \int_{\alpha}^{\beta} f(x, y) dx = \int_{\alpha}^{\beta} \lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y) dx.$$

ТЕОРЕМА 3 (о дифференцировании интеграла по параметру).

Пусть функции $z = f(x, y)$ и $f'_y(x, y)$ непрерывны в прямоугольнике $D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$ и $\forall \alpha, \beta \in [a; b]$.

Тогда функция $F(y) = \int_{\alpha}^{\beta} f(x, y) dx$ дифференцируема на $[c; d]$, причем

$$F'(y) = \int_{\alpha}^{\beta} f'_y(x, y) dx \quad (1)$$

Формула (1) называется **правилом Лейбница**.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО

ТЕОРЕМА 4 (о непрерывности интеграла, зависящего от параметра в случае переменных пределов интегрирования).

Пусть $z = f(x, y)$ непрерывна в прямоугольнике

$$D = \{ (x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d \},$$

$\alpha(y)$ и $\beta(y)$ непрерывны на $[c; d]$, причем

$$a \leq \alpha(y) \leq b, \quad a \leq \beta(y) \leq b, \quad \forall y \in [c; d].$$

Тогда функция $F(y) = \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f(x, y) dx$ непрерывна на $[c; d]$.

ТЕОРЕМА 5 (о дифференцировании интеграла по параметру в случае переменных пределов интегрирования).

Пусть функции $z = f(x, y)$ и $f'_y(x, y)$ непрерывны в прямоугольнике $D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$,

$\alpha(y)$ и $\beta(y)$ дифференцируемы на $[c; d]$, причем

$$a \leq \alpha(y) \leq b, \quad a \leq \beta(y) \leq b, \quad \forall y \in [c; d].$$

Тогда функция $F(y) = \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f(x, y) dx$ дифференцируема на $[c; d]$, причем

$$F'(y) = \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f'_y(x, y) dx + f(\beta(y), y) \cdot \beta'(y) - f(\alpha(y), y) \cdot \alpha'(y).$$

2. Несобственные интегралы, зависящие от параметра

Пусть $z = f(x, y)$ непрерывна в области

$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq +\infty, c \leq y \leq d\}$$

и $\forall \alpha \in [a; +\infty)$.

Функция

$$F(y) = \int_{\alpha}^{+\infty} f(x, y) dx \quad (2)$$

называется **несобственным интегралом, зависящим от параметра**.

$F(y)$ определена на некотором подмножестве $Y \subseteq [c; d]$, состоящем из значений y , при которых интеграл (2) – сходится.

$D[F(y)]$ называют **областью сходимости интеграла (2)**.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. Несобственный интеграл (2) называют **правильно сходящимся** на множестве $Y \subseteq [c; d]$, если существует такая функция $\varphi(x)$, что

$$1) |f(x, y)| \leq \varphi(x), \quad \forall y \in Y, \quad \forall x \in [a; +\infty);$$

$$2) \int_a^{+\infty} \varphi(x) dx \quad - \text{сходится.}$$

Говорят: «интеграл (2) мажорируется сходящимся несобственным интегралом».

ТЕОРЕМА 6 (о непрерывности несобственного интеграла, зависящего от параметра).

Пусть $z = f(x, y)$ непрерывна в области

$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq +\infty, \quad c \leq y \leq d\}$$

и $\forall \alpha \in [a; +\infty)$.

Если интеграл (2) сходится правильно на множестве $Y \subseteq [c; d]$, то он является на Y непрерывной функцией.

ТЕОРЕМА 7 (о дифференцировании несобственного интеграла по параметру).

Пусть функции $z = f(x, y)$ и $f'_y(x, y)$ непрерывны в области

$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq +\infty, c \leq y \leq d\}$$

и $\forall \alpha \in [a; +\infty)$.

Если несобственный интеграл $\int_{\alpha}^{+\infty} f'_y(x, y) dx$ сходится пра-

вильно на множестве $Y \subseteq [c; d]$, то функция $F(y) = \int_{\alpha}^{+\infty} f(x, y) dx$

дифференцируема на Y и справедлива формула

$$F'(y) = \frac{d}{dy} \left(\int_{\alpha}^{+\infty} f(x, y) dx \right) = \int_{\alpha}^{+\infty} f'_y(x, y) dx.$$

3. Эйлеровы интегралы

Эйлеровы интегралы – два интеграла зависящих от параметра, специального вида.

1) Эйлеровым интегралом II рода (***γ-функцией***) называется интеграл вида

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} \cdot e^{-t} dt.$$

СВОЙСТВА γ -функции:

а) $\Gamma(x)$ определена при $x > 0$.

б) $\Gamma(x + 1) = x \cdot \Gamma(x)$ – ***формула понижения*** (или ***функциональное уравнение***).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО – самостоятельно

в) если $0 < x < 1$, то справедлива **формула дополнения**:

$$\Gamma(x) \cdot \Gamma(1-x) = \frac{\pi}{\sin \pi x}.$$

Из формулы дополнения, при $x = \frac{1}{2}$, получаем: $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$

г) если $n \in \mathbb{N}$, то справедливы равенства:

$$\Gamma(n) = n! \quad \text{и} \quad \Gamma\left(n + \frac{1}{2}\right) = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \cdot \sqrt{\pi}$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО – самостоятельно

2) Эйлеровым интегралом I рода (**β -функцией**) называется интеграл вида

$$B(x, y) = \int_0^1 t^{x-1} \cdot (1-t)^{y-1} dt.$$

СВОЙСТВА β -функции:

а) $B(x, y)$ определена в полуплоскости $x > 0$, $y > 0$.

б) $B(x, y) = B(y, x)$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО – самостоятельно

в) Справедливо равенство:

$$B(x, y) = \int_0^1 t^{x-1} \cdot (1-t)^{y-1} dt = \int_0^{+\infty} \frac{z^{x-1}}{(1+z)^{x+y}} dz.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО – самостоятельно

г) связь β -функции и γ -функции:

$$B(x, y) = \frac{\Gamma(x) \cdot \Gamma(y)}{\Gamma(x + y)}.$$

Из этой формулы, в частности, следует, что при $0 < x < 1$

$$B(x, 1 - x) = \frac{\pi}{\sin \pi x}.$$